

**КОМБИНИРОВАННЫЕ РАВНОВЕСИЯ ДЛЯ КОНФЛИКТНЫХ ЗАДАЧ<sup>1</sup>**

**Аннотация.** Предлагаются понятия равновесий, которые, несмотря на сложность своей формулировки, весьма полезны относительно поиска единственного решения игровых задач (статических и динамических), включая случаи, когда некоторые известные равновесия, существенные с точки зрения поиска решения, оказываются пустыми.

**Ключевые слова:** теория игр, комбинированные конфликтные равновесия.

**ВВЕДЕНИЕ**

В классической теории игр [1–10] для каждого класса задач (антагонистических, бескоалиционных, некооперативных, кооперативных и др.) были найдены соответствующие им понятия равновесия. Однако оказывалось, что в каждом классе не для всех задач известные понятия равновесия существуют, и с этим согласились бы все участники игр. Например, классическое равновесие по Нэшу [8] существует далеко не во всех бескоалиционных играх, для которых предназначалось, и при этом оно может быть даже неприемлемым для всех участников [11, с. 7]. Отсутствие в большинстве игр равновесия и содержательная неудовлетворительность некоторых равновесий потребовали новых подходов к построению теории конфликтов.

В построенной в работах [11–16] теории все задачи из любого класса игровых задач имеют устойчивое равновесие (решение), которое не может быть неприемлемым ни для одного из участников. Более того, в подавляющем числе случаев оно почти всегда единственно и может быть найдено по единой для всех классов задач методике. В этой теории предложена некая система иерархически связанных между собой конфликтных равновесий (не содержащих в своем определении никаких искусственно навязываемых участникам норм поведения), обеспечивающая существование решения, а единственность решения (только в случае отсутствия какой-либо симметрии в игре) зависит от того, насколько много в этой иерархии используется естественных понятий равновесия.

В настоящей статье предлагаются два новых весьма сложных понятия конфликтных равновесий с целью в какой-то мере приблизиться к решению проблемы единственности в любых статических и динамических задачах и уточнить иерархию между равновесиями.

**НОВЫЕ ПОНЯТИЯ РАВНОВЕСИЙ И МЕТОДИКА ИХ ПОИСКА**

Чтобы не принимать во внимание несущественных усложнений, связанных как с переходом от задач с двумя участниками к задачам со многими участниками, так и с рассмотрением произвольных функционалов на произвольных множествах, в данной статье представлены задачи с  $N$  участниками, причем при следующих ограничениях, не снижающих общности полученных результатов.

**Допущение.** Пусть  $Q_i, i = 1, \dots, N$ , — метрические пространства,  $G$  — компактное множество в их произведении  $Q_1 \times \dots \times Q_N$  и пусть также на множестве  $G$  определены непрерывные функции (функционалы)  $J_i(q), i = 1, \dots, N, q = (q_1, \dots, q_N)$ .

<sup>1</sup>Работа поддержана Программой фундаментальных исследований ОНИТ РАН и РФФИ № 15–01–08838–а.

© Э.Р. Смольяков, 2015

Предположим, что  $i$ -й участник (игрок), выбирая стратегию (состояние)  $q_i$  из доступного ему сечения  $G(q^i)$  (где  $q^i = q_1 \dots q_{i-1} q_{i+1} \dots q_N$ ) множества  $G$  или из проекции  $\text{Pr}_{Q_i} G$  множества  $G$  на пространство  $Q_i$ , стремится обеспечить максимум своей «платежной» функции (функционала)  $J_i(q)$ ,  $i = 1, \dots, N$ . Введем также обозначение  $J^i = \sum_{k \neq i} J_k$ .

Для понимания роли предлагаемых новых понятий  $\bar{D}^i P$ - и  $D^{AP}$ -равновесий приведем сначала те равновесия из [11–16], в иерархический ряд которых можно включить эти новые равновесия; потребность в этом ярко проявляется в приведенных ниже примерах бескоалиционных игр.

**Определение 1.** Ситуацию (точку)  $q^* \in G$  назовем  $A_i$ -экстремальной, если при заданной стратегии  $q^{i*}$   $N-1$  игрока допустимой оказывается только одна стратегия  $q_i^* = G(q^{i*})$  или если каждой стратегии  $q_i \in G(q^{i*}) \setminus q_i^*$   $i$ -го игрока можно поставить в соответствие по крайней мере одну ответную стратегию  $\hat{q}^i = \hat{q}^i < q_i >$  остальных  $N-1$  игроков такую, чтобы

$$J_i(q_i, \hat{q}^i) \leq J_i(q^*). \quad (1)$$

Обозначая  $A_i$  множество всех  $A_i$ -экстремальных ситуаций, назовем ситуацию (точку)  $q^* \in G$  ситуацией симметричного слабого активного равновесия (или  $A$ -равновесием), если  $q^* \in A_1 \cap \dots \cap A_N \stackrel{\Delta}{=} A$ .

Равновесие  $A$ , существующее (с любой заданной точностью  $\varepsilon$ ) в любых задачах [11–15], причем даже в случае отсутствия компактности  $G$  и непрерывности функций  $J_i$ , является гарантом существования решения любой конфликтной задачи и выступает в роли наиболее слабого равновесия, причем любые другие возможные (симметричные) равновесия ищутся именно на множестве  $A$  и позволяют выделить на нем наиболее сильное равновесие, с которым вынуждены согласиться участники.

