

4. Реуцький Є.А., Щербак Л.М. Метод прогнозування метрологічних характеристик у задачах надійності ЗВТ // Електроніка і системи управління. – 2011. – № 3(29). – С. 128 – 131.
5. Мищенко С.В., Цветков Э.И., Чернышева Т.И. Метрологическая надежность измерительных средств. – М.: Машиностроение, 2001. – 96 с.
6. Российская метрологическая энциклопедия / под. ред. Тарбеева Ю.В. – СПб.: Лики России, 2001. – 840 с.
7. Рубичев Н.А. Измерительные информационные системы : учебное пособие. – М.: Дрофа, 2010. – 334 с.
8. Чеккесов Г.Н. Надежность аппаратно-программных комплексов. Учебное пособие. СПб.: Питер, 2005. – 479 с.

Поступила 17.02.2014р.

УДК 004.94

А.А. Чемерис, М.Ю. Савченко, ИПМЭ им. Г.Е.Пухова НАН Украины, Киев
А.М. Коновалов, НТУУ «КПИ», Киев

МОДЕЛИРОВАНИЕ УСТАНОВИВШИХСЯ РЕЖИМОВ ТРУБОПРОВОДОВ НА ПАРАЛЛЕЛЬНЫХ ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫХ СИСТЕМАХ

Abstract. The paper presents an approach to modeling the network of energy objects in the grid. The approach is based on the representation of the modeled network by non-linear elements, splitting it into sub-areas of modeling and distribution of sub-areas to the grid system nodes. The simulation is organized as an asynchronous iterative process.

Введение

Современные сетевые трубопроводные системы, включающие теплофикационные и газовые сети, магистральные газо- и нефтепроводы, вентиляционные сети шахт и др., могут быть классифицированы как сложные системы энергетики, к оторые описываются системами нелинейных уравнений большой размерности. Задачи моделирования таких объектов относятся к классу многовариантных задач, решение которых необходимо получать, в частности, в реальном масштабе времени. Так, для задач диспетчерского управления, время решения определяется минутами. Для задач текущего и перспективного планирования условия по времени получения решения не являются жесткими, однако, сложность расчетов и их многовариантность обусловливают применение многопроцессорных вычислительных систем и соответствующих методов моделирования и параллельных алгоритмов их реализации.

Робота виконується в рамках «Державної цільової науково-технічної програми впровадження і застосування гід-технологій на 2009 - 2013 роки», договір №200-13.

Об'єкт моделювання

Використовуваний підхід до моделювання мережевих об'єктів енергетики детально розглянутий в [1]. При цьому розглядаємо клас задач моделювання, установившихся режимів. В цьому випадку гідро- та газові мережеві об'єкти описуються подібними системами рівнянь

$$\begin{aligned} \sum_{m=1}^p Q_m &= 0, \\ \sum_{m=1}^s H_m &= 0, \\ H_m &= \alpha_m Q_m^n \end{aligned} \quad (1)$$

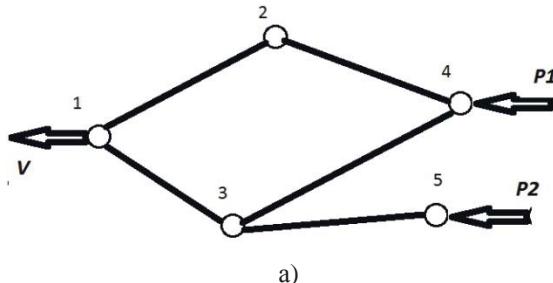
де Q_m — потік m -ї гілки, який входить в цей вузол або виходить з нього; p — кількість гілок, що виходять з цього вузла; H_m — падіння тиску на m -ї гілці мережі; s — кількість ділянок, що формують контур; n — число, визначене характером руху потоку; для водопровідних, теплофікаційних та вентиляційних мереж $n = 2$, для газових мереж низького тиску це число лежить в діапазоні $n = 1,7-1,75$; α_m — гідродинамічне сопротивлення m -ї гілки.

