
ПРИБЛИЖЕННОЕ РЕШЕНИЕ НЕЛИНЕЙНОЙ СИСТЕМЫ УРАВНЕНИЙ ДЛЯ ДВУХФАЗНЫХ СРЕД

Ключевые слова: нелинейная система, дифференциальная модель двухфазных грунтовых сред, обобщенное решение, метод конечных элементов, оценка приближенного обобщенного решения.

Системный подход к построению дифференциальных моделей водонасыщенного грунта базируется на модели М. Био [1] динамики многофазных грунтовых сред с учетом необходимых для решения конкретных задач механических свойств скелета грунта. Сложность решения задач по определению напряженно-деформированного состояния массивов двухфазных грунтов пока еще не позволяет учесть все факторы, влияющие на деформацию грунта. Упруго-пластическое поведение грунта описывается уравнениями физически нелинейной теории упругости, в которых объемная деформация ε_v связывается с величиной среднего (гидростатического) давления посредством модуля объемного сжатия K , а интенсивность деформаций сдвига e_i определяется как интенсивностью касательных напряжений, так и величиной гидростатического давления, через модуль сдвига G . Анализ экспериментальных данных указывает на вполне определенную связь между модулями K и G , зависящую от аргумента e_i / ε_v , причем по некоторым данным она может быть принята линейной [2]: $K = G(A - Be_i / \varepsilon_v)$.

Для практического использования во многих случаях считается целесообразным не разделять объемную деформацию на две части, а использовать модуль общей объемной деформации. Так, в известных соотношениях теории упругости для определения коэффициентов Ламе возможна зависимость λ и μ лишь от модуля объемного сжатия K [3]: $\mu = \frac{3K(1-2\nu)}{2(1+\nu)}$, $K = \lambda + \frac{2}{3}\mu$, где ν — коэффициент Пуассона. Такой подход реализован в данной работе при формулировании нелинейности в системе динамической консолидации водонасыщенных грунтов [2, 4, 5].

Система уравнений имеет вид:

$$\rho_{ch}(1-m) \frac{\partial^2 w_{ck}}{\partial t^2} + P(w) \frac{\partial}{\partial t} (w_{ck} - w_B) - (Aw_{ck})(w_{ck}) - M^B \frac{1-m}{m} [(1-m) \operatorname{grad} \operatorname{div} w_{ck} + m \operatorname{grad} \operatorname{div} w_B] = F_1, \quad (1)$$

$$\rho_B m \frac{\partial^2 w_B}{\partial t^2} + P(w) \frac{\partial}{\partial t} (-w_{ck} + w_B) - M^B [(1-m) \operatorname{grad} \operatorname{div} w_{ck} + m \operatorname{grad} \operatorname{div} w_B] = F_2, \quad (2)$$

где $w_{ck}(x, y, t) = (u_{ck}(x, y, t), v_{ck}(x, y, t))^T$, $w_B(x, y, t) = (u_B(x, y, t), v_B(x, y, t))^T$,

© В.В. Скопецкий, О.А. Марченко, Т.А. Самойленко, 2008

$(x, y, t) \in \Omega_T$, $\Omega_T = \Omega \times (0, T]$, $u_{\text{ск}}$, $v_{\text{ск}}$ — горизонтальная и вертикальная составляющие вектора смещений для скелета грунта; $u_{\text{в}}$, $v_{\text{в}}$ — соответствующие составляющие вектора смещений жидкости; ρ_{ch} , $\rho_{\text{в}}$ — плотности минеральных частиц и жидкости соответственно (плотность водонасыщенного грунта $\rho = \rho_{\text{ch}}(1 - m) + \rho_{\text{в}}m$); m — пористость; M^B — модуль упругости жидкости; матрица $P(w)$ имеет вид

$$P(w) = \rho_{\text{в}} g m^2 \begin{pmatrix} K_{\phi, x}^{-1}(w) & 0 \\ 0 & K_{\phi, y}^{-1}(w) \end{pmatrix}. \quad (3)$$

Здесь $K_{\phi, x}$, $K_{\phi, y}$ — коэффициенты фильтрации в направлении осей x и y соответственно, зависящие от вектор-функции $w(x, y, t) = (w_{\text{ск}}(x, y, t), w_{\text{в}}(x, y, t))^T = (u_{\text{ск}}(x, y, t), v_{\text{ск}}(x, y, t), u_{\text{в}}(x, y, t), v_{\text{в}}(x, y, t))^T$; A — оператор теории упругости

$$(Aw_{\text{ск}})(w_{\text{ск}}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \sigma_x + \frac{\partial}{\partial y} \tau_{xy} \\ \frac{\partial}{\partial x} \tau_{xy} + \frac{\partial}{\partial y} \sigma_y \end{pmatrix}, \quad (x, y, t) \in \Omega_T,$$

$$\text{где } \sigma_x = \lambda(w_{\text{ск}}) \left(\frac{\partial u_{\text{ск}}}{\partial x} + \frac{\partial v_{\text{ск}}}{\partial y} \right) + 2\mu(w_{\text{ск}}) \frac{\partial u_{\text{ск}}}{\partial x},$$

$$\sigma_y = \lambda(w_{\text{ск}}) \left(\frac{\partial u_{\text{ск}}}{\partial x} + \frac{\partial v_{\text{ск}}}{\partial y} \right) + 2\mu(w_{\text{ск}}) \frac{\partial v_{\text{ск}}}{\partial y}, \quad \tau_{xy} = \mu(w_{\text{ск}}) \left(\frac{\partial u_{\text{ск}}}{\partial y} + \frac{\partial v_{\text{ск}}}{\partial x} \right).$$

Коэффициенты Ламе $\lambda(w_{\text{ск}})$, $\mu(w_{\text{ск}})$ зависят от производных компонент вектор-функции $w_{\text{ск}}(x, y, t)$ по пространственным переменным и имеют вид

$$\begin{aligned} \sigma(w_{\text{ск}}) &= b_1(x, y) K \left(x, y, \frac{\partial w_{\text{ск}}}{\partial x}, \frac{\partial w_{\text{ск}}}{\partial y} \right), \\ \mu(w_{\text{ск}}) &= b_2(x, y) K \left(x, y, \frac{\partial w_{\text{ск}}}{\partial x}, \frac{\partial w_{\text{ск}}}{\partial y} \right); \end{aligned} \quad (4)$$

$$F_1(x, y, t) = (F_{11}(x, y, t), F_{12}(x, y, t))^T, \quad F_2(x, y, t) = (F_{21}(x, y, t), F_{22}(x, y, t))^T,$$

где F_{ij} , $i, j = 1, 2$, — заданные функции.