Согласно определению 1, если  $q^* \in A_i$ , то  $i$ -му игроку нецелесообразно отклоняться от этой ситуации ввиду угрозы со стороны остальных игроков (что следует из определения множества  $A_i$ ). Очевидно, что устойчивость ситуации  $q^* \in A_i$  окажется тем сильнее, чем выгоднее она для всех остальных участников. Это приводит к следующему естественному (джентльменскому) усилению  $A$ -равновесных ситуаций, не вносящему никаких искусственных ограничений на поведение игроков.

Заметим, что определение 1 (как и последующие) можно переформулировать на случай пары коалиций  $P_k$  и  $P_{N-k}$ , состоящих соответственно из  $k$  и  $N-k$  участников.

**Определение 2.** Ситуацию  $q^* \in A_i$  назовем  $B_i$ -экстремальной, если образующая ее совместная стратегия  $q^{i*}$   $N-1$  игрока (исключая  $i$ -го) удовлетворяет условию

$$\max_{q^i \in A_i(q^*)} J^i(q_i^*, q^i) = J^i(q_i^*, q^{i*}) = J^i(q^*). \quad (2)$$

Назовем  $B$ -равновесием ситуацию  $q^* \in G$ , если  $q^* \in \bigcap_{i=1}^N B_i \stackrel{\Delta}{=} B$ , где  $B_i$  — множество всех  $B_i$ -экстремальных ситуаций.

Смысл равенства (2) состоит в том, что  $i$ -й участник в ситуации  $q^*$ , которую не в состоянии улучшить для себя (так как она принадлежит множеству  $A_i$ ), предлагает остальным участникам сделать наиболее выгодный для них выбор на множестве ситуаций  $A_i(q_i^*)$ , доступных им из этой ситуации.

Множество  $B$ -равновесий в отличие от множества  $A$ -равновесий может оказаться пустым. Естественное усиление  $B$ -равновесия дано в следующем определении.

**Определение 3.** Ситуацию  $q^* \in B_i$  назовем  $\bar{D}_i$ -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q \in B_i} J_i(q) = J_i(q^*) \quad (3)$$

или (что то же самое, но только в развернутом виде) условию

$$\max_{q_i \in \text{Pr}_{Q_i} A_i} J_i(\text{Arg} \max_{q^i \in A_i(q_i)} J^i(q_i, q^i)) = J_i(q^*), \quad (3a)$$

и назовем ее  $\bar{D}$ -равновесием, если  $q^* \in \bigcap_{i=1}^N \bar{D}_i \stackrel{\Delta}{=} \bar{D}$ .

Поясним смысл этого определения. В определении 3  $i$ -й игрок при любом выборе своей стратегии  $q_i$  из множества  $\text{Pr}_{Q_i} A_i$  предлагает остальным выбрать наиболее выгодную для них ситуацию в сечении  $A_i(q_i)$ . И только после сделанного остальными участниками выбора (определяющего множество  $B_i$  наиболее выгодных для них ситуаций)  $i$ -й игрок делает наилучший для себя выбор (3) на множестве уже предварительно отобранных и наиболее выгодных для остальных ситуаций.

Заметим, что  $\bar{D}$ -равновесие в любых конфликтных задачах является наиболее сильным равновесием, наиболее предпочтительным и наивыгоднейшим для всех участников. Однако существуют задачи, в которых даже  $B$ -равновесие оказывается пустым, что автоматически создает пустоту и  $\bar{D}$ -равновесия. Более того, пустыми могут оказываться и следующие равновесия (более слабые, чем  $B$ - и  $\bar{D}$ -равновесия), задаваемые двумя приведенными ниже определениями [11–16].

**Определение 4.** Ситуацию  $q^* \in A$  назовем  $B'_i$ -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q^i \in A(q_i^*)} J^i(q_i^*, q^i) = J^i(q^*). \quad (4)$$

Назовем  $B'$ -равновесием ситуацию  $q^* \in G$ , если  $q^* \in \bigcap_{i=1}^N B'_i \stackrel{\Delta}{=} B'$ , где  $B'_i$  — множество всех  $B'_i$ -экстремальных ситуаций.

Смысл  $B'$ -равновесия аналогичен смыслу  $B$ -равновесия. Различие в их поиске только в том, что любые из  $B'_i$ -экстремальных ситуаций в отличие от  $B_i$ -экстремальных ситуаций ищутся на одном и том же множестве  $A$  при всех  $i$ .

Естественное усиление  $B'$ -экстремальных ситуаций дается следующим определением.

**Определение 5.** Ситуацию  $q^* \in A$  назовем  $D'_i$ -экстремальной, если она удовлетворяет условию

$$\max_{q_i \in \text{Pr}_{Q_i} A} J_i(\text{Arg} \max_{q^i \in A(q_i)} J^i(q)) = J_i(q^*), \quad (5)$$

и назовем ее  $D'$ -равновесием, если  $q^* \in \bigcap_{i=1}^N D'_i \stackrel{\Delta}{=} D'$ .

Предлагаемые ниже новые весьма сложные  $\bar{D}'^P$ - и  $D^{AP}$ -равновесия в случае пустоты равновесий из определений 2–5 способны заменить последние. Эти равновесия, полезные для поиска наисильнейшего равновесия (и решения) в любых конфликтных задачах, особенно в тех, в которых  $B$ - и  $B'$ -равновесия оказываются пустыми, опираются на понятие оптимальности по Парето [17]: ситуацию  $q^*$  называют оптимальной по Парето, если несовместны неравенства  $J_i(q) \geq J_i(q^*)$ ,  $q \in G$ ,  $q \neq q^*$ ,  $i = 1, \dots, N$ , среди которых хотя бы одно строгое.

