

## ПОСТРОЕНИЕ ОЦЕНОК РЕШЕНИЙ В МОДЕЛИ ПРОТИВООПУХОЛЕВОГО ИММУНИТЕТА С ИМПУЛЬСНЫМИ ВОЗМУЩЕНИЯМИ

**Ключевые слова:** противоопухолевый иммунитет, импульсные дифференциальные уравнения, системы с запаздыванием.

В работе [1] предложена упрощенная модель противоопухолевого иммунитета с учетом влияния поврежденного органа-мишени на иммунный ответ. В такой модели использовались динамика Гомперца для роста популяции пролиферирующих клеток (впервые такое применение обосновано в работе [2]) и модель иммунной системы Г.И. Марчука [3]. В то же время практические задачи, связанные с радиотерапевтическим и радиохирургическим (гамманож, кибернож) лечением, требуют анализа более сложного класса импульсных моделей [4].

Рассмотрим модель

$$\begin{aligned} \frac{dL(t)}{dt} &= \alpha_L L(t) \ln \frac{\theta_L}{L(t)} - \gamma_L F(t) L(t), \\ \frac{dC(t)}{dt} &= \xi(m) \alpha L(t - \tau) F(t - \tau) - \mu_C (C(t) - C_0), \\ \frac{dF(t)}{dt} &= b_f C(t) - (\mu_f + \eta \gamma_L L(t)) F(t), \\ \frac{dm(t)}{dt} &= \sigma L(t) - \mu_m m(t), \\ \left. \begin{aligned} L(t) &= -pL(t) \quad (0 < p < 1) \\ \Delta C(t) &= \Delta F(t) = 0 \\ \Delta m(t) &= -pm(t) \end{aligned} \right\} t \neq nT, \quad n \in N. \end{aligned} \quad (1)$$

Заданы начальные условия системы (1)

$$(\varphi_1(s), \varphi_2(s), \varphi_3(s), \varphi_4(s)) \in C_+ = C([- \tau, 0], R_+^4), \quad \varphi_i(0) > 0 \quad (i = \overline{1, 3}). \quad (2)$$

Система (1) рассматривается в биологически значимой области

$$D = \{(L, C, F, m) \mid L, C, F, m \geq 0\}.$$

Значения переменных и коэффициентов модели описаны в работе [1].

Корректное построение моделей динамических систем в биологии и медицине связано с исследованием ограниченности решений, к тому же задачи качественного анализа динамических систем нуждаются в конструктивных оценках решений моделей.

Отметим, что импульсные дифференциальные уравнения в общем случае могут не иметь ни одного решения, даже когда соответствующие дифференциальные уравнения достаточно гладкие. В работе [5] получены условия, которые гарантируют локальное существование и непрерывность решения таких систем. Следовательно, представляет интерес анализ решений конкретных примеров импульсных моделей. Поэтому цель данной статьи — рассмотреть оценки решений системы (1), (2) в терминах параметров модели в явном виде.

Рассмотрим модель противоопухолевого иммунитета. Положим  $R_+ = [0, \infty)$ ,  $R_+^4 = \{x \in R^4 | x \geq 0\}$ ,  $\Omega = \text{int } R_+^4$ . Обозначим  $f = (f_1, f_2, f_3, f_4)^T$  — отображение, определенное правыми частями уравнений системы (1). Пусть  $V_0 = \{V : R_+ \times R_+^4 \rightarrow R_+ \text{ непрерывные на } t \geq 0\}$ . В настоящей статье также используется обозначение  $g(t^+)$  для записи правостороннего предела функции  $g(\cdot)$  в точке  $t$ .

**Определение 1** [6]. Пусть  $V \in V_0$ . Тогда для  $(t, X) \in R_+ \times R_+^4$  верхняя правая производная для решений системы (1) определяется как

$$D^+V(t, X) = \limsup_{h \rightarrow 0^+} \frac{1}{h} [V(t+h, X+hf(t, X)) - V(t, X)].$$

**Определение 2** [7, с. 365]. Функция  $V \in V_0$  называется ультимативно ограниченной, если существует постоянная  $B > 0$  такая, что  $\lim_{t \rightarrow \infty} V(t) < B$ .

Решение системы (1) является кусочно-непрерывной функцией. Непрерывность правых частей гарантирует существование и единственность решения системы (1) [4].

