

ЦЕЛОЧИСЛЕННЫЕ КОСИНУСНЫЕ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ДЛЯ ВЫСОКОЭФФЕКТИВНОГО КОДИРОВАНИЯ ИЗОБРАЖЕНИЙ И ВИДЕО

Аннотация. Рассмотрены матричные методы построения однонормовых целочисленных косинусных преобразований порядков 8, 16. Предложены однонормовые целочисленные преобразования порядков 8, 16 и разработаны их быстрые алгоритмы низкой вычислительной сложности, которая меньше в 3–5 раз, чем в известных алгоритмах, и в 10 раз — чем в стандарте H.265.

Ключевые слова: дискретное косинусное преобразование, целочисленное косинусное преобразование, факторизация, быстрое преобразование, масштабированное преобразование, эффективность кодирования, коэффициент сжатия, вычислительная сложность, видеокодирование, H.264, H.265, HEVC, AVS.

ВВЕДЕНИЕ

В последние десятилетия много публикаций было посвящено сжатию изображений и видеокодированию на основе преобразований. Эффективными инструментами компрессии для устранения избыточности в изображениях и видеосигналах являются методы сжатия результатов преобразования изображения, т.е. методы кодирования с преобразованием.

Для марковского процесса первого порядка оптимальным является преобразование Карунена–Лоева (ПКЛ). Наилучшим приближением к ПКЛ есть дискретное косинусное преобразование (ДКП). Характеристики ДКП приближаются к ПКЛ, когда коэффициент корреляции стремится к единице. В отличие от других подобных преобразований ДКП обеспечивает упаковку наибольшего количества информации в наименьшее число коэффициентов (для большинства реальных изображений), а также минимизирует эффект появления блочных структур, называемых блочными искажениями, когда на изображении становятся заметными границы между соседними блоками. Кроме того, ДКП обеспечивает линейность фазы, реальные коэффициенты и имеет быстрые алгоритмы. Кодирование на основе блоков с использованием ДКП порядка 8 является важной технологией видеокодирования, которое используется в стандартах H.261, H.263, JPEG, MPEG-2 и MPEG-4 visual. Более новые стандарты, такие как MPEG-4 AVC/H.264 [1], VC-1 [2] и AVS [3, 4], применяют целочисленное косинусное преобразование (ЦКП) порядков 4, 8 и 16. Это объясняется тем, что ЦКП выполняется вычислением без плавающей запятой. Его ядро содержит только целые и упаковывает энергию подобно ДКП. В настоящее время появился новый стандарт высокоэффективного видеокодирования High Efficiency Video Coding (HEVC или H.265) [5], где применены целочисленные преобразования размерами в пределах от 4 до 32, предложенные разработчиками фирм Cisco Systems и Texas Instruments [6]. Однако ЦКП, которые используются в стандарте H.265, не имеют быстрых алгоритмов, что приводит к большей вычислительной сложности. Было предложено ряд простых целочисленных преобразований порядка 16 с быстрыми алгоритмами низкой сложности [7–11].

В работах [12–14] предложена целочисленная аппроксимация ДКП с быстрыми алгоритмами меньшей сложности, чем в стандарте H.265 [6]. В [11] пред-

ложены простые ЦКП порядков 8 и 16 с быстрыми алгоритмами, которые, в отличие от известных [14, 13], имеют в 1,43 и 1,7 раза меньшую вычислительную сложность и в 2,9 раза — чем преобразование в стандарте H.265. Кроме того, было предложено несколько других эффективных способов уменьшения сложности кодера, таких как улучшенное intra-кодирование изображений (intrapicture) и упрощенные VLC коэффициенты [15].

В настоящей статье рассмотрены матричные методы построения однонормовых ЦКП порядков 8 и 16 с быстрыми целочисленными преобразованиями.

ОДНОНОРМОВОЕ ЦКП ПОРЯДКА 8

Рассмотрим метод построения однонормового ЦКП порядка 8, представленный в работе [16], а также матрицу ICT_8^* размера 8×8 ЦКП с переставленными строками, которая получена из матрицы ICT_8 перестановкой строк на основе двоично-инверсных перестановок (ДИП) и перестановок по коду Грея (ПКГ) [17]:

$$ICT_8^* = P_8' P_8 ICT_8, \quad (1)$$

где P_8 — матрица 8×8 ДИП, P_8' — блочно-диагональная матрица 8×8 , содержащая матрицы 4×4 G_4 ПКГ и P_4 ДИП, $P_8' = \text{diag}[G_4, P_4]$, $G_4 = \text{diag}[I_2, \bar{I}_2]$, $P_4 = \text{diag}[1, \bar{I}_2, 1]$, $\bar{I}_2 = \begin{bmatrix} & 1 \\ 1 & \end{bmatrix}$.

Матрица ICT_8^* размера 8×8 ЦКП с переставленными строками может быть представлена матрицей ядра ЦКП:

$$ICT_8^* = B_8^* C_8^*, \quad (2)$$

где B_8^* — диагональная матрица 8×8 коэффициентов нормирования, C_8^* — матрица 8×8 ядра ЦКП с переставленными строками. Матрица C_8^* может быть представлена рекуррентно [11]:

$$C_8^* = \text{diag}[C_4^*, Q_4] H_8^*, \quad C_4^* = G_4 P_4 C_4, \quad (3)$$

где H_8^* — фактор-матрица 8×8 с ненулевыми элементами ± 1 ,

$$H_8^* = \begin{bmatrix} I_4 & \bar{I}_4 \\ \bar{I}_4 & -I_4 \end{bmatrix}, \quad \bar{I}_4 = \text{antidiag}[I_4],$$

I_4, \bar{I}_4 — единичная и антидиагональная матрицы 4×4 ; C_4^* — матрица 4×4 ядра ЦКП с переставленными строками на основе ДИП и ПКГ; Q_4 — матрица 4×4 , которая может быть представлена матрицей ядра ЦКП-IV,

$$Q_4 = C_4^{IV} \bar{I}_4, \quad (4)$$

C_4^{IV} — матрица ядра ЦКП-IV с целыми элементами $\pm a, b, \pm c, d, e, \pm f, -g, \pm h$ и переставленными строками на основе ДИП. При этом

$$Q_4 = \begin{bmatrix} d & c & b & a \\ -h & -g & -f & e \\ e & f & -g & h \\ -a & b & -c & d \end{bmatrix}, \quad C_4^{IV} = \begin{bmatrix} a & b & c & d \\ e & -f & -g & -h \\ h & -g & f & e \\ d & -c & b & -a \end{bmatrix}, \quad \bar{I}_4 = \begin{bmatrix} & & & 1 \\ & & 1 & \\ & 1 & & \\ 1 & & & \end{bmatrix}, \quad (5)$$

$$C_8 = \begin{bmatrix} k & k & k & k & k & k & k & k \\ a & b & c & d & -d & -c & -b & -a \\ i & j & -j & -i & -i & -j & j & i \\ e & -f & -g & -h & h & g & f & -e \\ k & -k & -k & k & k & -k & -k & k \\ h & -g & f & e & -e & -f & g & -h \\ j & -i & i & -j & -j & i & -i & j \\ d & -c & b & -a & a & -b & c & -d \end{bmatrix}, \quad (6)$$

где $a > b > c > d$, $i > j$, $g > e > h > f$.