**Определение 6.** Ситуацию  $q^* \in A_i$  назовем  $\bar{D}'^P$ -экстремальной, если она удовлетворяет включению

$$q^* \in \text{ArgPar}_{q_i \in A_i(q^*)} J(\text{ArgPar}_{q^i \in A_i(q_i)} J(q)) \stackrel{\Delta}{=} \bar{D}'^P(q^*), \quad i = 1, 2, \dots, N, \quad (6)$$

где  $\text{Par}_{q^i \in A_i(q_i)} J(q)$  означает множество Парето, разыскиваемое на множестве  $A_i(q_i)$ , а  $\text{Par}_{q_i \in A_i(q^*)} J(q)$  — множество Парето, разыскиваемое на множестве  $A_i(q^*)$ . Назовем ситуацию  $q^*$   $\bar{D}'^P$ -равновесием, если  $q^* \in \bar{D}'^P(q^*) \cap \dots \cap \bar{D}'^P(q^*) \stackrel{\Delta}{=} \bar{D}'^P(q^*)$ .

По существу, это определение является некоторым обобщением (расширением)  $\bar{D}$ -равновесия из определения 3, представленного равенством (3а). Согласно определению 6 понятие  $\max J_i$  в (3а) заменено на понятие паретовских множеств  $\text{Par} J$  в доступных игрокам сечениях  $A_i(q_i)$ . Иначе говоря, в (6) предлагается некоторое понятие слабой игровой устойчивости, весьма полезное в тех случаях, когда равновесия (3) или других равновесий не существует. В (6)  $i$ -й участник предлагает остальным участникам операцию, которая устраивала бы всех: на множестве  $A_i(q_i)$  выбрать совместно если и не наилучшие в смысле максимума, как в (3а), то по крайней мере индивидуально-паретовские [12, с. 145] ситуации в доступных им совместно сечениях  $A_i(q_i)$  (где  $q_i \in A_i(q^*)$ ). Только после сделанного ими выбора  $i$ -й участник осуществляет окончательный аналогичный выбор множества индивидуально-паретовских ситуаций в сечении  $A_i(q^*)$  на совокупности индивидуально-паретовских множеств, предварительно отобранных совместно остальными участниками.

Следующее понятие равновесия является некоторым ослаблением предыдущего.

**Определение 7.** Ситуацию  $q^* \in A_i$  назовем  $D^{AP}$ -экстремальной, если она удовлетворяет включению

$$q^* \in \text{ArgPar}_{q_i \in A(q^*)} J(\text{ArgPar}_{q^i \in A(q_i)} J(q)) \stackrel{\Delta}{=} D^{AP}(q^*), \quad i = 1, 2, \dots, N, \quad (7)$$

где  $\text{Par}_{q^i \in A(q_i)} J(q)$  означает множество Парето, разыскиваемое на множестве  $A(q_i)$ , а  $\text{Par}_{q_i \in A(q^*)} J(q)$  — множество Парето на множестве  $A(q^*)$ . Назовем ситуацию  $q^*$   $D^{AP}$ -равновесием, если  $q^* \in D^{AP}(q^*) \cap \dots \cap D^{AP}(q^*) \stackrel{\Delta}{=} D^{AP}(q^*)$ .

**Теорема 1.** Множество  $D^{AP}$ -равновесий содержит в себе множество  $\bar{D}'^P$ -равновесий.

Доказательство этой теоремы по существу повторяет доказательство теоремы 1.7 из работы [13, с. 25] относительно включения  $D' \supset \bar{D}$ , поэтому здесь не приводится.

Ниже в примерах подробно рассматриваются способы нахождения равновесия.

**Пример 1.** Пусть определена статическая игра, в которой каждый игрок максимизирует свою (матричную) платежную функцию:

$$J_1(u_1, u_2) = \begin{bmatrix} \cdot & 9 & 8 & 2 \\ 4 & 5 & \cdot & 6 \\ 10 & 7 & 11 & 12 \\ 1 & \cdot & 5 & \cdot \end{bmatrix}, \quad J_2(q_1, q_2) = \begin{bmatrix} \cdot & 6 & 11 & 7 \\ 12 & 4 & \cdot & 8 \\ 5 & 10 & 9 & 3 \\ 2 & \cdot & 1 & \cdot \end{bmatrix}.$$

Очевидно, что равновесия по Нэшу в этой задаче не существует. Первый игрок имеет возможность выбирать одну из четырех строк-стратегий  $u_1$ , а второй игрок может выбирать один из четырех столбцов-стратегий  $u_2$ . Игровое множество  $G$  участников конфликта задается только теми элементами матриц  $J_1$  и  $J_2$ , в которые вписаны возможные выигрыши участников.

Множество наиболее слабых равновесий в этой конфликтной задаче задается элементами матрицы  $A = A_1 \cap A_2$ , помеченными знаком +:

$$A_1 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & + & + & + \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad A_2 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & + \\ + & + & \cdot & + \\ + & + & + & \cdot \\ + & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

$\bar{B}$ - и  $B'$ -равновесия в этой задаче оказываются пустыми:

$$B_1 = (a_{13}, a_{32}), \quad B_2 = (a_{12}, a_{24}, a_{31}, a_{33}), \quad B = B_1 \cap B_2 = \emptyset,$$

$$B'_1 = (a_{13}, a_{32}), \quad B'_2 = (a_{12}, a_{31}, a_{33}), \quad B' = \emptyset.$$

Для поиска  $\bar{D}^P$ -равновесий следует прибегнуть к рис. 1, где координаты  $(J_1, J_2)$  соответствуют отображениям  $J(a_{ij})$  аргументов  $a_{ij}$  платежных матриц  $J_1$  и  $J_2$  на плоскость  $(J_1, J_2)$ . Без помощи этого рисунка искать предлагаемое новое равновесие крайне затруднительно.