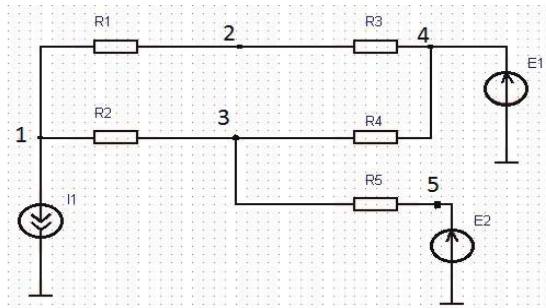
Підхід, описаний в [1], передбачає моделювання на основі електрическої мережі на основі принципів подібності. В цьому випадку система аналогій має вигляд

$$\begin{aligned} Q &= m_Q I, \\ H &= m_H U \\ \alpha &= m_\alpha a \end{aligned} \quad (2)$$

Здесь m_Q, m_H, m_α — масштабні коефіцієнти по струмовій, напруженості та сопротивленню, які пов'язані між собою залежністю

$$m_H = m_\alpha m_Q^n \quad (3)$$





б)

Рис 1. Пример трубопроводной сети (а) и ее схемы замещения для моделирования установленившегося режима (б)

Подобная электрическая цепь образует математическую модель, где специфические узлы моделируются двухполюсниками, вольт-амперные характеристики которых совпадают по виду с соответствующими эксплуатационными характеристиками трубопровода. [1]. Пример сети и ее схемы замещения для проведения моделирования приведен на рис 1.

При этом напряжения в узлах соответствуют давлению, а токи в ветвях – расходам газа. В точках 4 и 5 производится постоянная подача газа, т.е. в этих узлах давления Р1 и Р2 – постоянны. Соответственно, в схеме замещения напряжения в точках 4 и 5 есть константы, равные Е2 и Е1 соответственно. В точке 1 производится отбор газа с постоянным расходом, который соответствует току $I=\text{const}$ в электрическом аналоге. R1-R5 – нелинейные двухполюсники, вольт-амперные характеристики которых определяются выражением

$$U_i - U_j = a_{ij} I_{ij}^n \quad (4)$$

где U_i , U_j , I_{ij} – напряжение в узлах i и j и ток двухполюсника; a_{ij} – его сопротивление.

В частности, рассматриваемый подход был использован для построения специализированной вычислительной системы для моделирования сетевых объектов энергетики [2]. Данная система использовалась для задач диспетчерского управления транспортом газа. В настоящее время вычислительной мощности современных универсальных параллельных систем достаточно для моделирования очень сложных сетевых структур. В частности, эффективно использование грид систем, учитывая распределенный характер данных. Далее рассмотрим реализацию алгоритма моделирования на параллельной распределенной вычислительной системе.

Алгоритм моделирования сетевых объектов энергетики

Таким образом, объектом моделирования есть газотранспортная сеть, которая для моделирования установленившихся режимов может быть

представлена схемой замещения на основе нелинейных двухполюсников. Электрическая схема двухполюсников реализована на основе квазирезисторов [1] и приведена на рис. 2.

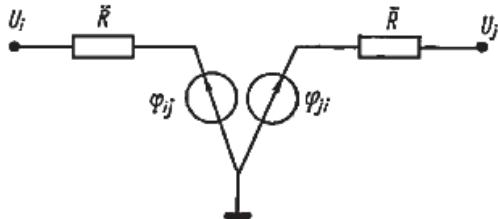


Рис 2. Схема квазирезистора

Здесь φ_{ij} и φ_{ji} - уравновешивающие воздействия, которые получены из условий эквивалентности вольт-амперной характеристики Т-образной схемы замещения и определяются выражениями (5) [2].

$$\begin{aligned}\varphi_{ij} &= U_i - \bar{R} \operatorname{sign}(U_i - U_j) \sqrt[n]{\frac{|U_i - U_j|}{a_{ij}}}, \\ \varphi_{ji} &= U_j - \bar{R} \operatorname{sign}(U_j - U_i) \sqrt[n]{\frac{|U_j - U_i|}{a_{ij}}}\end{aligned}\quad (5)$$