Имеют место соотношения

$$\begin{cases} a+d=e, \\ a-d=h, \end{cases} \begin{cases} b+c=g, \\ b-c=f, \end{cases} \begin{cases} a^2+d^2=b^2+c^2=\alpha, \\ e^2+h^2=f^2+g^2=2\alpha. \end{cases}$$

АЛГОРИТМ БЫСТРОГО ПРЯМОГО ЦКП ПОРЯДКА 8

Матрица Q_4 может быть представлена произведением двух матриц:

$$Q_4 = H_4^0 T_4, \quad (7)$$

где H_4^0 — блочно-диагональная фактор-матрица 4×4 с элементами 1 и матрицей Адамара H_2 ,

$$H_4^0 = \text{diag}[1, H_2, 1], \quad H_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}; \quad (8)$$

T_4 — матрица 4×4 с целыми элементами $\pm a, \pm b, \pm c, d$,

$$T_4 = \begin{bmatrix} d & c & b & a \\ d & -c & -b & a \\ -a & -b & c & d \\ -a & b & -c & d \end{bmatrix}. \quad (9)$$

Матрица T_4 может быть представлена как произведение двух матриц:

$$T_4 = H_4 R_4, \quad H_4 = \text{diag}[H_2, \bar{H}_2], \quad \bar{H}_2 = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad (10)$$

H_4 — блочно-диагональная фактор-матрица 4×4 , содержащая матрицы H_2 и \bar{H}_2 ; R_4 — фактор-матрица растягивания 4×4 , которая содержит на основной диагонали целые элементы $\pm c$ и d , а на другой диагонали — целые элементы $\pm a$ и b . При этом

$$H_4 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & & \\ 1 & -1 & & \\ & & -1 & 1 \\ & & 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad R_4 = \begin{bmatrix} d & & & a \\ & c & b & \\ & b & -c & \\ -a & & & d \end{bmatrix}. \quad (11)$$

Тогда матрица Q_4 на основании (7) и (10) может быть представлена произведением трех матриц:

$$Q_4 = H_4^0 H_4 R_4. \quad (12)$$

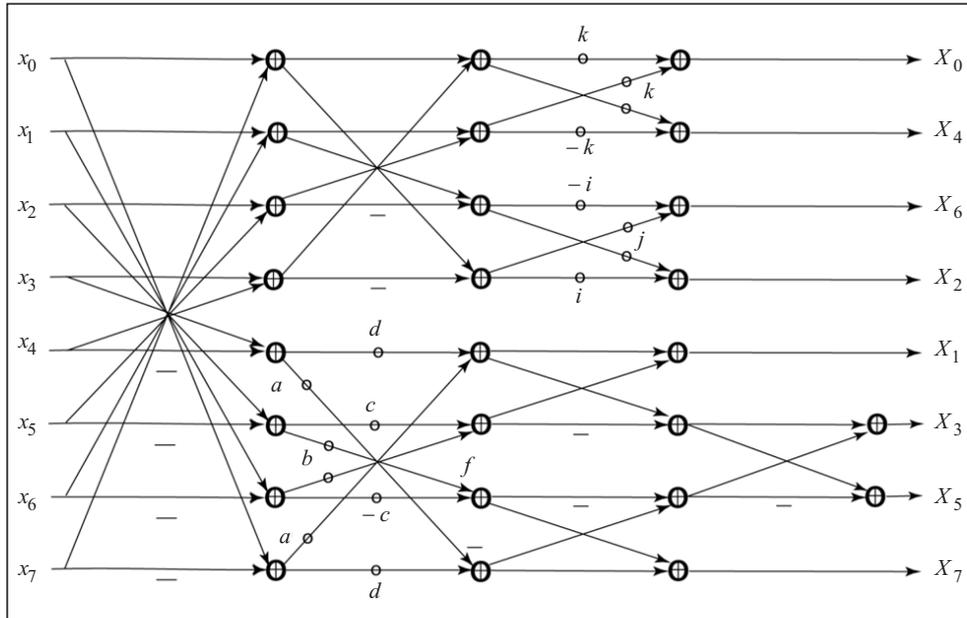


Рис. 1. Граф алгоритма предложенного 8-точечного быстрого прямого ЦКП

Матрица C_4^* ядра ЦКП порядка 4 может быть представлена как произведение двух матриц:

$$C_4^* = C_2 C_1, \quad (13)$$

где C_1, C_2 — фактор-матрицы 4×4 быстрого ЦКП порядка 4:

$$C_1 = H_4^*, \quad C_2 = \text{diag}[T_2, Q_2], \quad (14)$$

$$T_2 = \begin{bmatrix} k & k \\ k & -k \end{bmatrix}, \quad Q_2 = \begin{bmatrix} -i & j \\ j & i \end{bmatrix}, \quad H_4^* = \begin{bmatrix} I_2 & \bar{I}_2 \\ \bar{I}_2 & -I_2 \end{bmatrix}.$$

Матрица C_8^* на основании (3), (12) и с учетом алгоритма быстрого прямого ЦКП порядка 4 согласно (13) может быть факторизовано представлена как произведение четырех матриц:

$$C_8^* = C_{8,4} C_{8,3} C_{8,2} C_{8,1}, \quad (15)$$

где $C_{8,i}$ — i -е, $i = \overline{1, 4}$, фактор-матрицы 8×8 алгоритма предложенного быстрого прямого ЦКП:

$$\begin{aligned} C_{8,1} &= H_8^*, \quad C_{8,2} = \text{diag}[H_4^*, R_4], \\ C_{8,3} &= \text{diag}[T_2, Q_2, H_4], \\ C_{8,4} &= \text{diag}[I_4, H_4^0]. \end{aligned} \quad (16)$$

Для однонормового ЦКП матрица H_4^0 содержит ненулевые элементы 1 и $\pm p/2^m$.

На рис. 1 представлен граф алгоритма согласно (15), (16) предложенного 8-точечного быстрого прямого ЦКП.

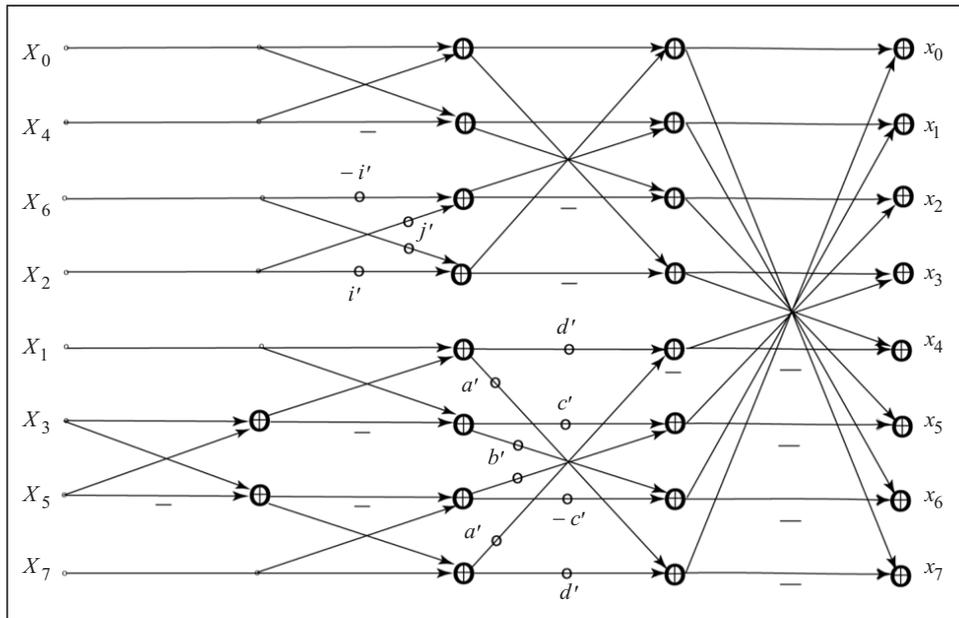


Рис. 2. Граф алгоритма предложенного 8-точечного быстрого обратного ЦКП

АЛГОРИТМ БЫСТРОГО ОБРАТНОГО ЦКП ПОРЯДКА 8

Матрицу обратного преобразования ЦКП C_{8i} порядка 8 можно получить транспонированием:

$$C_{8i} = C_8^{*\text{T}} / k. \quad (17)$$

Матрица C_{8i} на основании (17), (15) и с учетом симметричности фактор-матриц ($H_8^{*\text{T}} = H_8^*$, $H_4^{*\text{T}} = H_4^*$, $H_4^{\text{T}} = H_4$, $H_4^{0\text{T}} = H_4^0$) может быть факторизовано представлена как произведение четырех матриц:

$$C_{8i} = C_{8i,1} C_{8i,2}^{\text{T}} C_{8i,3} C_{8i,4}, \quad (18)$$

где $C_{8i,k}$ — k -е, $k = \overline{1, 4}$, фактор-матрицы 8×8 алгоритма предложенного быстрого обратного ЦКП:

$$C_{8i,1} = H_8^*, C_{8i,2}^{\text{T}} = \text{diag}[H_4^*, R_{4i}^{\text{T}}], C_{8i,3} = \text{diag}[T_{2i}, Q_{2i}, H_4], \quad (19)$$

$$C_{8i,4} = \text{diag}[I_4, H_4^0], T_{2i} = T_2 / k = H_2, Q_{2i} = Q_2 / k,$$

$$R_{4i}^{\text{T}} = \begin{bmatrix} d & & -a \\ & c & b \\ & b & -c \\ a & & d \end{bmatrix} / k.$$

На рис. 2 представлен граф алгоритма согласно (18), (19) предложенного 8-точечного быстрого обратного ЦКП. При этом $(a', b', c', d') = (a, b, c, d) / k$, $(i', j') = (i, j) / k$.

Элементы матрицы C_8 однонормового масштабированного ЦКП принимают следующие значения: $a = 45$, $b = 38$, $c = 24$, $d = 9$, $e = 38$, $f = 9$, $g = 44$, $h = 25$, $i = 43$, $j = 14$, $k = 32$.

Матрица C_8 предложенного однонормового масштабированного ЦКП имеет вид

$$C_8 = \begin{bmatrix} 32 & 32 & 32 & 32 & 32 & 32 & 32 & 32 \\ 45 & 38 & 24 & 9 & -9 & -24 & -38 & -45 \\ 43 & 14 & -14 & -43 & -43 & -14 & 14 & 43 \\ 38 & -9 & -44 & -25 & 25 & 44 & 9 & -38 \\ 32 & -32 & -32 & 32 & 32 & -32 & -32 & 32 \\ 25 & -44 & 9 & 38 & -38 & -9 & 44 & -25 \\ 14 & -43 & 43 & -14 & -14 & 43 & -43 & 14 \\ 9 & -24 & 38 & -45 & 45 & -38 & 24 & -9 \end{bmatrix}. \quad (20)$$

Следует отметить, что квадраты норм базисных векторов матрицы C_8 однонормового масштабированного ЦКП приближаются к числу степени два:

$$q_i = \|C_i\|^2 = 8192 \pm \Delta_i (\%), \quad i = 1, 2, 3, \quad \Delta_i = 0,15 - 0,7 \%,$$

неортогональность составляет 0,2–2 %.

РЕАЛИЗАЦИЯ БЕЗ МНОЖИТЕЛЕЙ

Предложенное целочисленное преобразование может быть реализовано, используя в основном операции сдвига и сложения. Парные умножения применяются в операциях «бабочка» (butterfly) и выполняются путем сдвигов и сложений, а в некоторых случаях (с целью уменьшения вычислительной сложности) — путем умножения и сдвига. В табл. 1 представлена схема выполнения специальных парных умножений, используемых в операциях «бабочка» для реализации предложенного 1D 8-точечного однонормового целочисленного обратного преобразования.

Для реализации предложенного 1D 8-точечного однонормового целочисленного обратного преобразования требуется выполнить две операции умножения, 40 операций сложения и 16 операций сдвига.

Вычислительная сложность предложенного, известных [13, 14] и принятого в стандарте H.265 [5, 6] 2D 8-точечных целочисленных обратных преобразований приведена в табл. 2

Таблица 1

Значения множителей		Алгоритм выполнения операций $y = d * x;$ $z = a * x$	Вычислительная сложность операций			Количество используемых операций
			Сложение	Сдвиг	Умножение	
$d = 9 / 32$	$a = 45 / 32$	$x_1 = x + (x \gg 3);$ $y = x_1 \gg 2; z = x_1 + y$	2	2	—	2
$c = 24 / 32$	$b = 38 / 32$	$y = x - (x \gg 2);$ $z = x + (y \gg 2)$	2	2	—	2
$i = 43 / 32$	$j = 14 / 32$	$x_1 = x - (x \gg 3); z = x_1 \gg 1;$ $x_2 = x + x_1;$ $y = x_1 + (x_2 \gg 2)$	3	3	—	2
$p / 2^m$	0	$x_1 = p * x; y = x_1 \gg m;$ $z = 0$	—	1	1	2
Всего		—	14	16	2	

Таблица 2

Характеристика вычислительной сложности	Оценка сложности 2D преобразований 8 × 8					
	Предложенного	Н.265 [5, 6]	Из [13]	Из [14]	Уменьшение относительно	
					[14]	[5, 6]
Умножение	32	352	192	176	В 5,5 раза	В 11 раз
Сложение + сдвиг	640 + 256	448 + 128	416	464	На 93 % больше сложенных	На 55,5 % больше сложенных
Число итераций для 1D	4	3	4	4	0	На одну итерацию больше
Память для квантования	—	—	+	—	—	—
Число битов элемента матрицы	7	8	7	14	На 7 бит меньше	На 1 бит меньше

ОДНОНОРМОВОЕ ЦКП ПОРЯДКА 16

Изложим метод построения однонормового ЦКП порядка 16, который представлен в работе [16]. Рассмотрим ICT_{16}^* — матрицу 16×16 ЦКП порядка 16 с переставленными строками, которая получена из матрицы ICT_{16} путем перестановок строк на основе ДИП, обратных перестановок и ПКГ:

$$ICT_{16}^* = G'_{16} \bar{P}_{16} P_{16} ICT_{16}, \tag{21}$$

где P_{16} — матрица 16×16 ДИП, \bar{P}_{16} — блочно-диагональная матрица 16×16 с единичной матрицей 12×12 I_{12} и антидиагональной матрицей 4×4 \bar{I}_4 , $\bar{P}_{16} = \text{diag}[I_{12}, \bar{I}_4]$; G'_{16} — блочно-диагональная матрица 16×16 с матрицами 4×4 G_4 и P_4 , $G'_{16} = \text{diag}[G_4, P_4, G_4, G_4]$.