**Лемма 1** [5]. Для системы импульсных дифференциальных неравенств

$$\begin{aligned} \frac{dm(t)}{dt} &\leq p(t)m(t) + q(t), \quad t \neq t_k, \quad k = 1, 2, \dots, \\ m(t_k^+) &\leq d_k m(t_k) + b_k, \quad t = t_k, \quad t \geq t_0, \end{aligned} \quad (3)$$

где  $p, q \in PC[R^+, R]$  и  $d_k \geq 0, b_k$  — константы, имеет место неравенство

$$\begin{aligned} m(t) &\leq m(t_0) \prod_{t_0 < t_k < t} d_k \exp\left(\int_{t_0}^t p(s) ds\right) + \sum_{t_0 < t_k < t} \left( \prod_{t_k < t_j < t} d_j \exp\left(\int_{t_0}^t p(s) ds\right) \right) b_k + \\ &+ \int_{t_0}^t \prod_{s < t_k < t} d_k \exp\left(\int_s^t p(\omega) d\omega\right) q(s) ds, \quad t \geq 0. \end{aligned} \quad (4)$$

**Лемма 2.** Существует постоянная  $\theta_C = \frac{\alpha \alpha_L \theta_L}{\gamma_L \mu_L} (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) + C_0 > 0$  такая,

что  $L(t) \leq \theta_L$  и  $C(t) \leq \theta_C$  для любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ .

**Доказательство.** Обозначим

$$V_1(t) = \frac{\xi(m)\alpha}{\gamma_L} L(t) + C(t + \tau). \quad (5)$$

Тогда  $V_1 \in V_0$ , поскольку  $\frac{dL(t)}{dt} \leq \alpha_L L(t) \ln \frac{\theta_L}{L(t)}$ ,  $\frac{dL}{dt} \Big|_{L=\theta_L} = 0$ . К тому же

$L(nT^+) \leq L(nT)$ . Отсюда  $L(t) \leq \theta_L$  для достаточно больших значений  $t$ .

Вычислим верхнюю правую производную  $V_1(t)$  для решения системы (1). Имеем

$$\begin{aligned} D^+V_1(t) + \mu_C V_1(t) &= \frac{1}{\gamma_L} \xi(m) \alpha \alpha_L L(t) \ln \frac{\theta_L}{L(t)} - \frac{1}{\gamma_L} \xi(m) \alpha \gamma_L F(t) L(t) + \\ &+ \xi(m) \alpha L(t) F(t) - \mu_C C(t + \tau) + \mu_C C_0 + \mu_C \frac{\xi(m)\alpha}{\gamma_L} L(t) + \mu_C C(t + \tau) = \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{1}{\gamma_L} \xi(m) \alpha L(t) \left\{ \alpha_L \ln \frac{\theta_L}{L(t)} + \mu_C \right\} + \mu_C C_0 \leq \frac{\alpha \alpha_L}{\gamma_L} L(t) \left\{ \ln \frac{\theta_L}{L(t)} + \frac{\mu_C}{\alpha_L} \right\} + \mu_C C_0 = \\
&= \frac{\alpha \alpha_L}{\gamma_L} L(t) \ln \frac{\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L}}{L(t)} + \mu_C C_0 \leq \frac{\alpha \alpha_L}{\gamma_L} L(t) \ln \theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} + \mu_C C_0 \leq \\
&\leq \frac{1}{\gamma_L} \alpha \alpha_L \theta_L \ln \theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} + \mu_C C_0 \leq \\
&\leq \frac{1}{\gamma_L} \alpha \alpha_L \theta_L \ln \theta_L (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) + \mu_C C_0 := M_1. \tag{6}
\end{aligned}$$

Следовательно,

$$\begin{aligned}
D^+ V_1(t) &\leq -\mu_C V_1(t) + M_1, \quad t \neq nT, \quad n \in N, \\
V_1(t^+) &\leq V_1(t), \quad t = nT, \quad n \in N.
\end{aligned} \tag{7}$$

В соответствии с леммой 1 для  $t \in [nT, (n+1)T]$  имеем

$$\begin{aligned}
V_1(t) &\leq V_1(0^+) \exp(-\mu_C t) + \int_0^t \exp(-\mu_C(t-s)) M_1 ds = \\
&= V_1(0^+) \exp(-\mu_C t) + M_1 \exp(-\mu_C t) \int_0^t \exp(\mu_C s) ds = \\
&= V_1(0^+) \exp(-\mu_C t) + \frac{M_1}{\mu_C} - \frac{M_1}{\mu_C} \exp(-\mu_C t) = \\
&= \left( V_1(0^+) - \frac{\alpha \alpha_L \theta_L}{\gamma_L \mu_C} (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) - C_0 \right) \exp(-\mu_C t) + \frac{\alpha \alpha_L \theta_L}{\gamma_L \mu_C} (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) + C_0.
\end{aligned}$$

Отсюда

$$\lim_{t \rightarrow \infty} V_1(t) \leq \frac{\alpha \alpha_L \theta_L}{\gamma_L \mu_C} (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) + C_0. \tag{8}$$

Итак,  $V_1(t)$  — ультимативно ограниченная функция. В соответствии с определением  $V_1(t)$  существует постоянная  $\theta_C = \frac{\alpha \alpha_L \theta_L}{\gamma_L \mu_C} (\theta_L e^{\mu_C / \alpha_L} - 1) + C_0 > 0$  такая, что  $L(t) \leq \theta_L$  и  $C(t) \leq \theta_C$  для любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ .

**Лемма 3.** Существует постоянная  $\theta_m = \frac{\sigma \theta_L}{\mu_m} > 0$  такая, что  $L(t) \leq \theta_L$  и  $m(t) \leq \theta_m$  для любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ .

**Доказательство.** Имеем

$$\begin{aligned}
\frac{dm(t)}{dt} &= -\mu_m m(t) + \sigma L(t) \leq -\mu_m m(t) + \sigma \theta_L, \quad t \neq nT, \quad n \in N, \\
m(t^+) &\leq m(t), \quad t = nT, \quad n \in N.
\end{aligned} \tag{9}$$

В соответствии с леммой 1 для  $t \in [nT, (n+1)T]$  получаем

$$\begin{aligned}
m(t) &\leq m(0^+) \exp(-\mu_m t) + \int_0^t \exp\left(\int_s^t (-\mu_m) d\omega\right) \sigma \theta_L ds = m(0^+) \exp(-\mu_m t) + \\
&+ \sigma \theta_L \int_0^t \exp(-\mu_m(t-s)) ds = m(0^+) \exp(-\mu_m t) + \sigma \theta_L \exp(-\mu_m t) \frac{1}{\mu_m} (\exp(\mu_m t) - 1) =
\end{aligned}$$

$$= m(0^+) \exp(-\mu_m t) + \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m} - \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m} \exp(-\mu_m t) = \left( m(0^+) - \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m} \right) \exp(-\mu_m t) + \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m}.$$

Отсюда

$$\lim_{t \rightarrow \infty} m(t) \leq \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m}. \quad (10)$$

Следовательно, имеется постоянная  $\theta_m = \frac{\sigma\theta_L}{\mu_m}$  такая, что  $L(t) \leq \theta_L$  и  $m(t) \leq \theta_m$  для

любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ .

**Лемма 4.** Существует постоянная  $\theta_F = \frac{M_2}{\mu_f} > 0$  такая, что  $C(t) \leq \theta_C$  и  $F(t) \leq \theta_F$

для любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ . Здесь постоянная  $M_2$  может быть задана в явном виде.

**Доказательство.** Обозначим

$$V_2(t) = \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} C(t+\tau) + F(t). \quad (11)$$

Тогда  $V_2 \in V_0$ . В соответствии с леммой 2  $C(t) \leq \theta_C$  для достаточно больших значений  $t$ .

Вычислим верхнюю правую производную  $V_2(t)$  для решения системы (1). Имеем

$$\begin{aligned} D^+ V_2(t) + \mu_f V_2(t) &= \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} \xi(m)\alpha L(t) F(t) - \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} \mu_C (C(t+\tau) - C_0) + \\ &+ b_f C(t) - (\mu_f + \eta\gamma_L L(t)) F(t) + \mu_f \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} C(t+\tau) + \mu_f F(t) = \\ &= -\frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} \mu_C (C(t+\tau) - C_0) + b_f C(t) + \mu_f \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} C(t+\tau) = \\ &= \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} C(t+\tau) (\mu_f - \mu_C) + \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} \mu_C C_0 + b_f C(t). \end{aligned}$$

Затем рассмотрим три случая зависимости  $\mu_f$  от  $\mu_C$  и используем оценки  $\xi(\sigma_m) \leq \xi(m) \leq 1$ .

**Случай 1.** Предположим, что  $\mu_f < \mu_C$ . Тогда

$$\begin{aligned} D^+ V_2(t) + \mu_f V_2(t) &\leq \frac{\eta\gamma_L}{\alpha} \sigma_C (\mu_f - \mu_C) + \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \mu_C C_0 + b_f \sigma_C = \\ &= \sigma_C \left[ \frac{\eta\gamma_L}{\alpha} (\mu_f - \mu_C) + b_f \right] + \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \mu_C C_0 = M_{2,1}. \end{aligned}$$

**Случай 2.** Если  $\mu_f = \mu_C$ , то

$$D^+ V_2(t) + \mu_f V_2(t) = \frac{\eta\gamma_L}{\xi(m)\alpha} \mu_C C_0 + b_f C(t) \leq \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \mu_C C_0 + b_f \sigma_C = M_{2,2}.$$