Начальные условия:

$$w_{\text{ск}}(x, y, 0) = W_{\text{ск}}^0(x, y), \quad \frac{\partial w_{\text{ск}}}{\partial t}(x, y, 0) = W_{\text{ск}}^1(x, y), \quad (x, y) \in \overline{\Omega},$$

$$w_{\text{в}}(x, y, 0) = W_{\text{в}}^0(x, y), \quad \frac{\partial w_{\text{в}}}{\partial t}(x, y, 0) = W_{\text{в}}^1(x, y), \quad (x, y) \in \overline{\Omega}. \quad (5)$$

Краевые условия:

$$w_{\text{ск}, n}(x, y, t) = 0, \quad w_{\text{ск}, s}(x, y, t) = 0, \quad (x, y, t) \in \Gamma_1 \times (0, T], \quad (6)$$

$$\sigma_n = S(x, y, t), \quad \tau_s = T(x, y, t), \quad (x, y, t) \in \Gamma_2 \times (0, T], \quad (7)$$

$$\frac{M^B}{m} [(1 - m) \operatorname{div} w_{\text{ск}} + m \operatorname{div} w_{\text{в}}] = \Psi(x, y, t), \quad (x, y, t) \in \partial\Omega \times (0, T], \quad (8)$$

где $\Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \partial\Omega$; $w_{ck,n}$, $w_{ck,s}$ — нормальная и касательная составляющие вектора смещений скелета грунта w_{ck} ; σ_n , τ_s — нормальная и касательная составляющие вектора напряжений.

Предполагаем, что граница $\partial\Omega$ обладает достаточной гладкостью и $K_{\phi,x}^{-1}(w), K_{\phi,y}^{-1}(w), F_{ij}(x, y, t) \in C(\Omega_T)$; $b_i(x, y) \in C^1(\Omega)$, $i, j = 1, 2$; $K\left(x, y, \frac{\partial w_{ck}}{\partial x}, \frac{\partial w_{ck}}{\partial y}\right) \in C^1(\Omega_T)$; $W_{ck}^0(x, y), W_B^0(x, y) \in C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$; $W_{ck}^1(x, y), W_B^1(x, y) \in C^1(\Omega) \cap C(\bar{\Omega})$; $S(x, y, t), T(x, y, t) \in C^1(\Gamma_2 \times (0, T])$; $\Psi(x, y, t) \in C^1(\partial\Omega \times (0, T])$.

Обозначим \mathcal{Q} множество вектор-функций $w(x, y, t) = (w_{ck}(x, y, t), w_B(x, y, t))^T = (w_1(x, y, t), w_2(x, y, t))^T = (w_{11}(x, y, t), w_{12}(x, y, t), w_{21}(x, y, t), w_{22}(x, y, t))^T$, компоненты которых вместе со своими частными производными первого порядка непрерывны на $\bar{\Omega}_T$, имеют непрерывные ограниченные в Ω_T частные производные второго порядка (исключая, возможно, смешанные $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial x \partial t}$, $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial t \partial x}$, $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial y \partial t}$, $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial t \partial y}$, $i, j = 1, 2$) и удовлетворяют главным однородным краевым условиям (6).

Определение 1. Классическим решением начально-краевой задачи (1), (2), (5)–(8) называется вектор-функция $w(x, y, t) \in \mathcal{Q}$, удовлетворяющая соотношениям (1), (2), (5), (7), (8).

Умножим систему (1), (2) скалярно на произвольную вектор-функцию $q \in \mathcal{Q}$ и результат проинтегрируем по области Ω . Полученное соотношение запишем в операторном виде:

$$\langle M \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q \rangle + \langle \bar{M} \frac{\partial w}{\partial t}, q \rangle + \langle Lw, q \rangle = \langle F, q \rangle \quad \forall q \in \mathcal{Q}, \quad t \in (0, T]. \quad (9)$$

Здесь $\langle M \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q \rangle = \int \int_{\Omega} \left[\rho_{ch} (1-m) \left(\frac{\partial^2 w_1}{\partial t^2}, q_1 \right) + \rho_B m \left(\frac{\partial^2 w_2}{\partial t^2}, q_2 \right) \right] d\Omega,$ (10)

$$\langle \bar{M} \frac{\partial w}{\partial t}, q \rangle = \int \int_{\Omega} \left(P(w) \frac{\partial}{\partial t} (w_1 - w_2), q_1 - q_2 \right) d\Omega, \quad (11)$$

$$\begin{aligned} \langle Lw, q \rangle = & - \int \int_{\Omega} \left\{ \left(A(w_1) w_1 + M^B \frac{(1-m)}{m} [(1-m) \operatorname{grad} \operatorname{div} w_1 + m \operatorname{grad} \operatorname{div} w_2], q_1 \right) + \right. \\ & \left. + \left(M^W [(1-m) \operatorname{grad} \operatorname{div} w_1 + m \operatorname{grad} \operatorname{div} w_2], q_2 \right) \right\} d\Omega, \end{aligned} \quad (12)$$

$\langle \xi, q \rangle = \int \int_{\Omega} (\xi, q) d\Omega$, скалярное произведение (ξ, q) вектор-функций из \mathcal{Q}

определяется следующим образом: $(\xi, q) = (\xi_1, q_1) + (\xi_2, q_2) = \xi_{11} q_{11} + \xi_{12} q_{12} + \xi_{21} q_{21} + \xi_{22} q_{22}$, $\xi = (\xi_1, \xi_2) = (\xi_{11}, \xi_{12}, \xi_{21}, \xi_{22})$, $q = (q_1, q_2) = (q_{11}, q_{12}, q_{21}, q_{22})$.

Применив к правой части соотношения (12) формулу Грина, получим

$$\langle Lw, q \rangle = W_1(w_1; w_1, q_1) + W_2(w, q) - \langle Gw, q \rangle \quad \forall q \in Q, \quad t \in (0, T], \quad (13)$$

$$\begin{aligned} \text{где } W_1(w_1; w_1, q) &= \iint_{\Omega} \left[\lambda(w_1) \left(\frac{\partial w_{11}}{\partial x} + \frac{\partial w_{12}}{\partial y} \right) \left(\frac{\partial q_{11}}{\partial x} + \frac{\partial q_{12}}{\partial y} \right) + \right. \\ &\quad + 2\mu(w_1) \left(\frac{\partial w_{11}}{\partial x} \frac{\partial q_{11}}{\partial x} + \frac{\partial w_{12}}{\partial y} \frac{\partial q_{12}}{\partial y} \right) + \\ &\quad \left. + \mu(w_1) \left(\frac{\partial w_{11}}{\partial y} + \frac{\partial w_{12}}{\partial x} \right) \left(\frac{\partial q_{11}}{\partial y} + \frac{\partial q_{12}}{\partial x} \right) \right] d\Omega, \\ W_2(w, q) &= M^B \iint_{\Omega} \left[\frac{(1-m)^2}{m} \operatorname{div} w_1 \operatorname{div} q_1 + (1-m) \operatorname{div} w_2 \operatorname{div} q_2 + \right. \\ &\quad \left. + (1-m) \operatorname{div} w_1 \operatorname{div} q_2 + m \operatorname{div} w_2 \operatorname{div} q_2 \right] d\Omega. \end{aligned} \quad (14)$$