Матрица ICT_{16}^* размера 16×16 ЦКП с переставленными строками может быть представлена матрицей ядра ЦКП:

$$ICT_{16}^* = B_{16}^* C_{16}^*, \tag{22}$$

где B_{16}^* — диагональная матрица 16×16 коэффициентов нормирования; C_{16}^* — матрица 16×16 ядра ЦКП с переставленными строками.

Матрица C_{16}^* может быть представлена рекуррентно [16]:

$$C_{16}^* = \text{diag}[C_8^*, Q_8] H_{16}^*, \tag{23}$$

где H_{16}^* — фактор-матрица 16×16 с ненулевыми элементами ±1 (аналогична матрице H_8^* (см. (3)); Q_8 — матрица 8×8, которая может быть представлена матрицей ядра ЦКП-IV:

$$Q_8 = C_8^{IV*} \bar{I}_8. \tag{24}$$

Здесь I_8, \bar{I}_8 — единичная и антидиагональная единичная матрицы 8×8, $\bar{I}_8 = \text{antidiag}[I_8]$; C_8^{IV*} — матрица 8×8 ядра ЦКП-IV с переставленными строками, $C_8^{IV*} = G'_8 \bar{P}_8 P_8 C_8^{IV}$, где \bar{P}_8 — блочно-диагональная матрица 8×8 с единичными матрицами 4×4 I_4 и \bar{I}_4 , $\bar{P}_8 = \text{diag}[I_4, \bar{I}_4]$; G'_8 — блочно-диагональная матрица 8×8 с матрицами 4×4 G_4 , $G'_8 = \text{diag}[G_4, G_4]$.

Матрица C_8^{IV*} имеет вид

$$C_8^{IV*} = \begin{bmatrix} A & B & C & D & E & F & G & H & 0 \\ C_8 & -C_7 & -C_6 & C_5 & -C_4 & -C_3 & C_2 & C_1 & 4 \\ A_8 & -A_7 & A_6 & -A_5 & A_4 & A_3 & -A_2 & A_1 & 6 \\ B_1 & B_2 & -B_3 & -B_4 & -B_5 & B_6 & B_7 & B_8 & 2 \\ H & -G & F & -F & D & -C & B & -A & 7 \\ C_1 & -C_2 & -C_3 & C_4 & C_5 & C_6 & -C_7 & -C_8 & 3 \\ A_1 & A_2 & A_3 & -A_4 & -A_5 & -A_6 & -A_7 & -A_8 & 1 \\ B_8 & -B_7 & B_6 & B_5 & -B_4 & B_3 & B_2 & -B_1 & 5 \end{bmatrix}, \quad (25)$$

где $A > B > C > D > E > F > G > H$.

Матрица C_8^{IV*} может быть представлена через матрицу ядра ЦКП порядка 4 как произведение трех матриц [16]:

$$C_8^{IV*} = H_8^0 \text{diag}[T_4^*, T_4^*] R_8, \quad (26)$$

где R_8 — матрица 8×8 растягивания, которая на основной диагонали содержит целые элементы $\pm r_i$ ($i = \overline{1, 4}$), а на другой диагонали целые элементы $\pm s_i$ и которая для ДКП-IV представляет матрицу вращения Гивенса; H_8^0 — фактор-матрица 8×8 с ненулевыми элементами ± 1 ; T_4^* — матрица 4×4 ядра ЦКП с переставленными строками на основе ДИП и ПКГ, $T_4^* = G_4 P_4 T_4$. При этом

$$R_8 = \begin{bmatrix} r_1 & & & & & & & & s_1 \\ & r_2 & & & & & & & s_2 \\ & & r_3 & & & & & & s_3 \\ & & & r_4 & s_4 & & & & \\ & & & -s_4 & r_4 & & & & \\ & & & & & & & & \\ & & & s_3 & & & -r_3 & & \\ & & & -s_2 & & & & r_2 & \\ s_1 & & & & & & & & -r_1 \end{bmatrix}, \quad H_8^0 = \begin{bmatrix} 1 & & 0 & & & & & & \\ & 1 & & -1 & & & & & \\ & & 1 & & 0 & 1 & & & \\ & & & 1 & & 1 & 0 & & \\ 0 & & & & 1 & & & & \\ & 1 & & & & 1 & & & \\ & & 0 & 1 & & & -1 & & \\ & & 1 & 0 & & & & & -1 \end{bmatrix},$$

где $r_i > r_{i+1}$, $s_i < s_{i+1}$, $i = \overline{1, 4}$,

$$T_4^* = \begin{bmatrix} p & p & p & p \\ p & -p & -p & p \\ s & -r & r & -s \\ r & s & -s & -r \end{bmatrix}, \quad r > s, \quad p = 2^n. \quad (27)$$

Для однонормового ЦКП фактор-матрица H_8^0 содержит ненулевые элементы 1 и $\pm p_i / 2^{m_i}$, $i = 1, 2, 3$.

Матрица Q_8 на основании (24) и (26) может быть представлена как произведение четырех матриц:

$$Q_8 = H_8^0 \text{diag}[T_4^*, T_4^*] R_8 \bar{I}_8 \quad (28)$$

или (с учетом произведения двух матриц $R_8 \bar{I}_8 = \bar{R}_8$) как произведение трех матриц:

$$Q_8 = H_8^0 \text{diag}[T_4^*, T_4^*] \bar{R}_8, \quad (29)$$

$$\bar{R}_8 = \begin{bmatrix} s_1 & & & & & & & & r_1 \\ & s_2 & & & & & & & r_2 \\ & & s_3 & & & & & & r_3 \\ & & & s_4 & r_4 & & & & \\ & & & r_4 & -s_4 & & & & \\ & & & & & -r_3 & & s_3 & \\ & & & & & & & & -s_2 \\ r_2 & & & & & & & & \\ -r_1 & & & & & & & & s_1 \end{bmatrix}. \quad (30)$$

Матрица C_{16} ядра ЦКП порядка 16 на основании (23)–(25) и с учетом (6) может быть представлена как

$$C_{16} = \begin{bmatrix} k & k & k & k & k & k & k & k & k & \dots & k \\ A & B & C & D & E & F & G & H & -H & \dots & -A \\ a & b & c & d & -d & -c & -b & -a & -a & \dots & a \\ A_1 & A_2 & A_3 & -A_4 & -A_5 & -A_6 & -A_7 & -A_8 & A_8 & \dots & -A_1 \\ i & j & -j & -i & -i & -j & j & i & i & \dots & i \\ B_1 & B_2 & -B_3 & -B_4 & -B_5 & B_6 & B_7 & B_8 & -B_8 & \dots & -B_1 \\ e & -f & -g & -h & h & g & f & -e & -e & \dots & e \\ C_1 & -C_2 & -C_3 & C_4 & C_5 & C_6 & -C_7 & -C_8 & C_8 & \dots & -C_1 \\ k & -k & -k & k & k & -k & -k & k & k & \dots & k \\ C_8 & -C_7 & -C_6 & C_5 & -C_4 & -C_3 & C_2 & C_1 & -C_1 & \dots & -C_8 \\ h & -g & f & e & -e & -f & g & -h & -h & \dots & h \\ B_8 & -B_7 & B_6 & B_5 & -B_4 & B_3 & B_2 & -B_1 & B_1 & \dots & -B_8 \\ j & -i & i & -j & -j & i & -i & j & j & \dots & j \\ A_8 & -A_7 & A_6 & -A_5 & A_4 & A_3 & -A_2 & A_1 & -A_1 & \dots & -A_8 \\ d & -c & b & -a & a & -b & c & -d & -d & \dots & d \\ H & -G & F & -E & D & -C & B & -A & A & \dots & -H \end{bmatrix}. \quad (31)$$

Элементы r_i, s_i матрицы R_8 принимают следующие значения: $r_1 = 45, r_2 = 43, r_3 = 40, r_4 = 35, s_1 = 5, s_2 = 14, s_3 = 21, s_4 = 29$. Элементы матрицы T_4^* принимают значения: $r = 5, s = 2, p = 4$.