$\bar{D}^P$ -равновесные ситуации ищутся на множестве  $A$ -равновесных ситуаций следующим образом. Например, ситуация  $a_{32}$  не содержится во множестве  $\bar{D}^P$ , поскольку она не содержится во множестве

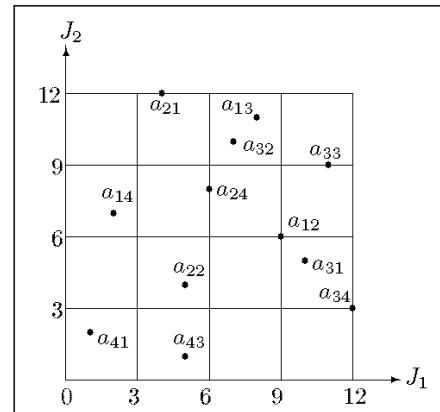


Рис. 1

$$\bar{D}_1^P(a_{32}) \stackrel{\Delta}{=} \text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(\text{ArgPar}_{q_2 \in A_1(q_1)} J(q)) =$$

$$\text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(a_{12}, a_{13}; a_{32}, a_{33}, a_{34}) = (a_{13}, a_{33}, a_{34}).$$

Заметим, что в этом случае нет необходимости вычислять множество  $\bar{D}_2^P(a_{32})$ . В подобных расчетах остальных четырех ситуаций  $a_{ij}$  из множества  $A$  только две ситуации,  $a_{13}$  и  $a_{33}$ , оказываются  $\bar{D}^P$ -равновесными. Выпол-

ним расчеты только для этих двух ситуаций:

$$\begin{aligned}
 \bar{D}'_1{}^P(a_{13}) &\stackrel{\Delta}{=} \text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(\text{ArgPar}_{q_2 \in A_1(q_1)} J(q)) = \\
 &\text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(a_{12}, q_{13}; a_{32}, a_{33}, a_{34}) = (a_{13}, a_{33}, a_{34}), \\
 \bar{D}'_2{}^P(a_{13}) &\stackrel{\Delta}{=} \text{ArgPar}_{q_2 \in A_2(q_1^*)} J(\text{ArgPar}_{q_1 \in A_2(q_2)} J(q)) = \\
 &\text{ArgPar}_{q_2 \in A_2(q_1^*)} J(a_{12}, a_{32}; a_{13}, a_{33}; a_{24}) = (a_{13}, a_{33}), \\
 \bar{D}'_1{}^P(a_{33}) &\stackrel{\Delta}{=} \text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(\text{ArgPar}_{q_2 \in A_1(q_1)} J(q)) = \\
 &\text{ArgPar}_{q_1 \in A_1(q_2^*)} J(a_{12}, a_{13}; a_{32}, a_{33}, q_{34}) = (a_{13}, a_{33}, a_{34}), \\
 \bar{D}'_2{}^P(a_{33}) &\stackrel{\Delta}{=} \text{ArgPar}_{q_2 \in A_2(q_1^*)} J(\text{ArgPar}_{q_1 \in A_2(q_2)} J(q)) = \\
 &\text{ArgPar}_{q_2 \in A_2(q_1^*)} J(a_{21}, a_{31}; a_{12}, a_{32}; a_{13}, a_{33}) = (a_{21}, a_{13}, a_{33}).
 \end{aligned}$$

Как видим, ситуация  $a_{13}$  содержится одновременно во множестве  $\bar{D}'_1{}^P(a_{13})$  и во множестве  $\bar{D}'_2{}^P(a_{13})$ , а ситуация  $a_{33}$  содержится одновременно во множестве  $\bar{D}'_1{}^P(a_{33})$  и во множестве  $\bar{D}'_2{}^P(a_{33})$ . Следовательно, согласно определению 6 эти ситуации являются  $\bar{D}'^P$ -равновесиями.

Поскольку нас интересует единственное наиболее сильное равновесие, а понятие  $\bar{D}'^P$ -равновесия выделило не одну, а две эквивалентных  $\bar{D}'^P$ -равновесных ситуаций, то искать в этой задаче еще и более широкое, и более слабое  $\bar{D}^{AP}$ -равновесие, уже не имеет смысла. Очевидно, что поиск этого последнего оказался бы более простым, так как матрица  $A$  более легкая для расчетов, чем матрицы  $A_1$  и  $A_2$ .

Однако из найденных двух наисильнейших равноценных ситуаций желательно выделить наиболее сильное равновесие. Попытаемся сделать это, прибегнув к поиску наисильнейших равновесий в редуцированной вспомогательной игре, получаемой в результате исключения из исходной игры всех тех ситуаций, которые не вошли во множество  $A$  [11–16]. Согласно определению множества  $A$  с каждой такой исключаемой ситуацией по крайней мере один из игроков никогда бы не согласился, поскольку способен самостоятельно улучшить ее, перейдя в более выгодную для него ситуацию, и при этом другой участник не имел бы никакой возможности противостоять ему. Таким образом, все не вошедшие во множество  $A$  ситуации по существу оказываются «неигровыми» для участников, и ими вполне можно пренебречь и перейти к дальнейшему изучению игры уже на множестве  $A$ . В результате получаем некоторую вспомогательную редуцированную игру (первая итерация) со следующими платежными функциями:

$$J_1^1 = \begin{bmatrix} \cdot & 9 & 8 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 10 & 7 & 11 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, \quad J_2^1 = \begin{bmatrix} \cdot & 6 & 11 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 5 & 10 & 9 & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