Скалярное произведение $\langle Gw, q \rangle$ из (13), представляющее собой интеграл по границе области Ω , запишем с учетом краевых условий (6)–(8):

$$\begin{aligned} \langle Gw, q \rangle &= \\ &= \int_{\partial\Omega} \left[\sigma_n q_{1,n} + \tau_s q_{1,s} + \frac{M^B}{m} ((1-m)\operatorname{div} w_1 + m \operatorname{div} w_2)((1-m)q_{1,n} + mq_{2,n}) \right] d\Gamma = \\ &= \int_{\partial\Omega} [S(x, y, t)q_{1,n} + T(x, y, t)q_{1,s} + \Psi(x, y, t)((1-m)q_{1,n} + mq_{2,n})] d\Gamma \\ &\quad \forall q \in Q \quad t \in (0, T]. \end{aligned} \quad (15)$$

Соотношение (9), учитывая (13)–(15), перепишем следующим образом:

$$\langle M \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q \rangle + \langle \bar{M} \frac{\partial w}{\partial t}, q \rangle + \langle L_0 w, q \rangle = \langle \bar{F}, q \rangle \quad \forall q \in Q, \quad t \in (0, T]. \quad (16)$$

Здесь

$$\langle L_0 w, q \rangle = W_1(w_1; w_1, q) + W_2(w, q), \quad (17)$$

$$\begin{aligned} \langle \bar{F}, q \rangle &= \langle F, q \rangle + \int_{\partial\Omega} (S(x, y, t)q_{1,n} + T(x, y, t)q_{1,s} + \\ &\quad + \Psi(x, y, t)((1-m)q_{1,n} + mq_{2,n})) d\Gamma. \end{aligned} \quad (18)$$

Для вектор-функции вида $v = (v_1, v_2)^T = (v_{11}, v_{12}, v_{21}, v_{22})^T$ определим следующие нормы и полунормы:

$$\|v\|_{L_2(\Omega)}^2 = \iint_{\Omega} (v, v) d\Omega = \|v_1\|_{L_2(\Omega)}^2 + \|v_2\|_{L_2(\Omega)}^2,$$

$$\text{а } \|v_i\|_{L_2(\Omega)}^2 = \iint_{\Omega} [v_{i1}^2 + v_{i2}^2] d\Omega, \quad v_i = (v_{i1}, v_{i2}), \quad i = 1, 2;$$

$$\begin{aligned} \|\boldsymbol{v}\|_{H_0^1(\Omega)}^2 &= \|v_1\|_{H_0^1(\Omega)}^2 + \|v_2\|_{H_0^1(\Omega)}^2, \\ \text{а } \|\boldsymbol{v}_i\|_{H_0^1(\Omega)}^2 &= \int_{\Omega} \left[\left(\frac{\partial v_{i1}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial v_{i1}}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial v_{i2}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial v_{i2}}{\partial y} \right)^2 \right] d\Omega, \quad i=1,2; \\ \|\boldsymbol{v}\|_{W_2^1(\Omega)}^2 &= \|\boldsymbol{v}\|_{L_2(\Omega)}^2 + \|\boldsymbol{v}\|_{H_0^1(\Omega)}^2; \quad \|\boldsymbol{v}\|_{W_2^0(\Omega)}^2 = \|\boldsymbol{v}\|_{L_2(\Omega)}^2; \\ \|\boldsymbol{v}\|_{W_2^k(\Omega)}^2 &= \sum_{|\alpha| \leq |k|} \|D^\alpha \boldsymbol{v}\|_{L_2(\Omega)}^2; \quad D^\alpha \boldsymbol{v} = \frac{\partial^{|\alpha|} \boldsymbol{v}}{\partial x^{\alpha_1} \partial y^{\alpha_2}}, \quad |\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2, \end{aligned}$$

k, α_1, α_2 — неотрицательные целые числа;

$$\|\boldsymbol{v}_{ij}\|_{L_\infty(\Omega_T)} = \sup_{(x, y, t) \in \Omega_T} |\boldsymbol{v}_{ij}(x, y, t)|; \quad i, j = 1, 2;$$

$$\|\boldsymbol{v}\|_{L_\infty(0, T; X)}^2 = \sup_{t \in (0, T]} \|\boldsymbol{v}\|_X^2; \quad \|\boldsymbol{v}\|_{L_2(0, T; X)}^2 = \int_0^T \|\boldsymbol{v}\|_X^2 dt,$$

где пространство X — это $L_2(\Omega)$ или $H_0^1(\Omega)$ или $W_2^1(\Omega)$.

Рассмотрим вопрос положительной определенности оператора L_0 . Из положительной определенности оператора теории упругости и формул (17), (14) получаем

$$\begin{aligned} \langle L_0 \boldsymbol{v}, \boldsymbol{v} \rangle &= W_1(\boldsymbol{v}_1; \boldsymbol{v}_1, \boldsymbol{v}_1) + W_2(\boldsymbol{v}, \boldsymbol{v}) = \\ &+ \mu(v_1) \left(\frac{\partial v_{11}}{\partial y} + \frac{\partial v_{12}}{\partial x} \right)^2 + M^W \left[\frac{1-m}{\sqrt{m}} \operatorname{div} v_1 + \sqrt{m} \operatorname{div} v_2 \right]^2 \Bigg\} d\Omega \quad (19) \\ &\geq c \|v_1\|_{H_0^1(\Omega)}^2, \quad \text{const } c > 0, \quad \forall \boldsymbol{v} \in Q. \end{aligned}$$

Таким образом, оператор L_0 неотрицательно определен на множестве Q и положительно определен на подмножестве $Q_0 \subset Q$, которое определяется соотношением

$$Q \setminus Q_0 = \{\boldsymbol{v}(x, y, t) : v_1 \equiv 0, \operatorname{div} v_2 \equiv 0, (x, y) \in \bar{\Omega}\}.$$

Очевидно, что это условие невыполнимо для вектор-функции решения рассматриваемой физической задачи. Поэтому в дальнейшем, не теряя общности, в том случае, где это необходимо, под Q будем подразумевать множество Q_0 .

Обозначим Z множество вектор-функций $\boldsymbol{w}(x, y, t) = (w_1(x, y, t), w_2(x, y, t))^T = (w_{11}(x, y, t), w_{12}(x, y, t), w_{21}(x, y, t), w_{22}(x, y, t))^T$, удовлетворяющих главному краевому условию (6), компоненты которых принадлежат пространству $W_2^1(\Omega) \forall t \in (0, T]$, их производные по времени $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial t^2}(x, y, t) \forall t \in (0, T]$, $\frac{\partial w_{ij}}{\partial t}(x, y, 0), i, j = 1, 2$, вместе с $w_{ij}(x, y, 0), i, j = 1, 2$, принадлежат $L_2(\Omega)$, смешанные производные $\frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial x \partial t} = \frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial t \partial x}, \frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial y \partial t} = \frac{\partial^2 w_{ij}}{\partial t \partial y}, i, j = 1, 2$, почти всюду и принадлежат $L_2(\Omega)$. Предполагается также, что вектор-функции из $Z \forall t \in (0, T]$ не

удовлетворяют условию

$$w_1 \equiv 0, \quad \operatorname{div} w_2 \equiv 0, \quad (x, y) \in \bar{\Omega}. \quad (20)$$

Множеству Z_0 принадлежат вектор-функции $q(x, y) = (q_1(x, y), q_2(x, y))^T = (q_{11}(x, y), q_{12}(x, y), q_{21}(x, y), q_{22}(x, y))^T$, которые удовлетворяют однородному главному краевому условию (6), а их компоненты принадлежат пространству $W_2^1(\Omega)$ и не удовлетворяют условию (20).