Элементы матрицы C_{16} согласно (31) предложенного однонормового масштабированного ЦКП принимают значения: $A = 180, B = 172, C = 160, D = 140, E = 116, F = 84, G = 56, H = 20, a = 180, b = 152, c = 96, d = 36, e = 152, f = 36, g = 176, h = 100, i = 172, j = 56, k = 128$. Значения элементов A_i, B_i, C_i ($i = 1, 8$) представлены в табл. 3.

Таблица 3

Элементы	Значение элементов матрицы C_{16} при i							
	1	2	3	4	5	6	7	8
A_i	174	116	18	87	159	180	139	48
B_i	160	11	138	173	55	117	181	85
C_i	141	82	172	16	181	53	161	113

Следует отметить, что квадраты норм базисных векторов в матрице C_{16} однонормового масштабированного ЦКП приближаются к числу степени два: $q_i = \|C_i\|^2 = 131072 \pm \Delta_i$ (%), $i = 1, 3, 5, 7$, $\Delta_i = 0,11 - 0,28$ %, неортогональность составляет $0,01 - 0,26$ %.

Таким образом, предложенные ЦКП имеют такие же свойства, как и принятые в стандарте H.265: 8 бит представления коэффициентов преобразования; ширина накопительного сумматора для матричного умножения не превышает 32 бит; симметричность/антисимметричность соответствует ДКП; коэффициенты масштабированного преобразования являются близкими к ДКП; базисные векторы почти ортогональны; одинаковая схема квантования и деквантования для преобразований всех размерностей, где множители зависят от значений параметра квантования QP [18] и сдвиги зависят только от $\log_2 N$, где N — размерность преобразования; коэффициенты квантования могут быть представлены 16 битами.

АЛГОРИТМ БЫСТРОГО ПРЯМОГО ЦКП ПОРЯДКА 16

Матрица T_4^* может быть представлена как произведение двух матриц:

$$T_4^* = T_{4,2} T_{4,1}, \quad (32)$$

где $T_{4,i}$ — i -е, $i = 1, 2$, фактор-матрицы 4×4 :

$$T_{4,1} = H_4^*, \quad T_{4,2} = \text{diag}[T_2', R_2], \quad T_2' = \begin{bmatrix} p & p \\ p & -p \end{bmatrix}, \quad R_2 = \begin{bmatrix} -r & s \\ s & r \end{bmatrix},$$

T_2' — матрица 2×2 , которая содержит целые $\pm p$; R_2 — матрица растягивания 2×2 , которая содержит целые элементы $\pm r, s$.

Матрица C_{16}^* на основании (23), (29), (32) и с учетом алгоритма быстрого прямого ЦКП порядка 8 согласно (15) может быть факторизовано представлена как произведение пяти матриц:

$$C_{16}^* = C_{16,5} C_{16,4} C_{16,3} C_{16,2} C_{16,1}, \quad (33)$$

где $C_{16,i}$ — i -е, $i = \overline{1, 5}$, фактор-матрицы 16×16 алгоритма предложенного в [16] быстрого прямого ЦКП:

$$C_{16,1} = H_{16}^*, \quad C_{16,2} = \text{diag}[H_8^*, \bar{R}_8], \quad C_{16,3} = \text{diag}[H_4^*, R_4, H_4^*, H_4^*], \quad (34)$$

$$C_{16,4} = \text{diag}[T_2, Q_2, H_4, T_2', R_2, T_2', R_2], \quad C_{16,5} = \text{diag}[I_4, H_4^0, H_8^0].$$

АЛГОРИТМ БЫСТРОГО ОБРАТНОГО ЦКП ПОРЯДКА 16

Матрицу ядра обратного ЦКП C_{16i} порядка 16 можно получить транспонированием:

$$C_{16i} = C_{16i}^{*T} / k. \quad (35)$$

Матрица C_{16i} на основании (35), (34) и с учетом симметричности фактор-матриц ($H_{16}^{T*} = H_{16}^*$, $T_2^{T'} = T_2'$, $R_2^T = R_2$) может быть факторизовано представлена как произведение пяти матриц:

$$C_{16i}^* = C_{16i,1} C_{16i,2}^T C_{16i,3}^T C_{16i,4} C_{16i,5}^T, \quad (36)$$

где $C_{16i,k}^T$ — k -е, $k = \overline{1,5}$, транспонированные фактор-матрицы 16×16 алгоритма предложенного быстрого обратного ЦКП:

$$C_{16i,1} = H_{16}^*; C_{16i,2}^T = \text{diag} [H_8^*, \bar{R}_{8i}^T], \bar{R}_{8i}^T = \bar{R}_8^T / k', k' = k / p; \quad (37)$$

$$C_{16i,3}^T = \text{diag} [H_4^*, R_{4i}^T, H_4^*, H_4^*];$$

$$C_{16i,4} = \text{diag} [T_{2i}, Q_{2i}, H_4^0, T'_{2i}, R_{2i}, T'_{2i}, R_{2i}],$$

$$T'_{2i} = T'_2 / p = H_2, R_{2i} = R_2 / p, C_{16i,5}^T = \text{diag} [I_4, H_4^0, H_8^{0T}].$$

Матрицы \bar{R}_{8i}^T и H_8^{0T} имеют вид:

$$\bar{R}_{8i}^T = \begin{bmatrix} s_1 & & & & & & & -r_1 \\ & s_2 & & & & & & r_2 \\ & & s_3 & & & & & -r_3 \\ & & & s_4 & r_4 & & & \\ & & & r_4 & -s_4 & & & \\ & & & & & s_3 & & \\ & & & r_3 & & & s_3 & \\ & & & & & & & -s_2 \\ r_1 & & & & & & & s_1 \end{bmatrix} / k', H_8^{0T} = \begin{bmatrix} 1 & & & & & & & 0 \\ & 1 & & & & & & 1 \\ & & 1 & & & & & 0 \\ & & & 1 & & & & 1 \\ 0 & & & & 1 & & & 0 \\ & & & & & -1 & & 1 \\ & & & & & & 0 & 1 \\ & & & & & & & & -1 \\ & & & & & & & & & 1 & 0 \\ & & & & & & & & & & & -1 \end{bmatrix}.$$

В табл. 4 представлена схема выполнения специальных парных умножений, используемых в операциях «бабочка» для реализации предложенного 1D 16-точечного однонормового целочисленного обратного преобразования.