где ищем равновесия по изложенной выше методике [11–16]:

$$A_1^1 = \begin{bmatrix} \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ + & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, A_2^1 = \begin{bmatrix} \cdot & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & + & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix}, A^1 = \begin{bmatrix} \cdot & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & + & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{bmatrix},$$

$$B_1^1 = (a_{13}, a_{33}), B_2^1 = (a_{32}, a_{33}), B^1 = a_{33},$$

$$\bar{D}_1^1 = a_{33}, \bar{D}_2^1 = a_{32}, \bar{D}^1 = \emptyset,$$

$$D_1^1 = a_{33}, D_2^1 = a_{33}, D^1 = a_{33}.$$

На второй итерации приходим к вспомогательной игре с платежными функциями, содержащими всего по два аргумента  $(a_{13}, a_{33})$ . Для этой простой вспомогательной игры находим  $A_1^2 = a_{33}$ ,  $A_2^2 = (a_{13}, a_{33})$ ,  $A^2 = a_{33}$ .

Таким образом, на первой и второй итерациях ярко выделилась единственная наисильнейшая равновесная ситуация  $a_{33}$ , гораздо более слабой является ситуация  $a_{13}$  и существенно более слабыми являются все остальные ситуации из множества  $A$ . Отметим, что именно  $\bar{D}^1$ -равновесие позволило установить эту строгую иерархию в игре.

Справедливый дележ кооперативного дохода, равного 20, случайно оказавшийся именно в наисильнейшей равновесной ситуации  $a_{33}$ , определяет теорема 4.1 из [14, с. 174] и соответствует следующим значениям:

$$x_1 = 20 \cdot \frac{11}{(11+9)} = 11, \quad x_2 = 20 \cdot \frac{9}{(11+9)} = 9.$$

Иными словами, доля  $x_1$  первого игрока задается произведением кооперативного дохода, равного 20, и дроби, числитель которой равен выигрышу первого игрока в наисильнейшей равновесной ситуации (т.е. в  $a_{33}$ ), а знаменатель равен сумме выигрышей обоих игроков в этой ситуации. Аналогично определяется справедливая доля  $x_2$  второго игрока.

Предложенные новые конфликтные равновесия также успешно можно применять для поиска решений игр, динамика которых описывается дифференциальными уравнениями.

#### МЕТОДИКА РЕШЕНИЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ ИГР

Рассмотрим конфликтующие динамические системы, описываемые дифференциальными уравнениями, в которых  $i$ -й участник ( $i = 1, \dots, N$ ), используя чистые  $u_i(t)$  или смешанные  $q_i(u_i, t)$  стратегии, стремится обеспечить максимум своего функционала

$$J_i(q) = \int_T dt \int_{W(t)} f_0^i(u, x, t) dq, \quad i = \overline{1, N}, \quad (8)$$

при ограничениях

$$\dot{x} = \int_{W(t)} f(u, x, t) dq, \quad t \in T = [t_0, t_1] \subseteq E^1, \quad (9)$$

$$(u, t) \in W \subseteq E \times T, \quad (10)$$

$$\dot{x}_j(t_0) = x_j^0, \quad j = 1, \dots, n, \quad x_k(t_1) = x_k^1, \quad k \in K \subseteq \{1, \dots, n\}, \quad (11)$$



где  $x = (x_1, \dots, x_n) \in E^n$ ;  $u = (u_1, \dots, u_N)$ ,  $u_i \in U_i \subset E_i$ ,  $E_i$  — конечномерные пространства,  $E = E_1 \times \dots \times E_N$ ,  $q = q(u, t) = q_1(u_1, t) \dots q_N(u_N, t)$ ;  $W$  — компактное множество в  $E \times T$ ,  $W(t)$  — сечение множества  $W$  в момент  $t \in T = [t_0, t_1]$ ,  $U_i \stackrel{\Delta}{=} \text{Pr}_{E_i} W$  — проекция множества  $W$  на  $E_i$ ;  $q_i$  — множество смешанных стратегий  $q_i(u_i, t)$   $i$ -го участника в задаче (8)–(11) с начальным условием  $x(t_0) = x^0$  и с заменой множества  $W$  на некоторое компактное множество  $U = U_1 \times \dots \times U_N$  (множество  $q_i$  согласно теоремам 4.2.1 и 4.2.6 из [19] представляет выпуклый компакт в  $*$ -слабой топологии пространства  $L_1^*(T, C(U_i))$ ). Пусть также  $G$  — подмножество компактного множества  $Q = Q_1 \times \dots \times Q_N$ , образованное только такими стратегиями  $q_i$ , которые позволяют обеспечить удовлетворение всех ограничений задачи.

Понятие  $A$ -равновесия в дифференциальных играх целесообразно заменить несколько более сильным понятием  $A^c$ -равновесия [13, с. 202].

**Определение 8.** Ситуацию  $q^* \in G$  назовем согласованной  $A_i^c$ -экстремальной, если любой стратегии  $q_i \in G(q^{i*}) \setminus q_i^*$   $i$ -го игрока можно поставить в соответствие по крайней мере одну допустимую стратегию  $\bar{q}^i \in G(q_i)$  остальных игроков так, чтобы имело место отношение

$$J_i(\bar{q}^i, q_i) \leq J_i(q^*) \quad (12)$$

при условии, что ненулевое (в смысле меры Лебега) множество в  $T$ , на котором  $\hat{q}^i(t) = q^{i*}(t)$ , является подмножеством множества из  $T$ , где  $q_i(t) \neq q_i^*(t)$ ,  $i = 1, \dots, N$ . Ситуацию  $q^*$  назовем ситуацией согласованного  $A^c$ -равновесия, если неравенства (12) удовлетворяются для всех игроков, т.е.  $q^* \in A_1^c \cap \dots \cap A_N^c = A^c$ .