Напряжение узла U_s электрической цепи, в которую включены двухполюсники, представленные схемами замещения на рис. 2, определяется уравнением

$$d_s U_s - \sum_{i=1}^{d_s} \varphi_{si} - \bar{R} I_s = 0 \quad (6)$$

где d_s - количество двухполюсников, подключенных к узлу с напряжением U_s , $\sum_{i=0}^{d_s} \varphi_{si}$ - сумма уравновешивающих воздействий, вычисленных по

формуле (5). Т.о. расчет установившегося режима в сети есть процесс итерационный, последовательно просчитывающий всю сеть от узла к узлу.

Алгоритм расчета сети.

Дано:

- 1) Топология сети как матрица сопротивлений $A = [a_{ij}]$ - матрица $n \times n$ с нулевой диагональю;

- 2) Узлы с постоянным давлением Е - вектор размерностью n;
- 3) Узлы с постоянным расходом I - вектор размерностью n;
- 4) Eps - погрешность вычислений.

Определить напряжения в узлах и токи в ветвях.

Алгоритм.

1. Присвоить начальное приближение узловым напряжениям
2. k=1 - номер итерации
3. while(norma > eps)
 - (* Вычислить уравновешивающие воздействия *)
 - a. Цикл по i=1..n; j=i+1..n
 - b. если есть связь i->j, то
 - вычисляем уравновешивающие воздействия
 - (8), используя значения U для (k-1)
 - итерации
 - c. конец цикла
 - (* Вычислить узловые напряжения *)
 - d. Цикл по i=1..n
 - e. Для узла i вычислить U_i из (6) (для итерации k)

$$U_i = \frac{1}{d_i} \left(\sum_{j=1}^{d_i} \varphi_{ij} + \bar{R}I_i \right)$$
 - f. Конец цикла
 - g. Вычислить норму вектора U

$$norma = Max(|U^{(k-1)} - U^k|)$$
 - h. $U^{(k-1)} = U^k$
 - i. $k=k+1$;
4. Конец цикла while
5. Вычислить токи в ветвях в соответствии (4)

$$I_{ij} = \sqrt{n} \frac{|U_i - U_j|}{a_{ij}}$$

6. Конец.

Реализация программ для вычислительного кластера

Для многопроцессорной вычислительной системы, в частности, грид, распараллеливание вычислений производится за счет разбиения моделируемой сети на подобласти. Каждая подобласть при этом моделируется параллельно с другими.

Каждая подобласть моделируется Алгоритмом 1. Для реализации многопроцессорной модели требуется обеспечить связь одной подобласти с другой. Это осуществляется дублированием данных узлов (узловых

напряжений и токов) соседней подобласти, связанных с ветвями с моделируемой подобластью. Так для рис.3 в подобласти 2 должны быть продублированы узлы подобластей 1 и 3, связанные ветвями с узлами подобласти 2.

Предполагаем, что каждая подобласть моделируется на своем узле грид. В этом случае требуется предусмотреть эффективное разбиение на подобласти моделируемой сети. Основным принципом является минимизация связей при равномерности вычислительной нагрузки. Поскольку общее время моделирования подобласти в большей степени определяется вычислением уравновешивающих воздействий ветвей, то равномерность вычислительной нагрузки определяется приблизительным равенством числа ветвей в подобластях.