Для реализации предложенного 1D 16-точечного однонормового целочисленного обратного преобразования требуется выполнить 8 операций умножения, 106 операций сложения и 50 операций сдвига. Вычислительная сложность предложенного, известных и принятого в стандарте H.265 [5, 6] 2D 16-точечных целочисленных обратных преобразований приведена в табл. 5.

Таблица 4

Значения множителей		Алгоритм выполнения операций $y = s_i * x;$ $z = r_i * x$	Вычислительная сложность операций			Количество используемых операций
			Сложение	Сдвиг	Умножение	
$s_1 = 5 / 32$	$r_1 = 45 / 32$	$x_1 = x \gg 2; x_2 = x + x_1;$ $y = x_2 \gg 3; z = x_1 + y$	2	2	—	2
$s_2 = 14 / 32$	$r_2 = 43 / 32$	$x_1 = x - (x \gg 3); y = x_1 \gg 1;$ $x_2 = x + x_1; z = x_1 + (x_2 \gg 2)$	3	3	—	2
$s_3 = 21 / 32$	$r_3 = 40 / 32$	$x_1 = x \gg 2; z = x + x_1;$ $x_2 = z \gg 3; y = x_2 + (x \gg 1)$	2	3	—	2
$s_4 = 29 / 32$	$r_4 = 35 / 32$	$x_1 = x - (x \gg 2);$ $y = x - (x_1 \gg 3);$ $z = x + (x_1 \gg 3)$	3	2	—	2
$r = 5 / 4$	$s = 2 / 4$	$z = x \gg 1; y = x + (x \gg 2)$	1	2	—	4
$p_{1i} = p_1 / 2^{m_1}$	0	$x_1 = p_1 * x; y = x_1 \gg m_1;$ $z = 0$	—	1	1	2
$p_{2i} = p_2 / 2^{m_2}$	0	$x_1 = p_2 * x; y = x_1 \gg m_2;$ $z = 0$	—	1	1	2
$p_{3i} = p_3 / 2^{m_3}$	0	$x_1 = p_3 * x; y = x_1 \gg m_3;$ $z = 0$	—	1	1	2
Всего			24	34	6	

Таблица 5

Характеристика вычислительной сложности	Оценка сложности 2D преобразований 16×16					
	Предложенного	H.265 [5, 6]	Из [13]	Из [14]	Уменьшение относительно [14]	относительно [5, 6]
Умножение	256	2752	1152	992	В 3,88 раза	В 10,75 раза
Сложение + сдвиг	3392 + 1600	3200 + 512	2304	2592	На 92,6 % больше сложенных	На 34,5 % больше сложенных
Число итераций для 1D	5	4	5	6	На 1 итерацию меньше	На одну итерацию больше
Память для квантования	—	—	+	—	—	—
Число битов элемента матрицы	9	8	10	14	На 5 бит меньше	На 1 бит больше

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫ И ИХ АНАЛИЗ

Экспериментальные результаты эффективности кодирования по характеристике стандартной количественной оценки искажений PSNR (дБ) для сжатых тестовых изображений класса А (HD) (фото, Собор и пейзаж 1) с разрешающей способностью 1920×1072 пикселей и класса С (фото и пейзаж 2) — 1280×720 пикселей при нормальном (22–37) диапазоне QP и высоком (36, 42) диапазоне QP для предложенных 2D преобразований по сравнению с преобразованиями H.265 с блоками 8×8 приведены в табл. 6, а с блоками 16×16 — в табл. 7. Результаты эффективности кодирования по критерию оценки среднеквадратического отклонения (СКО, в уровнях яркости) разности входного и восстановленного тестовых изображений в уровнях яркости для предложенных 2D преобразований по сравнению с H.265 с блоками 8×8 приведены в табл. 6, а с блоками 16×16 — в табл. 7.

Экспериментальные результаты тестирования по характеристике коэффициента сжатия $K:1$ для двух предложенных 2D преобразований с блоками 8×8 (16×16) приведены в табл. 8. Результаты эффективности кодирования по характеристике коэффициента сжатия K (в процентах) для предложенных преобразований по сравнению с преобразованиями H.265 с блоками 8×8 (16×16) приведены в табл. 9. Также даны средние значения экспериментальных результатов эффективности кодирования по

Таблица 6

Класс	Изображение с блоками 8×8	Результаты эффективности кодирования по характеристике PSNR, дБ (СКО, в уровнях яркости) для QP				
		22	27	32	37	42
А 1920×1072	Фото	-0,095 (0,05)	-0,017 (-0,024)	-0,015 (-0,038)	-0,016 (-0,06)	-0,01 (-0,063)
	Собор	-0,368 (-0,111)	-0,146 (-0,093)	-0,078 (-0,106)	-0,065 (-0,181)	-0,05 (-0,283)
	Пейзаж 1	-0,264 (-0,19)	-0,062 (-0,139)	-0,039 (-0,201)	-0,034 (-0,326)	-0,024 (-0,416)
С 1280×720	Фото	-0,104 (-0,056)	-0,02 (-0,027)	-0,018 (-0,043)	-0,021 (-0,086)	-0,012 (-0,084)
	Пейзаж 2	-0,189 (-0,194)	-0,047 (-0,14)	-0,037 (-0,264)	-0,034 (-0,578)	-0,022 (-0,741)
Среднее значение		-0,204 (-0,100)	-0,058 (-0,085)	-0,037 (-0,130)	-0,034 (-0,246)	-0,024 (-0,317)

Таблица 7

Класс	Изображение с блоками 16 × 16	Результаты эффективности кодирования по характеристике PSNR, дБ (СКО, в уровнях яркости) для <i>QP</i>				
		22	27	32	37	42
А 1920 × 1072	Фото	- 0,016 (- 0,011)	- 0,009 (- 0,013)	- 0,004 (- 0,009)	- 0,002 (- 0,008)	- 0,009 (- 0,044)
	Собор	- 0,098 (- 0,036)	- 0,045 (- 0,033)	- 0,033 (- 0,043)	- 0,016 (- 0,045)	- 0,01 (- 0,055)
	Пейзаж 1	- 0,056 (- 0,064)	- 0,026 (- 0,068)	- 0,013 (- 0,069)	- 0,008 (- 0,077)	- 0,005 (- 0,077)
С 1280 × 720	Фото	- 0,022 (- 0,015)	- 0,008 (- 0,011)	- 0,003 (- 0,008)	- 0,005 (- 0,016)	- 0,009 (0)
	Пейзаж 2	- 0,084 (- 0,094)	- 0,034 (- 0,096)	- 0,018 (- 0,122)	- 0,009 (- 0,15)	- 0,004 (- 0,118)
Среднее значение		- 0,055 (- 0,044)	- 0,024 (- 0,044)	- 0,014 (- 0,050)	- 0,008 (- 0,059)	- 0,007 (- 0,059)