Определение 2. Обобщенным решением начально-краевой задачи (1), (2), (5)–(8) называется вектор-функция $w(x, y, t) \in Z$, для любой вектор-функции $q(x, y) \in Z_0$ удовлетворяющая следующим интегральным соотношениям:

$$m\left(\frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q\right) + \bar{m}\left(w; \frac{\partial w}{\partial t}, q\right) + a(w_1; w, q) = \langle \bar{F}, q \rangle \quad \forall q \in Z_0, \quad \forall t \in (0, T], \quad (21)$$

$$\langle w(x, y, 0), q(x, y) \rangle = \langle W^0(x, y), q(x, y) \rangle \quad \forall q \in Z_0, \quad (22)$$

$$\langle \frac{\partial w}{\partial t}(x, y, 0), q(x, y) \rangle = \langle W^1(x, y), q(x, y) \rangle \quad \forall q \in Z_0, \quad (23)$$

где

$$m\left(\frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q\right) = \langle M \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}, q \rangle; \quad \bar{m}\left(w; \frac{\partial w}{\partial t}, q\right) = \langle \bar{M} \frac{\partial w}{\partial t}, q \rangle; \quad a(w_1; w, q) = \langle L_0 w, q \rangle,$$

$$W^0(x, y) = (W_{\text{ck}}^0(x, y), W_{\text{b}}^0(x, y))^T, \quad W^1(x, y) = (W_{\text{ck}}^1(x, y), W_{\text{b}}^1(x, y))^T.$$

Для существования интегралов в (21)–(23) достаточно, чтобы функции принадлежали следующим пространствам:

$$\begin{aligned} & K_{\phi, x}^{-1}(w), K_{\phi, y}^{-1}(w), F_{ij}(x, y, t) \in L_{\infty}(\Omega); \\ & b_i(x, y), K\left(x, y, \frac{\partial w_{\text{ck}}}{\partial x}, \frac{\partial w_{\text{ck}}}{\partial y}\right) \in W_2^1(\Omega); \quad i, j = 1, 2; \quad S(x, y, t), T(x, y, t) \in \\ & \in L_{\infty}(\Gamma_2); \quad \Psi(x, y, t) \in L_{\infty}(\partial\Omega) \quad \forall t \in (0, T]; \quad W^1(x, y) \in L_{\infty}(\Omega). \end{aligned}$$

Построим приближенное обобщенное решение. Разобьем область $\bar{\Omega}$ на треугольные элементы \bar{e}_i :

$$\bar{\Omega} = \bigcup_{i=1}^I \bar{e}_i, \quad e_i \cap e_j = \emptyset, \quad i \neq j, \quad i, j = \overline{1, I}.$$

Приближенное обобщенное решение задачи (21)–(23) будем искать методом конечных элементов (МКЭ) в конечно-измеримом пространстве $Z^N \subset Z$.

Любую вектор-функцию $w^N \in Z^N$ представим в виде

$$w^N(x, y, t) = \sum_{i=1}^{N'} \alpha_i(t) \Phi_i(x, y),$$

где $N' = 4N_0 + 2N_1 + 4N_2$ — количество базисных функций, отвечающих

всем $N = N_0 + N_1 + N_2$ узловым точкам в разбиении области $\bar{\Omega}$; N_0 — количество узловых точек, не принадлежащих $\Gamma_1 \cup \Gamma_2$, N_i — количество узловых точек, принадлежащих Γ_i , $i=1, 2$; $\alpha_i(t)$, $i=1, N'$, — функции, интегрируемые вместе со второй производной на $[0, T]$; $\{\Phi_i\}_{i=1}^{N'}$ — базис пространства Z_t^N , получаемый из Z^N фиксированием $\forall t \in [0, T]$. Компоненты этого базиса имеют следующий вид:

$$\begin{aligned}\Phi_{4i-3} &= (\varphi_i, 0, 0, 0)^T, \quad \Phi_{4i-2} = (0, \varphi_i, 0, 0)^T, \\ \Phi_{4i-1} &= (0, 0, \varphi_i, 0)^T, \quad \Phi_{4i} = (0, 0, 0, \varphi_i)^T, \quad i = \overline{1, N_0}, \\ \Phi_{4N_0+2i-1} &= (0, 0, \varphi_{N_0+j}, 0)^T, \quad i = \overline{1, N_1}, \quad \Phi_{4N_0+2i} = (0, 0, 0, \varphi_{N_0+i})^T, \quad i = \overline{1, N_1}, \\ \Phi_{4N_0+2N_1+4i-3} &= (\varphi_{N_0+N_1+i}, 0, 0, 0)^T, \\ \Phi_{4N_0+2N_1+4i-2} &= (0, \varphi_{N_0+N_1+i}, 0, 0)^T, \quad i = \overline{1, N_2}, \\ \Phi_{4N_0+2N_1+4i-1} &= (0, 0, \varphi_{N_0+N_1+i}, 0)^T, \\ \Phi_{4N_0+2N_1+4i} &= (0, 0, 0, \varphi_{N_0+N_1+i})^T, \quad i = \overline{1, N_2}.\end{aligned}$$

Здесь $\{\varphi_i(x, y)\}_{i=1}^N$ — совокупность линейно независимых функций, соответствующих узловым точкам МКЭ, построенных на полных полиномах степени k ($k=1, 2, 3$) и имеющих в $\bar{\Omega}$ ограниченный носитель, причем первые N_0 из них, соответствующие точкам, не принадлежащим $\Gamma_1 \cup \Gamma_2$, удовлетворяют нулевым краевым условиям на $\Gamma_1 \cup \Gamma_2$.

Базис подпространства $Z_0^N \subset Z_0$ совпадает с базисом $\{\Phi_i\}_{i=1}^{N'}$ пространства Z_t^N , т.е. любая вектор-функция $q^N(x, y) \in Z_0^N$ может быть представлена в виде

$$q^N(x, y) = \sum_{i=1}^{N'} \beta_i \Phi_i(x, y),$$

где β_i — константы.