Для поиска  $A^c$ -равновесия и различных его усиления (в частности, представленных определениями 1–7) в дифференциальных играх весьма эффективна следующая теорема, в которой предполагается  $A^c = A$  [15, с. 189–190].

**Теорема 2.** Пусть  $q^*$  —  $A^c$ -равновесие в задаче с  $N$  участниками. Тогда найдется  $N$  ненулевых абсолютно непрерывных вектор-функций  $p^i(t) = (p_0^i, p_1^i(t), \dots, p_n^i(t))$ ,  $p_0^i = \text{const} \geq 0$ ,  $i = 1, \dots, N$ , удовлетворяющих почти всюду в  $T$  уравнениям

$$\dot{p}_k^i = - \int_{W(t)} p^i \frac{\partial f^i}{\partial x_k} dq^*; \quad k = 1, \dots, n, \quad i = 1, \dots, N, \quad (13)$$

(где  $f^i = (f_0^i, f_1^i, \dots, f_n^i)$ ) и краевым условиям

$$p_k^i(t_1) = 0, \quad k \notin K; \quad (14)$$

гамильтонианы  $H^i = \int_{W(t)} p^i f^i dq^*$  непрерывны в  $T$ ;  $A = A^c$ -равновесная ситуация  $q^*$  удовлетворяет отношениям

$$H^i(\bar{q}^i, q_i) \leq H^i(q^*), \quad q_i \in G(q^{i*}), \quad \bar{q}^i \in G(q_i), \quad i = 1, \dots, N. \quad (15)$$



В отношении всех других базовых равновесий, более сильных, чем  $A^c$ -равновесие, справедливы некоторые естественные аналоги уравнений (13)–(15) [11–16], причем все статические понятия равновесий переносятся на динамические задачи без каких-либо дополнительных осложнений.

Если рассматривать гамильтонианы в этих необходимых условиях в качестве платежных функций  $H_i(u)$  в «локальной» статической игре, определенной в момент  $t$ , то можно в каждый момент  $t$  решить эту локальную статическую конфликтную задачу, определив в ней наисильнейшие равновесия. Отметим, что число подлежащих решению таких локальных задач оказывается не только не бесконечным (хотя время  $t$  и принимает бесконечное множество значений), но, как правило, сводится всего к одной или нескольким локальным задачам. Затем на основе их решений легко находится решение исходной дифференциальной игры, как это демонстрируется, например, в [11–16, 18].

**Пример 2.** Рассмотрим конфликтную задачу с двумя участниками в классе чистых стратегий. Игроки выбором своих стратегий  $u_1(t)$  и  $u_2(t)$  стремятся обеспечить максимумы своих платежных функционалов

$$J_1 = \int_0^1 x_1 dt, \quad J_2 = \int_0^1 x_2 dt \quad (16)$$

при ограничениях

$$\dot{x}_1 = f_1(u_1, u_2) = (u_1 - u_2)^2, \quad (17)$$

$$\dot{x}_2 = f_2(u_1, u_2) = (u_1 + u_2)^2, \quad (18)$$

$$x_1(0) = 0, \quad x_2(0) = 0, \quad u_1 \in [0, 1], \quad u_2 \in [0, 1], \quad (19)$$

где общее игровое множество  $W$  представляет квадрат  $OEFH$  на рис. 2, включая его границу. Здесь приведены также некоторые характерные уровни функций  $f_1 = \text{const}$  и  $f_2 = \text{const}$ .

Поскольку в формулировку задачи не входят произведения фазовых координат и управлений и задача линейна по фазовым координатам, то можно принять  $A^c = A$  и с помощью необходимых условий оптимальности (равновесности) (13)–(15) свести решение рассматриваемой дифференциальной игры (16)–(19) к решению всего одной вспомогательной («локальной») статической игры, в которой платежными функциями оказываются гамильтонианы игроков.

Найдем сначала решение уравнений (13) и приведем на его основе гамильтонианы игры к виду, удобному для формулировки локальной игры. Поскольку гамильтонианы имеют вид

$$H^1 = p_0^1 x_1 + p_1^1 (u_1 - u_2)^2 + p_2^1 (u_1 + u_2)^2, \\ H^2 = p_0^2 x_2 + p_1^2 (u_1 - u_2)^2 + p_2^2 (u_1 + u_2)^2,$$

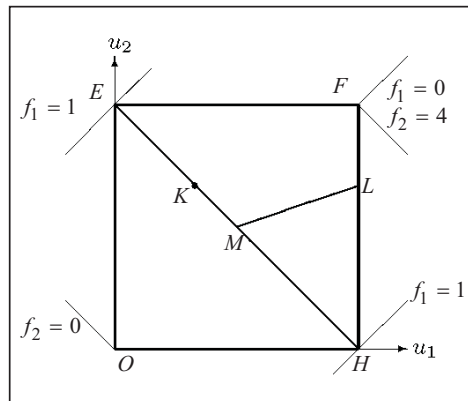


Рис. 2

уравнения (13) с учетом краевых условий (14) приводим к виду

$$\begin{aligned} \dot{p}_1^1 &= -p_0^1, & p_1^1(1) &= 0, & \dot{p}_2^1 &= 0, & p_2^1(1) &= 0, \\ \dot{p}_2^2 &= -p_0^2, & p_2^2(1) &= 0, & \dot{p}_1^2 &= 0, & p_1^2(0) &= 0. \end{aligned}$$