Таблица 8

Класс	Изображение с блоками 8 × 8 (16 × 16)	Коэффициент сжатия <i>K</i> :1 для <i>QP</i>				
		22	27	32	37	42
А 1920 × 1072	Фото	5,62 (6,07)	10,78 (13,87)	23,11 (31,60)	39,95 (66,14)	54,67 (122,70)
	Собор	10,45 (10,79)	14,67 (16,95)	21,98 (26,23)	32,99 (44,42)	47,08 (76,51)
	Пейзаж 1	2,87 (2,62)	4,11 (4,83)	8,05 (9,29)	16,27 (19,31)	29,11 (40,49)
С 1280 × 720	Фото	5,78 (6,29)	10,17 (13,49)	20,56 (27,54)	36,70 (57,97)	52,30 (109,89)
	Пейзаж 2	1,91 (2,00)	2,69 (2,73)	3,98 (4,22)	7,62 (8,31)	16,39 (19,20)
Среднее значение		5,326 (5,55)	8,484 (10,37)	15,536 (19,78)	26,706 (39,23)	39,910 (73,76)

Таблица 9

Класс	Изображение с блоками 8 × 8 (16 × 16)	Результаты эффективности кодирования по характеристике коэффициента сжатия <i>K</i> (в %) для <i>QP</i>				
		22	27	32	37	42
А 1920 × 1072	Фото	- 0,032 (- 0,032)	- 0,016 (- 0,016)	- 0,006 (- 0,006)	- 0,001 (- 0,001)	0 (0)
	Собор	- 0,062 (- 0,022)	0,037 (- 0,013)	- 0,038 (- 0,007)	- 0,012 (- 0,003)	- 0,002 (- 0,002)
	Пейзаж 1	- 0,056 (- 0,056)	- 0,04 (- 0,04)	- 0,015 (- 0,015)	- 0,005 (- 0,005)	- 0,003 (- 0,003)
С 1280 × 720	Фото	- 0,018 (- 0,018)	- 0,015 (- 0,015)	- 0,006 (- 0,006)	- 0,002 (- 0,002)	0 (0)
	Пейзаж 2	- 0,049 (- 0,049)	- 0,04 (- 0,04)	- 0,023 (- 0,023)	- 0,012 (- 0,012)	- 0,002 (- 0,002)
Среднее значение (в %)		- 0,058 (- 0,035)	- 0,034 (- 0,025)	- 0,007 (- 0,011)	- 0,013 (- 0,005)	- 0,004 (- 0,001)

характеристикам PSNR, СКО и коэффициенту сжатия *K* по пяти тестовым изображениям классов А и С с блоками 8 × 8 (16 × 16).

Предложенное целочисленное преобразование порядка 8 по сравнению с преобразованием в стандарте H.265 по характеристике PSNR для пяти тестовых изображений классов А и С понижает среднее значение на 0,204–0,024 дБ, при этом среднее значение коэффициента сжатия *K* уменьшается на 0,058–0,004%.

Для предложенного целочисленного преобразования порядка 16 среднее значение по характеристике PSNR понижается на 0,055–0,007 дБ, а среднее значение коэффициента сжатия K уменьшается на 0,035–0,001%.

Следует заметить, что высококоррелированные (ВК) изображения класса А с блоками 8×8 , такие как фото и Собор, имеют в 1,9–3,6 раза больший коэффициент сжатия для заданного параметра QP , чем низкокоррелированное (НК) изображение того же класса пейзаж 1, а ВК изображение класса С фото имеет в 3–5 раз больший коэффициент сжатия для заданного параметра QP , чем НК изображе-

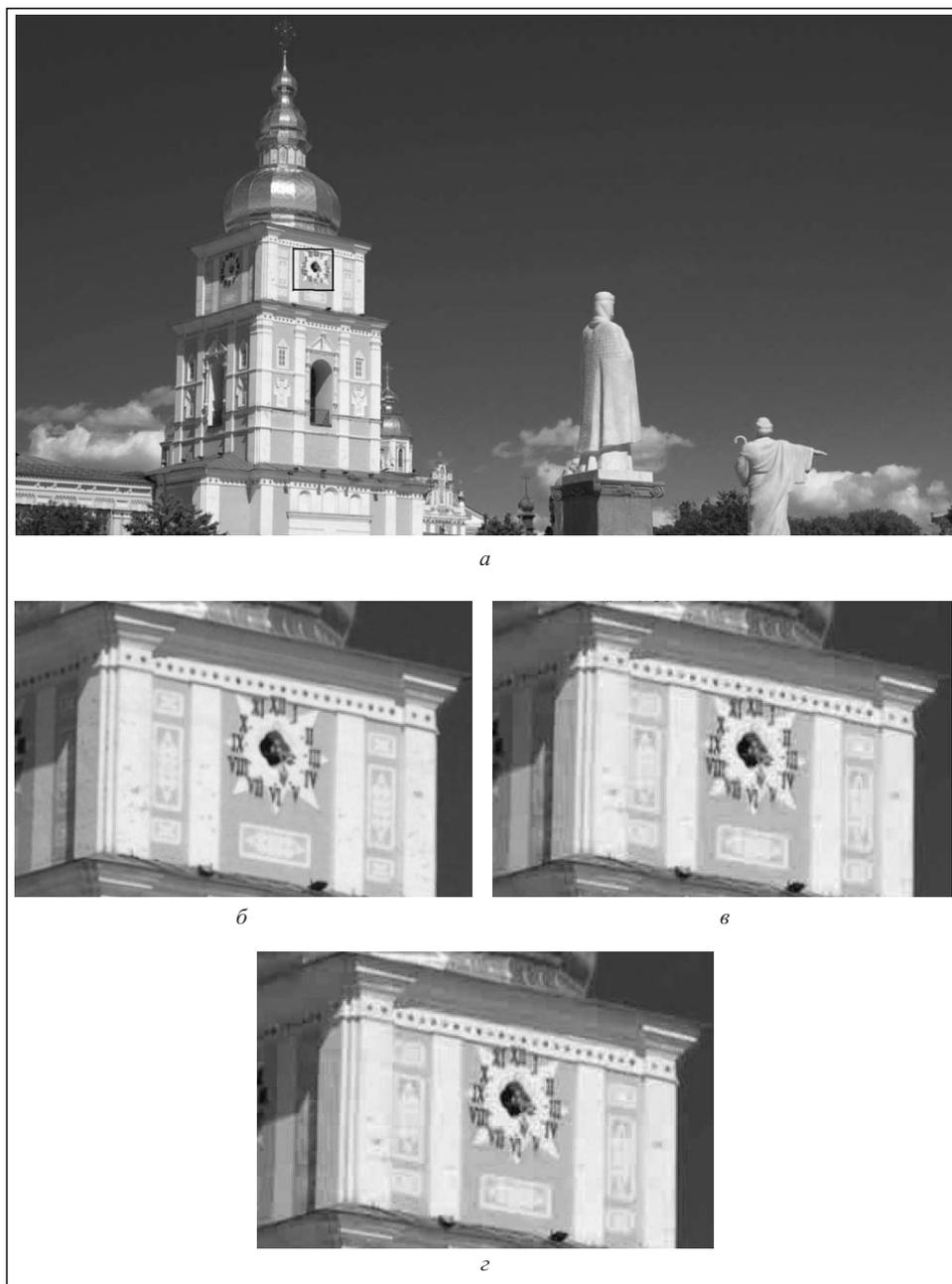


Рис. 3. Исходное изображение Собора размера 1920×1072 с фрагментом часов (а); увеличенное исходное изображение часов, масштаб 2:1 (б); на основе кодирования с блоками 8×8 предложенным ЦКП при сжатии 33:1, PSNR = 37,210 дБ (в); с применением ЦКП (H.265) при сжатии 33:1, PSNR = 37,275 дБ (г)

ние того же класса пейзаж 2. Высококоррелированные изображения класса А с блоками 16×16 фото и Собор имеют в 3–4 раза больший коэффициент сжатия для заданного параметра QP , чем НК изображение того же класса пейзаж 1, а ВК изображение класса С фото имеет в 3–7 раз больший коэффициент сжатия для заданного параметра QP , чем НК изображение того же класса пейзаж 2.