Приближенное обобщенное решение задачи (21)–(23) принадлежит пространству Z_N и удовлетворяет следующим интегральным соотношениям:

$$m\left(\frac{\partial^2 w^N}{\partial t^2}, q^N\right) + \bar{m}\left(w^N; \frac{\partial w^N}{\partial t}, q^N\right) + a(w_1^N; w^N, q^N) = \langle \bar{F}, q^N \rangle, \quad (24)$$

$$\begin{aligned}w^N(x, y, t) &\in Z^N, \quad \forall q^N(x, y) \in Z_0^N, \quad \forall t \in (0, T], \\ \langle w^N(x, y, 0), q^N \rangle &= \langle W^0(x, y), q^N \rangle \quad \forall q^N(x, y) \in Z_0^N,\end{aligned} \quad (25)$$

$$\langle \frac{\partial w^N(x, y, 0)}{\partial t}, q^N \rangle = \langle W^1(x, y), q^N \rangle \quad \forall q^N(x, y) \in Z_0^N. \quad (26)$$

Пусть выполняются такие условия:

$$\begin{aligned}
0 \leq \beta_0^i \leq |b_i(x, y)| \leq \beta_1^i, \quad i=1, 2; \quad 0 < k_0 \leq \left| K(x, y), \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y} \right| \leq k_1, \\
\left| K\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right) - K\left(x, y, \frac{\partial v_1}{\partial x}, \frac{\partial v_1}{\partial y}\right) \right| \leq \\
\leq k_2 \sum_{i=1}^2 \left\{ \left| \frac{\partial u_{1i}}{\partial x} - \frac{\partial v_{1i}}{\partial x} \right| + \left| \frac{\partial u_{1i}}{\partial y} - \frac{\partial v_{1i}}{\partial y} \right| \right\}, \\
\left| K_t'(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}) \right| \leq k_3, \quad \left| K_{tt}'(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}) \right| \leq k_4, \\
\forall t \in [0, T] \quad K\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right) \in C^1(\Omega), \\
K_x'\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right), \quad K_y'\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right), \\
K_{tx}''\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right), \quad K_{ty}''\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right), \\
K_{tx}'''\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right), \quad K_{ty}'''\left(x, y, \frac{\partial u_1}{\partial x}, \frac{\partial u_1}{\partial y}\right) \in L_\infty(\Omega_T), \\
\left| K_{\phi, x}^{-1}(u) - K_{\phi, x}^{-1}(v) \right| \leq \gamma_1 |u - v|, \\
\left| K_{\phi, y}^{-1}(u) - K_{\phi, y}^{-1}(v) \right| \leq \gamma_2 |u - v| \quad \forall u \in Z, \quad \forall v \in Z. \tag{27}
\end{aligned}$$

Тогда справедлива следующая теорема.

Теорема. Пусть $w(x, y, t) \in Z$ — обобщенное решение задачи (21)–(23), а $w^N(x, y, t) \in Z^N$ — приближенное обобщенное решение задачи (24)–(26). Предположим, что $W^0(x, y), W^1(x, y) \in W_2^{k+1}(\Omega)$; $w, \frac{\partial w}{\partial t}, \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} \in L_\infty(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))$. Тогда существует константа C такая, что выполняется оценка

$$\left\| \frac{\partial}{\partial t} w(x, y, t) - w^N(x, y, t) \right\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))} +$$

$$+ \|w(x, y, t) - w^N(x, y, t)\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))} \leq Ch^k, \tag{28}$$

где C зависит от T , констант $\beta_0^i, \beta_1^i, \gamma_i, k_j$, $i=1, 2$, $j=\overline{0, 4}$, из (27) и норм $\|w\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))}$, $\|w_t'\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))}$, $\|w_{tt}''\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))}$; h — максимальная длина сторон треугольников, $k=1, 2, 3$ — степень многочленов метода конечных элементов.

Доказательство. Положим

$$\psi = w^N - \tilde{w}, \quad \eta = w - \tilde{w}, \quad l = w - w^N, \quad (29)$$

где $\tilde{w} = \tilde{w}(x, y, t) \in Z^N$ и $\forall t \in (0, T]$ удовлетворяет условию

$$W_1(w_1; w_1 - \tilde{w}_1, q_1) + \bar{W}(w_1; w_2 - \tilde{w}_2, q_2) + \\ + \langle K(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y})(w - \tilde{w}), q \rangle = 0 \quad \forall q \in Z_0^N, \quad (30)$$

в котором

$$\begin{aligned} & \bar{W}(w_1; w_2 - \tilde{w}_2, q_2) = \\ & = \int \int_{\Omega} K(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y}) \left(\frac{\partial (w_{21} - \tilde{w}_{21})}{\partial x} \frac{\partial q_{21}}{\partial x} + \frac{\partial (w_{21} - \tilde{w}_{21})}{\partial y} \frac{\partial q_{21}}{\partial y} + \right. \\ & \left. + \frac{\partial (w_{22} - \tilde{w}_{22})}{\partial x} \frac{\partial q_{22}}{\partial x} + \frac{\partial (w_{22} - \tilde{w}_{22})}{\partial y} \frac{\partial q_{22}}{\partial y} \right) d\Omega, \end{aligned} \quad (31)$$

а $W_1(w_1; w_1 - \tilde{w}, q_1)$ имеет вид (14).

Тогда $\forall t \in (0, T]$ и для любой функции $q(x, y) \in Z_0^N$, используя равенства (29), (24), (21), получим

$$\begin{aligned} & m \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}, q \right) + \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \psi}{\partial t}, q \right) + a(w_1^N; \psi, q) = \\ & = -m \left(\frac{\partial^2 \tilde{w}}{\partial t^2}, q \right) - \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right) - a(w_1^N; \tilde{w}, q) + \\ & + \langle \bar{F}, q \rangle = -m \left(\frac{\partial^2 \tilde{w}}{\partial t^2}, q \right) - \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right) - a(w_1^N; \tilde{w}, q) + \\ & + m \left(\frac{\partial^2 \tilde{w}}{\partial t^2}, q \right) + \bar{m} \left(w; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right) + a(w_1; w, q) \pm \bar{m} \left(w; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right). \end{aligned}$$

Из последнего равенства и соотношений (29), (30), (17) следует

$$\begin{aligned} & m \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}, q \right) + \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \psi}{\partial t}, q \right) + a(w_1^N; \psi, q) = \\ & = m \left(\frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}, q \right) + \bar{m} \left(w; \frac{\partial \eta}{\partial t}, q \right) + \bar{m} \left(w; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right) - \\ & - \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, q \right) + W_1(w_1; \tilde{w}_1, q_1) - W_1(w_1^N; \tilde{w}_1, q_1) + W_2(\eta, q) - \\ & - \bar{W}(w_1; \eta_2, q_2) - \langle K(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y}) \eta, q \rangle \quad \forall q \in Z_0^N, \quad \forall t \in (0, T]. \end{aligned} \quad (32)$$