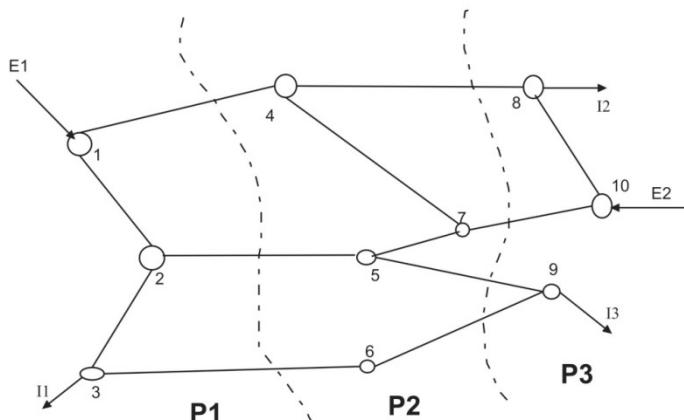


Рис 3. Пример разбиения трубопроводной сети на подобласти

Таким образом, структурная схема программного комплекса моделирования установившихся режимов трубопроводной сети выглядит следующим образом (рис. 4).

Учитывая сложность задачи и многократность расчетов, применение многопроцессорных вычислительных систем является актуальной задачей. Для ее решения требуется разработка как системных подходов к моделированию, так и параллельных средств моделирования.

В данной статье рассмотрена программа система, основанная на методе замещения моделируемого сетевого объекта сетью нелинейных двухполюсников с аналогичной топологией [1]. При моделировании на многопроцессорной вычислительной системе, распараллеливание процесса моделирования происходит путем разбиения моделируемой сети на подобласти. Основными задачами при этом становятся 1) организация передачи данных между моделируемыми подобластями и 2) оптимизация

разбиения на подобласти путем минимизации обменов данными. Приведена структурная схема программного комплекса, который ориентирован на использование грид как моделирующей среды.

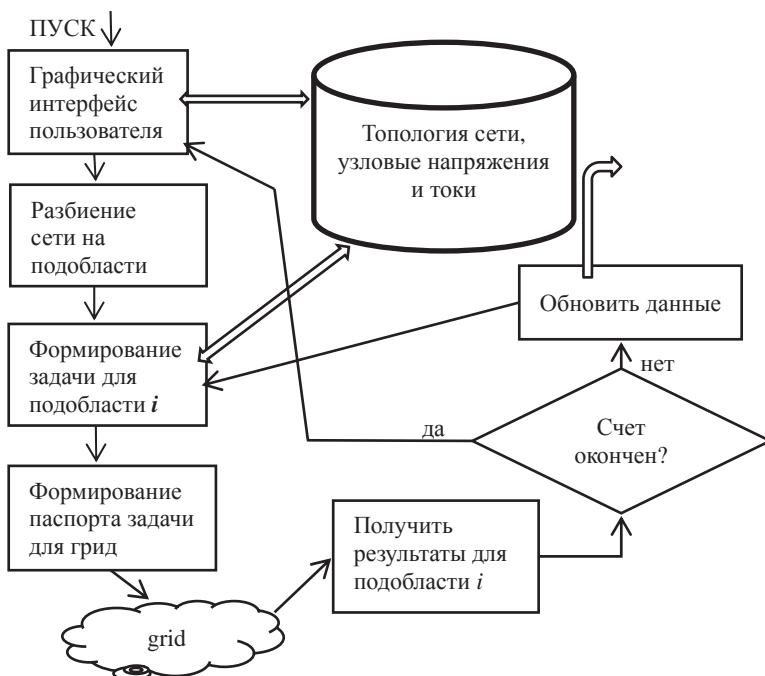


Рис. 4. Структурная схема программного комплекса

Заключение

Работа выполнялась в рамках проекта «Створення методів моніторингу, збору та аналізу даних в енергетичній галузі на базі грид-центрzu з питань енергетики» Державної цільової науково-технічної програми впровадження і застосування грид-технологій на 2009 - 2013 роки.

1. Пухов Г.Е., Кулик М.Н. Гибридное моделирование в энергетике. Киев: Наукова думка, 2007 – 151 с.
2. Мазурчук В.С., Кулик М.Н., Белецкий В.Н., Стасюк А.И. Однородные многопроцессорные структуры для моделирования сетевых объектов энергетики. // «Электронное моделирование», №6, 1980. – сс. 63-72.

Поступила 26.02.2014р.