На рис. 3 представлено изображение Собора с фрагментом часов, которое согласно табл. 6 представляет наибольшую разность по характеристике PSNR, равную 0,065 дБ для ЦКП с блоками 8×8 при $QP = 37$.

Как видим из рис. 3, в, з, предложенное ЦКП порядка 8 обеспечивает такое же визуальное качество, как и преобразование из стандарта H.265.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Предложены однонормовые ЦКП порядков 8, 16 и разработаны их быстрые алгоритмы низкой вычислительной сложности, которая в 3–5 раз меньше, чем в известных, и в 10 раз меньше, чем в стандарте H.265. Они обеспечивают такое же визуальное качество и качество по характеристикам PSNR, СКО как преобразования в стандарте H.265.

Таким образом, разработанные преобразования могут быть предложены для улучшения нового стандарта H.265 с целью увеличения быстродействия и уменьшения вычислительных и энергетических затрат.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. ITU-T Rec. H.264/ISO/IEC 14496-10: 2009. Information technology — Coding of audio-visual objects, Part 10: Advanced Video Coding, 2009.
2. SMPTE Standard 421 M-2006: VC-1 Compressed Video Bitstream Format and Decoding Process, 2006.
3. PRC National Standard (AVS Working Group) GB/T 20090.2-2006. Information Technology — Advanced Coding of Audio and Video, Part 2: Video, Chinese AVS Standard, 2006.
4. Cham W.K., Fong C.K., Liu Y., Cheng C.K.M. An investigation of order-16 transform in AVS-M2606 ABT // AVS-M2657, Dec. 2009.
5. High efficiency video coding (HEVC) text specification draft 6 / B. Bross, W.-J. Han, G.S. Sullivan, J.-R. Ohm, T. Wiegand (Eds.) / Doc. JCTVC-H1003, San José, CA, USA, Febr., 2012.
6. Fuldseth A., Bjøntegaard G., Budagavi M., Sze V. CE10: Core transform design for HEVC // Doc. JCTVC-G495, Geneva, CH, Nov. 2011.
7. Ma S., Kuo C.-C. High-definition video coding with supermacroblocks // Proc. SPIE Vis. Commun. Image Process. — 2007. — **6508**. — P. 650816-1–650816-12.
8. Fong C.K., Cham W.K. Simple order-16 integer transform for video coding // Proc. IEEE Int. Conf. on Image Processing, Sept. 26–29, Hong Kong, 2010. — P. 161–164.
9. Гнатів Л.О. Метод побудови простих цілочисельних косинусних ступінчастих перетворень порядку 16 для високоефективного відеокодування // Праці міжнар. молодіж. мат. шк. «Питання оптимізації обчислень (ПОО-2011)», Україна, Крим, смт. Кацивелі, 22–29 вересня 2011. — С. 37–38.
10. Гнатів Л.О., Луц В.К. Просте цілочисельне косинусне ступінчасте перетворення порядку 16 низької складності для високоефективного відеокодування // Праці міжнар. молодіж. мат. шк. «Питання оптимізації обчислень (ПОО-2011)», Україна, Крим, смт. Кацивелі, 22–29 вересня 2011. — С. 39–40.
11. Гнатив Л. А. Целочисленные косинусные преобразования: методы построения новых быстрых преобразований порядка 8,16 и их применение // Кибернетика и системный анализ. — 2014. — **50**, № 6. — С. 104–121.

12. Joshi R., Reznik Y., Karczewicz M. Efficient large size transforms for high performance video coding // Proc. SPIE Appl. of Digital Image Process. — XXXIII. 2010. — 7798. — P. 1–7.
13. Joshi R., Reznik Y., Sole J., Karczewicz M. Efficient 16 and 32-point transforms // Doc. JCTVC-D256. — Daegu, KR, Jan. 2011.
14. Alshina E., Alshin A., Kim I.-K., Topiwala P. CE10: Full-factorized core transform proposal by Samsung/FastVDO // Doc. JCTVC-F251, Torino, Italy, July 2011.
15. Ugur K., Andersson K., Fuldseth A. et al. High performance low complexity video coding and the emerging HEVC standard // IEEE Trans. Circuits Syst. Video Technol. — 2012. — 20, N 12. — P. 1688–1697.
16. Гнатів Л.О. Метод побудови швидких цілочисельних косинусних перетворень великої розмірності для високоефективного кодування зображень і відео // Праці міжнар. конф. «Питання оптимізації обчислень (ПОО-2013)», Україна, Крим, смт. Кацивели, 30 вересня 2013. — С. 66–67.
17. Шевчук Б.М., Задірака В.К., Гнатів Л.О., Фраер С.В. Технологія багатофункціональної обробки і передачі інформації в моніторингових мережах. — К.: Наук. думка, 2010. — 378 с.
18. Ричардсон Я. Видеокодирование. H.264 и MPEG-4 — стандарты нового поколения. — М.: Техносфера, 2005. — 368 с.

Надійшла до редакції 23.12.2015

Л.О. Гнатів

ЦІЛОЧИСЕЛЬНІ КОСИНУСНІ ПЕРЕТВОРЕННЯ ДЛЯ ВИСОКОЕФЕКТИВНОГО КОДУВАННЯ ЗОБРАЖЕНЬ І ВІДЕО

Анотація. Розглянуто матричні методи побудови однонормових цілочисельних косинусних перетворень порядків 8, 16. Запропоновано однонормові цілочисельні перетворення порядків 8, 16 та розроблено їхні швидкі алгоритми низької обчислювальної складності, яка менша в 3–5 разів, ніж у відомих алгоритмів, та в 10 разів менша, ніж у стандарті H.265.

Ключові слова: дискретне косинусне перетворення, цілочисельне косинусне перетворення, факторизація, швидке перетворення, масштабоване перетворення, ефективність кодування, коефіцієнт стиснення, обчислювальна складність, відеокодування, H.264, H.265, HEVC, AVS.

L.O. Hnativ

INTEGER COSINE TRANSFORMS FOR HIGH-EFFICIENCY IMAGE AND VIDEO CODING

Abstract. Matrix methods of constructing one-norm integer cosine transforms of order-8,16 are considered. The one-norm order-8 and 16 integer transforms are proposed and their fast algorithms of low computational complexity are developed whose computational complexity is 3 to 5 time less than that in the well-known algorithms and is 10 time less than one in standard H.265.

Keywords: discrete cosine transform, integer cosine transform, factorization, fast transform, scaled transform, coding gain, compression ratio, computational complexity, video coding, H.264, H.265, HEVC, AVS.

Гнатів Лев Алексеевич,

кандидат техн. наук, старший научный сотрудник Института кибернетики им. В.М. Глушкова НАН Украины, Киев, e-mail: levhnativ@gmail.com.