Положив в формуле (32) $q := \frac{\partial \psi}{\partial t}$, имеем:

$$\begin{aligned}
& m \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + a \left(w_1^N; \psi, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) = \\
& = m \left(\frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + \bar{m} \left(w; \frac{\partial \eta}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + \\
& + \bar{m} \left(w; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) - \bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + W_1 \left(w_1; \tilde{w}_1, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) - W_1 \left(w_1^N; \tilde{w}_1, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) + \\
& + W_2 \left(\eta, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) - \bar{W} \left(w_1; \eta_2, \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right) - \langle K(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y}) \eta, \frac{\partial \psi}{\partial t} \rangle \quad \forall t \in (0, T]. \quad (33)
\end{aligned}$$

Рассмотрим выражения

$$\begin{aligned}
& m \left(\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) = \iint_{\Omega} \left[\rho_{ch} (1-m) \left(\frac{\partial^2 \psi_1}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) + \rho_b m \left(\frac{\partial^2 \psi_2}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right) \right] d\Omega = \\
& = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} m \left(\frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right), \quad a \left(w_1^N; \psi, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) = \\
& = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} a(w_1^N; \psi, \psi) - \frac{1}{2} \hat{W}(w_1^N; \psi_1, \psi_1) \quad \forall t \in (0, T], \quad (34)
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
& \hat{W}(w_1^N; \psi_1, \psi_1) = \\
& = \iint_{\Omega} \left[\lambda'_t(w_1^N) \left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{12}}{\partial y} \right)^2 + 2\mu'_t(w_1^N) \left(\left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \psi_{12}}{\partial y} \right)^2 \right) \right. \\
& \quad \left. + \mu_t'(w_1^N) \left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial y} + \frac{\partial \psi_{12}}{\partial x} \right)^2 \right] d\Omega \quad \forall t \in (0, T].
\end{aligned}$$

Из последнего равенства, представлений (4) и условий (27) следует, что

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{2} \hat{W}(w_1^N; \psi_1, \psi_1) \leq \\
& \leq \frac{1}{2} \iint_{\Omega} \left\{ |\lambda'_t(w_1^N)| \left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{12}}{\partial y} \right)^2 + 2|\mu'_t(w_1^N)| \left(\left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial \psi_{12}}{\partial y} \right)^2 \right) \right. \\
& \quad \left. + |\mu_t'(w_1^N)| \left(\frac{\partial \psi_{11}}{\partial y} + \frac{\partial \psi_{12}}{\partial x} \right)^2 \right\} d\Omega \leq k_3 (\beta_1^1 + \beta_1^2) \|\psi_1\|_{H_0^1(\Omega)}^2 \quad \forall t \in (0, T]. \quad (35)
\end{aligned}$$

Оценим правую часть равенства (33). Имеем

$$\begin{aligned}
& \left| m \left(\frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \right| \leq \int \int_{\Omega} \left| \rho_{\text{ch}} (1-m) \left(\frac{\partial^2 \eta_1}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) + \rho_{\text{B}} m \left(\frac{\partial^2 \eta_2}{\partial t^2}, \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right) \right| d\Omega \leq \\
& \leq P_1 \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)}, \\
& \left| \bar{m} \left(w, \frac{\partial \eta}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \right| \leq \int \int_{\Omega} \left| \left(P(w) \frac{\partial}{\partial t} (\eta_1 - \eta_2), \frac{\partial}{\partial t} (\psi_1 - \psi_2) \right) \right| d\Omega \leq \\
& \leq P_2 \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} \quad \forall t \in (0, T], \tag{36}
\end{aligned}$$

где

$$P_1 = \max \{ \rho_{\text{ch}} (1-m), \rho_{\text{B}} m \}, \quad P_2 = 2\rho_{\text{B}} g m^2 \max \left\{ \| K_{\phi, x}^{-1} \|_{L_\infty(\Omega_T)}, \| K_{\phi, y}^{-1} \|_{L_\infty(\Omega_T)} \right\}.$$

Рассмотрим разности

$$\begin{aligned}
& \left| \bar{m} \left(w, \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) - \bar{m} \left(w^N, \frac{\partial \tilde{w}}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \right| \leq \\
& \leq \int \int_{\Omega} \left| \left((P(w) - P(w^N)) \frac{\partial}{\partial t} (\tilde{w}_1 - \tilde{w}_2), \frac{\partial}{\partial t} (\psi_1 - \psi_2) \right) \right| d\Omega \leq \\
& \leq P_3 \| l \|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} \quad \forall t \in (0, T], \tag{37}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \left| W_1 \left(w_1, \tilde{w}_1, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) - W_1 \left(w_1^N, \tilde{w}_1, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) \right| \leq \\
& \leq \int \int_{\Omega} \left[\left| \lambda(w_1) - \lambda(w_1^N) \right| \left| \frac{\partial \tilde{w}_{11}}{\partial x} + \frac{\partial \tilde{w}_{12}}{\partial y} \right| \left| \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial t} + \frac{\partial^2 \psi_{12}}{\partial y \partial t} \right| + \right. \\
& \quad \left. + 2|\mu(w_1) - \mu(w_1^N)| \left| \frac{\partial \tilde{w}_{11}}{\partial x} \frac{\partial^2 \psi_{11}}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \tilde{w}_{12}}{\partial y} \frac{\partial^2 \psi_{12}}{\partial y \partial t} \right| + |\mu(w_1) - \mu(w_1^N)| \times \right. \\
& \quad \left. \times \left| \frac{\partial \tilde{w}_{11}}{\partial y} + \frac{\partial \tilde{w}_{12}}{\partial x} \right| \left| \frac{\partial^2 \psi}{\partial y \partial t} + \frac{\partial^2 \psi_{12}}{\partial x \partial t} \right| \right] d\Omega \leq P_4 \| l_1 \|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)} \quad \forall t \in (0, T], \tag{38}
\end{aligned}$$

где

$$P_3 = 2\rho_w g m^2 \max \left\{ \gamma_1 \left\| \frac{\partial}{\partial t} (\tilde{w}_{11} - \tilde{w}_{21}) \right\|_{L_\infty(\Omega_T)}, \gamma_2 \left\| \frac{\partial}{\partial t} (\tilde{w}_{21} - \tilde{w}_{22}) \right\|_{L_\infty(\Omega_T)} \right\},$$

константа P_4 зависит от k_2 , β_1^1 , β_1^2 из (27), а также от норм $\left\| \frac{\partial \tilde{w}_{1i}}{\partial x} \right\|_{L_\infty(\Omega_T)}$ и $\left\| \frac{\partial \tilde{w}_{1i}}{\partial y} \right\|_{L_\infty(\Omega_T)}$, $i=1,2$.