Эти уравнения имеют следующие очевидные решения:

$$\begin{aligned} p_1^1 &= p_0^1(1-t) = (1-t), & p_2^1 &= 0, \\ p_2^2 &= p_0^2(1-t) = (1-t), & p_1^2 &= 0, \end{aligned}$$

подстановка которых в гамильтонианы приводит последние к виду

$$H^1 = x_1 + (1-t)(u_1 - u_2)^2, \quad H^2 = x_2 + (1-t)(u_1 + u_2)^2.$$

Поскольку  $(1-t) \geq 0$  на всей траектории, то исходная дифференциальная игра по существу сводится всего к единственной статической локальной игре в классе стратегий  $u_1$  и  $u_2$ , решение которой не зависит от параметра  $t$ , со следующими платежными функциями (параметры в которой  $(x_1, x_2, t)$  не влияют на ее решение):

$$f_1 = (u_1 - u_2)^2, \quad f_2 = (u_1 + u_2)^2. \quad (20)$$

Для этой вспомогательной (локальной) игры находим (см. рис. 2)

$$\begin{aligned} A_1 &= W, & A_2 &= EFH, & A &= A_2; \\ B_1 &= [EF], & B_2 &= [EK] \cup [LH], \\ B &= E; & B^P &= E; & \bar{D}_1 &= E, & \bar{D}_2 &= L, & \bar{D} &= \emptyset. \end{aligned}$$

Таким образом, во вспомогательной локальной игре (20) множество  $A_1$  со-

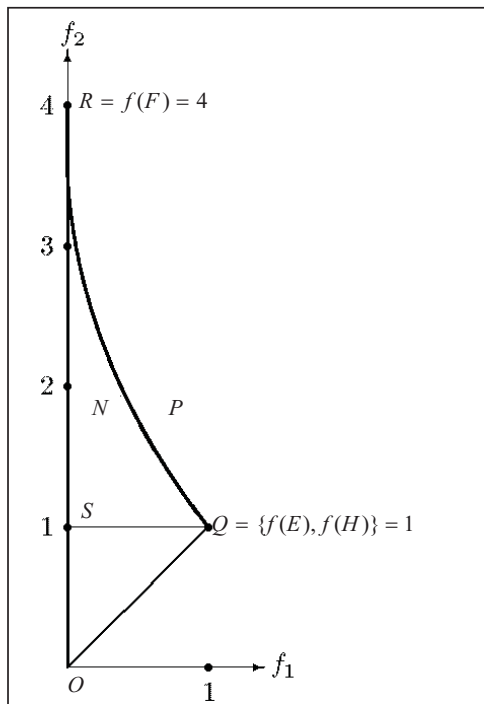


Рис. 3

впадает с исходным игровым множеством  $W$ , множество  $A_2$  — замкнутый треугольник  $EFHE$ ,  $A = A_2$ , множество  $B_1$  — это отрезок  $[EF]$ , множество  $B_2$  состоит из пары замкнутых отрезков:  $[EK]$  и  $[LH]$ , а множество  $B$  сводится к одной точке  $E$ . Однако  $B$ -равновесие довольно слабое, а существенно более сильное  $\bar{D}$ -равновесие в этой задаче оказалось пустым. Попробуем найти предлагаемое в этой работе  $\bar{D}^P$ -равновесие, которое является более слабым, чем  $\bar{D}$ -равновесие, но более сильным, чем  $B$ -равновесие. Для его поиска необходимо предварительно построить отображение множеств  $W$ ,  $A_1$ ,  $A_2$  и  $A$  на плоскость  $(f_1, f_2)$ , что и выполнено на рис. 3. Здесь отрезок  $SQ$  представляет собой отображение отрезка  $EH$  из рис. 2 на плоскость  $(f_1, f_2)$ , а отрезки  $OH$  и  $OE$  отображаются в один

отрезок  $OQ$ . Множество  $A_2$  отображается в область  $SQNRS$  на рис. 3, а множество  $\bar{D}'^P$  сводится к точке  $E$ .

Поскольку множество  $\bar{D}$ , усиливающее множество  $B$ , оказалось пустым, то для поиска некоторого усиления понятия  $B$ -равновесия целесообразно исследовать также и первую итерацию исходной игры, т.е.  $W^1 = EFHE$ .

Для этой вспомогательной игры (первая итерация) находим

$$A_1^1 = [EM] \cup MLHM, \quad A_2^1 = EFHE, \quad A^1 = A_1^1;$$

$$B_1^1 = [EM] \cup [ML], \quad B_2^1 = [EK] \cup [LH], \quad B^1 = [EK] \cup [LN]; \quad \bar{D}^1 = D^1 = \emptyset.$$

Как и следовало ожидать (в соответствии с теорией (11)–(16)), множество  $B^1$ -равновесий, являющееся ослаблением  $B$ -равновесия, расширилось до более широкого множества  $B^1 = [EK] \cup L \supseteq B$ . Однако его усиление  $\bar{D}^1$ -равновесие и даже ослабление последнего, т.е.  $D^1$ -равновесие все же остались пустыми. Поэтому предлагаемое в настоящей статье новое понятие  $\bar{D}'^P$ -равновесия в рассматриваемой дифференциальной игре оказывается особенно существенным.