**Случай 3.** Предположим, что  $\mu_f > \mu_C$ . Тогда

$$\begin{aligned} D^+ V_2(t) + \mu_f V_2(t) &\leq \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \sigma_C (\mu_f - \mu_C) + \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \mu_C C_0 + b_f \sigma_C = \\ &= \sigma_C \left[ \frac{\eta\gamma_L (\mu_f - \mu_C)}{\xi(\sigma_m)\alpha} + b_f \right] + \frac{\eta\gamma_L}{\xi(\sigma_m)\alpha} \mu_C C_0 = M_{2,3}. \end{aligned}$$

Следовательно,

$$\begin{aligned} D^+ V_2(t) &\leq \mu_f V_2(t) + M_2, \quad t \neq nT, \quad n \in N, \\ V_2(t^+) &\leq V_2(t), \quad t = nT, \quad n \in N. \end{aligned} \quad (12)$$

Здесь

$$M_2 = \begin{cases} M_{2,1}, & \text{если } \mu_f < \mu_C, \\ M_{2,2}, & \text{если } \mu_f = \mu_C, \\ M_{2,3}, & \text{если } \mu_f > \mu_C. \end{cases} \quad (13)$$

В соответствии с леммой 1 для  $t \in [nT, (n+1)T]$  имеем

$$\begin{aligned} V_2(t) &\leq V_2(0^+) \exp(-\mu_f t) + \int_0^t \exp\left(\int_s^t (-\mu_f) d\omega\right) M_2 ds = \\ &= V_2(0^+) \exp(-\mu_f t) + M_2 \int_0^t \exp(-\mu_f(t-s)) ds = \\ &= V_2(0^+) \exp(-\mu_f t) + M_2 \exp(-\mu_f t) \frac{1}{\mu_f} [\exp(\mu_f t) - 1] = \\ &= \left( V_2(0^+) - \frac{M_2}{\mu_f} \right) \exp(-\mu_f t) + \frac{M_2}{\mu_f}. \end{aligned}$$

Отсюда

$$\lim_{t \rightarrow \infty} V_2(t) \leq \frac{M_2}{\mu_f}. \quad (14)$$

Следовательно,  $V_2(t)$  — ультимативно ограниченная функция. В соответствии с определением  $V_2(t)$  существует постоянная  $\theta_F = \frac{M_2}{\mu_f} > 0$  такая, что  $C(t) \leq \theta_C$  и  $F(t) \leq \theta_F$  для любого решения системы (1) при достаточно большом  $t$ .

**Теорема.** Существуют положительные постоянные  $\theta_C, \theta_F, \theta_m$  такие, что  $L(t) \leq \theta_L$  и  $C(t) \leq \theta_C, F(t) \leq \theta_F, m(t) \leq \theta_m$  для любого решения системы (1) при достаточно большом значении  $t$ . При этом постоянные  $\theta_C, \theta_F, \theta_m$  явно зависят от постоянной  $\theta_L$ .

Доказательство следует из лемм 2–4.

Таким образом, в настоящей работе предложена модель противоопухолевого иммунитета с импульсными возмущениями в популяции пролиферирующих клеток. В отличие от моделей, которые рассматривались ранее, она приемлема для описания влияния лечения радиотерапией.

Для решений модели получены асимптотические оценки в явном виде. Такие оценки найдены в результате решения импульсных дифференциальных неравенств для функций типа Ляпунова. Они могут быть использованы при качественном исследовании систем и при построении оптимальных схем лечения.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Марценюк В. П. Построение и изучение устойчивости модели противоопухолевого иммунитета // Кибернетика и системный анализ. — 2004. — № 5. — С. 123–130.
2. Laird A. K. Dynamics of tumor growth // Br J. of Cancer. — 1964. — **18**. — P. 490–502.
3. Марчук Г. И. Математические модели в иммунологии. — М.: Наука, 1980. — 264 с.
4. Haddad W. M., Chellaboina V. S., Nersisov S. G. Impulsive and hybrid dynamical systems: stability, dissipativity and control. — Princeton: Princeton University Press, 2008. — 504 p.
5. Lakshmikantham V., Bainov D. D., Simeonov P. S. Theory of impulsive differential equations. — Singapore: World Sci. Publ. Co., 1989. — 279 p.
6. Хейл Дж. Теория функционально-дифференциальных уравнений: Пер. с англ. С. Н. Шиманова / Под ред. А. Д. Мышкиса. — М.: Мир, 1984. — 421 с.
7. Kato J., Yoshizawa T. Remarks on global properties in limiting equations // Funkcialaj Ekvacioj. — 1981. — **24**. — P. 363–371.

Поступила 08.03.2011

После доработки 22.11.2011