Используя (14), (31), (27), оценим формы:

$$\begin{aligned} \left| W_2 \left(\eta, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) \right| &\leq M^B \int \int_{\Omega} \left| \frac{(1-m)^2}{m} \operatorname{div} \eta_1 \operatorname{div} \frac{\partial \psi_1}{\partial t} + (1-m) \operatorname{div} \eta_2 \operatorname{div} \frac{\partial \psi_1}{\partial t} + \right. \\ &+ (1-m) \operatorname{div} \eta_1 \operatorname{div} \frac{\partial \psi_2}{\partial t} + m \operatorname{div} \eta_2 \operatorname{div} \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \Big| d\Omega \leq P_5 \|\eta\|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)}, \\ \left| \bar{W} \left(w_1; \eta_2, \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right) \right| &\leq k_1 \|\eta_2\|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)}, \\ \left| \left\langle K \left(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y} \right) \eta, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\rangle \right| &\leq k_1 \|\eta\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} \quad \forall t \in (0, T]. \end{aligned} \quad (39)$$

Подставим в равенство (33) полученные соотношения (34)–(39) и учтем, что форма $\bar{m} \left(w^N; \frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right)$ неотрицательна. Будем иметь

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left[m \left(\frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + a(w_1^N; \psi, \psi) \right] &\leq \\ \leq k_3 (\beta_1^1 + \beta_1^2) \|\psi_1\|_{H_0^1(\Omega)} + P_1 \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} &+ \\ + P_2 \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} + P_3 \|l\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} &+ P_4 \|l_1\|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)} \\ + P_5 \|\eta\|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)} &+ k_1 \|\eta_2\|_{H_0^1(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)} \\ + k_1 \|\eta\|_{L_2(\Omega)} \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)} & \quad \forall t \in (0, T]. \end{aligned} \quad (40)$$

Далее, используя неравенство треугольника $\|l\| \leq \|\psi\| + \|\eta\|$ и неравенство $ab \leq \frac{1}{2} (a^2 + b^2)$, получим

$$\frac{d}{dt} \left[m \left(\frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) + a(w_1^N; \psi, \psi) \right] \leq C_1 \left(\|\psi\|_{W_2^1(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{W_2^1(\Omega)}^2 \right) +$$

$$+ C_2 \left(\|\eta\|_{W_2^1(\Omega)} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(\Omega)}^2 \right) \quad \forall t \in (0, T], \quad (41)$$

где константы C_1, C_2 , выражаются через $k_3, \beta_1^1, \beta_1^2, k_1, P_i, i=1, 5$.

Для положительно-определеных форм справедливы следующие неравенства:

$$m \left(\frac{\partial \psi}{\partial t}, \frac{\partial \psi}{\partial t} \right) = \iint_{\Omega} \left[\rho_p (1-m) \left(\frac{\partial \psi_1}{\partial t}, \frac{\partial \psi_1}{\partial t} \right) + \rho_w m \left(\frac{\partial \psi_2}{\partial t}, \frac{\partial \psi_2}{\partial t} \right) \right] d\Omega \geq C_3 \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)}^2,$$

$$a(w_1^N; \psi, \psi) = W_1(w_1^N; \psi_1, \psi_1) + W_2(\psi, \psi) \geq C_4 \|\psi_1\|_{H_0^1(\Omega)}^2 \quad \forall t \in (0, T], \quad (42)$$

где $C_3 = \min \{ \rho_+(1-m), \rho_- m \}$, а C_4 зависит от $k_0, \beta_0^1, \beta_0^2$.

Проинтегрируем соотношение (41) по t от 0 до $s \# s \leq T$, учтем оценки (42) и тот факт, что $\exists \text{const } L_1 = L_1(s) > 0, L_2 = L_2(s) > 0$, для которых справедливы неравенства

$$\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, s) \right\|_{H_0^1(\Omega)}^2 \leq L_1 \int_0^s \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)}^2 dt, \quad \|\psi(\cdot, \cdot, s)\|_{W_2^1(\Omega)}^2 \leq L_2 \int_0^s \|\psi\|_{W_2^1(\Omega)}^2 dt.$$

Получим

$$\begin{aligned} & C_3 \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, s) \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, s) \right\|_{H_0^1(\Omega)}^2 + C_4 \|\psi_1(\cdot, \cdot, s)\|_{H_0^1(\Omega)}^2 + \\ & + \|\psi(\cdot, \cdot, s)\|_{W_2^1(\Omega)}^2 \leq C_3 \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + C_4 \|\psi_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)}^2 + \\ & + \int_0^s (C_1 + C_5) \left(\|\psi\|_{W_2^1(\Omega)} + \left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{W_2^1(\Omega)}^2 \right) dt + \\ & + C_2 \int_0^s \left(\|\eta\|_{W_2^1(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(\Omega)}^2 \right) dt, \end{aligned} \quad (43)$$

где $C_5 = \max \{L_1, L_2\}$.

Используем лемму Гронуола–Беллмана [6], из которой следует, что если $u(s), v(s) \geq 0, \tilde{c}$ — положительная постоянная, и если для $s \geq 0$ $u(s) \leq \tilde{c} + \int_0^s u(t)v(t)dt$, то выполняется неравенство $u(s) \leq \tilde{c} \exp \left(\int_0^s v(t)dt \right)$.

Применив лемму к неравенству (43) и взяв в левой части супремум по $0 < s \leq T$, будем иметь

$$\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 + \|\psi\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2$$

$$\begin{aligned}
&\leq C_6 \left(\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + \|\psi_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)}^2 \right. \\
&\quad \left. + \|\eta\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))}^2 + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))}^2 \right). \quad (44)
\end{aligned}$$

Из условий (22), (23), (25), (26) следует что

$$(l(\cdot, \cdot, 0), q) = 0, \quad \left(\frac{\partial l}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0), q \right) = 0 \quad \forall q \in Z_0^N.$$

Учитывая последние равенства и тот факт, что

$$\begin{aligned}
&\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 + \|\psi\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 \leq \\
&\leq C_6 \left(\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)}^2 + \|\psi_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)}^2 + \right. \\
&\quad \left. + \|\eta\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))}^2 + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))}^2 \right), \quad (45)
\end{aligned}$$

запишем

$$\begin{aligned}
\|\psi_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)} &\leq \|l_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)} + \|\eta_1(\cdot, \cdot, 0)\|_{H_0^1(\Omega)} \leq \|\eta_1\|_{L_\infty(0, T; H_0^1(\Omega))} \leq \\
&\leq C_7 \left(\|\eta_1\|_{L_2(0, T; H_0^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial \eta_1}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; H_0^1(\Omega))} \right), \\
\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)} &\leq \left\| \frac{\partial l}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} (\cdot, \cdot, 0) \right\|_{L_2(\Omega)} \\
&\leq \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_\infty(0, T; L_2(\Omega))} \leq C_8 \left(\left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))} + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))} \right).
\end{aligned}$$

Таким образом, в соотношении (44) имеем

$$\begin{aligned}
&\left\| \frac{\partial \psi}{\partial t} \right\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 + \|\psi\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 \leq \\
&\leq C_9 \left(\|\eta\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))}^2 + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))}^2 \right).
\end{aligned}$$

Из последнего неравенства и неравенства треугольника с учетом оценок (45) получим

$$\begin{aligned}
& \left\| \frac{\partial l}{\partial t} \right\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))} + \|l\|_{L_\infty(0, T; W_2^1(\Omega))} \leq \\
& \leq C_{10} \left(\|\eta\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))} \right). \quad (46)
\end{aligned}$$

Для оценок норм η , $\frac{\partial \eta}{\partial t}$, $\frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}$ используем известные результаты.