Таким образом, наисильнейшим (из существующих) равновесием в этой игре оказалась  $\bar{D}'^P$ -равновесная ситуация  $E$  на рис. 2. Как видно из этого рисунка, ситуация  $E$  наисильнейшего равновесия в локальной игре (и ее изображение  $Q$  на рис. 3) определяет пару постоянных равновесных стратегий участников  $(u_1^*, u_2^*) = (0, 1)$ . Подставляя эту пару в исходную дифференциальную игру, получаем

$$\dot{x}_1 = (u_1^* - u_2^*)^2 = 1,$$

$$\dot{x}_2 = (u_1^* + u_2^*)^2 = 1$$

Интегрируя эти уравнения, находим  $x_1 = t$ ,  $x_2 = t$ , а подставляя эти решения в платежные функционалы, определяем следующие выигрыши участников в равновесной ситуации:

$$J_1 = \int_0^1 x_1 dt = 1/2, \quad J_2 = \int_0^1 x_2 dt = 1/2.$$

Если игроки кооперируются, то имеют возможность выиграть значительно больше, чем в равновесной ситуации. Действительно, кооперативное решение достигается в точке  $F$  (на рис. 2), в которой их стратегии равны:  $u_1 = u_2 = 1$ . Уравнения движения в случае кооперативного решения приводятся к виду  $\dot{x}_1 = 0$ ,  $\dot{x}_2 = 4$ , а их решения — к виду  $x_1 = 0$ ,  $x_2 = 4t$ . Подсчитывая совместный выигрыш участников, получаем  $J_1 + J_2 = J_2 = \int_0^1 4t dt = 2$ , что вдвое больше, чем сумма их

выигрышей в наисильнейшей равновесной ситуации  $(u_1^*, u_2^*)$ . Справедливый дележ кооперативного дохода согласно теории [11–16] должен определяться в зависимости от наисильнейших равновесий в игре. В данном случае вследствие единственной наисильнейшей равновесной ситуации  $E$  он определяется теоремой 4.1 из [14, с. 174], согласно которой ввиду равенства доходов участников в равновесной ситуации  $E$  участники должны получить по одинаковой доле от кооперативного дохода, равного двум, что существенно больше для каждого из них, чем их выигрыши в ситуации равновесия.

## ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Предложены новые понятия равновесий, позволяющие, во-первых, расширить возможности нахождения наисильнейшего равновесия и решения в любых конфликтных задачах; во-вторых, находить наисильнейшее равновесие в сложных случаях, когда иерархическая цепь из последовательно усиливающихся известных равновесий прерывается вследствие пустоты всех известных более сильных равновесий; в-третьих, формировать более полную и строгую иерархию между всеми равновесиями, что существенно упрощает нахождение решения в таких конфликтных задачах кооперативных, некооперативных, бескоалиционных, коалиционных, антагонистических и других, рассматриваемых как в статической, так и динамической постановке, в частности, описываемых дифференциальными уравнениями.

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Айзекс Р. Дифференциальные игры. — М.: Мир, 1967. — 472 с.
2. Мак-Кинси Дж. Введение в теорию игр. — М.: Физматлит, 1960. — 420 с.
3. Нейман Дж., Моргенштерн О. Теория игр и экономическое поведение. — М.: Наука, 1970. — 708 с.
4. Красовский Н.Н., Субботин А.И. Позиционные дифференциальные игры. — М.: Наука, 1974. — 412 с.
5. Куржанский А.Б. Управление и наблюдение в условиях неопределенности. — М.: Наука, 1977. — 350 с.
6. Петров Н.Н. Теория игр. — Ижевск: Удмуртский университет, 1977. — 160 с.
7. Вайсборд Э.М., Жуковский В.И. Введение в дифференциальные игры нескольких лиц и их приложения. — М.: Сов. радио, 1980. — 304 с.
8. Воробьев Н.Н. Основы теории игр. Бескоалиционные игры. — М.: Наука, 1984. — 495 с.
9. Петросян Л.А., Кузьмина Т.И. Бескоалиционные дифференциальные игры. — Иркутск: Иркут. гос. ун-т, 1989. — 202 с.
10. Чикрий А.А. Конфликтно-управляемые процессы. — Киев: Наук. думка, 1992. — 302 с.
11. Смольяков Э.Р. Управление конфликтами с побочными интересами участников. — Saarbrücken: LAP LAMBERT Academic Publishing, 2013. — 154 с.
12. Смольяков Э.Р. Теория антагонизмов и дифференциальные игры. — М.: Едиториал УРСС, 2000. — 160 с.
13. Смольяков Э.Р. Теория конфликтных равновесий. — М.: Едиториал УРСС, 2005. — 304 с.
14. Смольяков Э.Р. Методы решения конфликтных задач. — М.: МГУ, 2010. — 242 с.
15. Смольяков Э.Р. Обобщенное оптимальное управление и динамические конфликтные задачи. — М.: МГУ, 2010. — 232 с.
16. Смольяков Э.Р. Равновесные модели при несовпадающих интересах участников. — М.: Наука, 1986. — 224 с.
17. Подиновский В.В., Ногин В.Д. Парето-оптимальные решения многокритериальных задач. — М.: Наука, 1982. — 256 с.
18. Смольяков Э.Р. Ослабленные понятия равновесия и оптимальности в конфликтных задачах // Дифференциальные уравнения. — 2013. — 49, № 3. — С. 373–379.
19. Варга Дж. Оптимальное управление дифференциальными и функциональными уравнениями. — М.: Наука, 1977. — 624 с.

*Поступила 01.12.2014*