Для положительного целого k и параметра h , $0 < h < 1$, введем конечномерное подпространство [7, 8] $S_k^h(\Omega) \subset W_2^{k+1}(\Omega)$ с нормой $\|\cdot\|_{W_2^{k+1}(\Omega)}$, которое удовлетворяет следующему: $\forall v \in W_2^j(\Omega)$ существует константа M , не зависящая от h и v , такая что

$$\inf_{\chi \in S_k^h(\Omega)} \|v - \chi\|_{W_2^l(\Omega)} \leq Mh^{j-l} \|v\|_{W_2^l(\Omega)}, \quad (47)$$

для любых неотрицательных j и l , $2 \leq j \leq k+1$, $0 \leq l \leq k+1$.

Для билинейной формы вида

$$a(w, v) = \sum_{|p|, |q| \leq 1} \int_{\Omega} c_{pq}(x) D^p w(x) D^q v(x), \quad w, v \in W_2^1(\Omega), \quad c_{pq} \in L_\infty(\Omega),$$

для которой выполняются оценки

$$|a(w, v)| \leq c_0 \|w\|_{W_2^1(\Omega)} \|v\|_{W_2^1(\Omega)}, \quad a(w, w) \geq \zeta \|w\|_{W_2^1(\Omega)}^2, \quad w, v \in W_2^1(\Omega),$$

а сопряженная форма $a^*(w, v) = a(v, w)$, введем следующее понятие k -регулярности [7].

Определение 3. Форма $a(\cdot, \cdot)$ называется k -регулярной на $W_2^1(\Omega)$, если для данной $f \in W_2^s(\Omega)$, $0 \leq s \leq k$, любое решение $w \in W_2^1(\Omega)$ уравнения $a(w, v) = \langle f, v \rangle$ для любого $v \in W_2^1(\Omega)$ принадлежит $W_2^{s+2}(\Omega)$.

Согласно [7], если $a^*(\cdot, \cdot)$ 0-регулярная на $W_2^1(\Omega)$, то для $w \in W_2^{k+1}(\Omega) \cap W_2^1(\Omega)$ и $\tilde{w} \in S_k^h(\Omega)$, таких что $a(w - \tilde{w}, v) = 0$, $v \in S_k^h(\Omega)$, справедливы неравенства

$$\begin{aligned}
& \|w - \tilde{w}\|_{L_2(\Omega)} \leq c' c_0 Mh \|w - \tilde{w}\|_{W_2^1(\Omega)}, \\
& \|w - \tilde{w}\|_{L_2(\Omega)} \leq c' c_0^2 M^2 \zeta^{-1} h^{k+1} \|w\|_{W_2^{k+1}(\Omega)}, \\
& \|w - \tilde{w}\|_{H_0^1(\Omega)} \leq c_0 M \zeta^{-1} h^k \|w\|_{W_2^{k+1}(\Omega)}, \quad (48)
\end{aligned}$$

где c' — некоторая константа, не зависящая от w и h .

Из [7] следует, что билинейная форма

$$\bar{a}(w_1; w, q) = W_1(w_1; w_1, q_1) + \bar{W}(w_1; w_2, q_2) + \langle K(x, y, \frac{\partial w_1}{\partial x}, \frac{\partial w_1}{\partial y}) w, q \rangle$$

будет регулярной на $W_2^1(\Omega)$.

Введенные выше пространства Z^N и Z_0^N обладают свойствами пространства S_k^h , $k = 1, 2, 3$, где h — максимальная длина сторон треугольников при разбиении области $\overline{\Omega}$ [8, 9]. Поскольку для формы $\bar{a}(w_1; \eta, q)$ выполняется условие (30), то для $\eta = w - \tilde{w}$ справедливы оценки (48):

$$\|\eta\|_{L_2(\Omega)}(t) \leq S_1 h^{k+1} \|w\|_{W_2^{k+1}(\Omega)}(t), \quad \|\eta\|_{H_0^1(\Omega)}(t) \leq S_2 h^k \|w\|_{W_2^{k+1}(\Omega)}(t).$$

Оценки для $\left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{H_0^1(\Omega)}(t)$, $\left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(\Omega)}(t)$, $\left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(\Omega)}(t)$, $\left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{H_0^1(\Omega)}(t)$ вы-

водятся аналогично [7].

Таким образом, существует константа

$$C_{11} = C_{11} \left(\beta_0^i, \beta_1^i, \gamma_i, k_j, \|w\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))}, \|w'_t\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))}, \|w''_{tt}\|_{L_2(0, T; W_2^{k+1}(\Omega))} \right) i=1,2, \quad j=\overline{0,4},$$

такая что

$$\|\eta\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\|_{L_2(0, T; W_2^1(\Omega))} + \left\| \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2} \right\|_{L_2(0, T; L_2(\Omega))} \leq C_{11} h^k. \quad (49)$$

Из неравенств (46), (49) следует оценка (28).

Теорема доказана.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Б и о М. А. Механика деформирования и распространения волн в пористой среде // Механика. Период. сборник переводов иностр. статей. — 1963. — **6**, № 82. — С. 103–134.
2. З а р е ц к и й Ю. К. Лекции по современной механике грунтов. — Рн/Д.: Изд-во Ростов. ун-та, 1989. — 608 с.
3. Колдоба А. В., Пергамент А. Х., Повещенко Ю. А., Симус Н. А. Напряженно-деформированное состояние насыщенной пористой среды, вызванное фильтрацией жидкости // Математическое моделирование. — 1999. — **11**, № 10. — С. 3–16.
4. С к о п е ц к и й В. В., М а р ч е н к о О. А. Исследование систем динамической консолидации анизотропных сред // Кибернетика и системный анализ. — 2003. — № 4. — С. 138–155.
5. С к о п е ц к и й В. В., М а р ч ен к о О. А. Постановка и исследование задач для динамических систем неоднородных двухфазных сред // Там же. — 2005. — № 6. — С. 87–102.
6. Б е л л м а н Р. Теория устойчивости решений дифференциальных уравнений. — М.: Изд-во иностр. лит., 1954. — 215 с.
7. Wheeler M. F. A priori error estimates for Galerkin approximations to parabolic partial differential equations // SIAM J. Numer. Anal. — 1973. — **10**, N 4. — P. 723–759.
8. Garth A. Baker. Error estimates for finite element methods for second order hyperbolic equations // Ibid. — 1976. — **13**, N 4. — P. 564–576.
9. Garth A. Baker, Vassiliou A. Dougalis. The effect of quadrature errors of finite element approximations for second order hyperbolic equations // Ibid. — 1976. — **13**, N 4. — P. 577–598.

Поступила 15.11.2007