

О решении линейной нетеровой краевой задачи для дифференциально-алгебраической системы с сосредоточенным запаздыванием методом наименьших квадратов

СЕРГЕЙ М. ЧУЙКО

(Представлена В. Я. Гутлянским)

Аннотация. Найдены условия существования и конструкция наилучшего по методу наименьших квадратов псевдорешения линейной нетеровой дифференциально-алгебраической краевой задачи с сосредоточенным запаздыванием.

2010 MSC. 34A09, 34B, 65B10.

Ключевые слова и фразы. Дифференциально-алгебраические уравнения, нетеровы дифференциально-алгебраические краевые задачи, сосредоточенное запаздывание.

1. Постановка задачи

В монографиях [1, 2] разработаны конструктивные методы решения нетеровых краевых задач для систем дифференциальных, функционально-дифференциальных и интегро-дифференциальных уравнений. Предложенные методы решения нетеровых краевых задач опирались на эффективную схему исследования условий разрешимости, а также конструкцию общего решения линейных алгебраических уравнений, основанную на псевдообращении матриц по Муру–Пенроузу. Исследованию дифференциально-алгебраических уравнений при помощи центральной канонической формы и совершенных пар и троек матриц посвящены монографии [3–6]. В статьях [7, 8]

Статья поступила в редакцию 15.03.2019

Работа выполнена при финансовой поддержке Государственного Фонда фундаментальных исследований Украины (номер государственной регистрации 0118U003390).

предложена серия достаточных условий разрешимости, а также конструкция обобщенного оператора Грина задачи Коши для линейной дифференциально-алгебраической системы без использования центральной канонической формы и совершенных пар и троек матриц. Целью данной статьи является нахождение условий существования, а также конструкции наилучшего по методу наименьших квадратов решения дифференциально-алгебраической краевой задачи с сосредоточенным запаздыванием.

Исследуем задачу о построении решений

$$z(t) \in \mathbb{C}^1 \left\{ [0, T] \setminus \{j\Delta\}_I \right\} \cap \mathbb{C}[0, T], \quad j = 1, 2, \dots, q$$

линейной дифференциально-алгебраической краевой задачи с сосредоточенным запаздыванием

$$A(t)z'(t) = B(t)z(t) + C(t)z(t - \Delta) + f(t), \quad t \in [\Delta, T], \quad \ell z(\cdot) = \alpha \in \mathbb{R}^k, \quad (1.1)$$

непрерывного в точках $t = j\Delta$, с начальной функцией [1, 2]

$$z(t) = \varphi(t) \in \mathbb{C}^1[0, \Delta].$$

В точках $t = j\Delta$, $j = 1, 2, \dots, q$ искомое решение задачи (1.1), возможно, претерпевает ограниченный разрыв производной. Здесь

$$A(t), B(t), C(t) \in \mathbb{C}_{m \times n}[0, T], \quad f(t) \in \mathbb{C}[0, T], \quad T := (q + 1)\Delta$$

— непрерывные матрицы. Матрицу $A(t)$ предполагаем прямоугольной: $m \neq n$, либо квадратной, но вырожденной; $\ell z(\cdot)$ — линейный ограниченный функционал:

$$\mathbb{C}^1 \left\{ [0, T] \setminus \{k\Delta\}_I \right\} \cap \mathbb{C}[0, T] \rightarrow \mathbb{R}^k.$$

2. Условия существования наилучшего по методу наименьших квадратов решения дифференциально-алгебраической краевой задачи с сосредоточенным запаздыванием

В монографии [9] разработана классическая схема метода наименьших квадратов, перенесенная в статье [10] на нетеровы краевые задачи для систем дифференциально-алгебраических уравнений. Таким образом, целью данной статьи является нахождение условий существования, а также конструкции наилучшего по методу наименьших квадратов решения дифференциально-алгебраической краевой

задачи с сосредоточенным запаздыванием. Пусть $\psi_1(t), \psi_2(t), \dots, \psi_\mu(t), \dots$ – система линейно независимых непрерывно дифференцируемых вектор-функций. Обозначим $(n \times \mu_j)$ – матрицы

$$\Psi_j(t), \quad \mu_j \leq \mu, \quad j = 0, 1, 2, \dots, q-1,$$

составленные из $\mu_j \in \mathbb{N}$ вектор-столбцов системы функций $\psi_1(t), \psi_2(t), \dots, \psi_\mu(t)$. Приближение к решению дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1), наилучшее по методу наименьших квадратов, ищем в виде

$$z_j(t) = \Psi_j(t)\gamma_j, \quad t \in [(1+j)\Delta, (2+j)\Delta], \quad \gamma_j \in \mathbb{R}^{\mu_j}, \quad j = 0, 1, 2, \dots, q-1.$$

Условие существования непрерывного в точке $t = \Delta$ решения дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1) с начальной функцией $\varphi(t)$ обеспечивает равенство $\Psi_0(\Delta)\gamma_0 = \varphi(\Delta)$. Аналогично, непрерывность в точках $t = j\Delta$ решения дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1) обеспечивают равенства

$$\Psi_{j-1}(j\Delta)\gamma_{j-1} = \Psi_{j-2}(j\Delta)\gamma_{j-2}, \quad j = 2, 3, \dots, q. \quad (2.2)$$

Потребуем [9, 10]

$$F(\gamma) := \left\| A(t)z'(t) - B(t)z(t) - C(t)z(t - \Delta) - f(t) \right\|_{\mathbb{L}^2[\Delta, T]}^2 + \left\| \ell z(\cdot) - \alpha \right\|_{\mathbb{R}^k}^2 \rightarrow \min, \quad \gamma := \text{col}(\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_{q-1}) \in \mathbb{R}^\kappa, \quad \kappa := \sum_{j=0}^{q-1} \mu_j,$$

при этом

$$\begin{aligned} F(\gamma) = & \int_{\Delta}^{2\Delta} \left\{ A(t)z'_0(t) - B(t)z_0(t) - C(t)\varphi(t - \Delta) - f(t) \right\}^* \times \\ & \times \left\{ A(t)z'_0(t) - B(t)z_0(t) - C(t)\varphi(t - \Delta) - f(t) \right\} dt \\ & + \int_{2\Delta}^{3\Delta} \left\{ A(t)z'_1(t) - B(t)z_1(t) - C(t)z_0(t - \Delta) - f(t) \right\}^* \\ & \times \left\{ A(t)z'_1(t) - B(t)z_1(t) - C(t)z_0(t - \Delta) - f(t) \right\} dt + \dots \\ & + \int_{q\Delta}^T \left\{ A(t)z'_{q-1}(t) - B(t)z_{q-1}(t) - C(t)z_{q-2}(t - \Delta) - f(t) \right\}^* \times \end{aligned}$$

$$\times \left\{ A(t)z'_{q-1}(t) - B(t)z_{q-1}(t) - C(t)z_{q-2}(t - \Delta) - f(t) \right\} dt + \dots$$

$$+ \left\{ \ell z(\cdot) - \alpha \right\}^* \cdot \left\{ \ell z(\cdot) - \alpha \right\} \rightarrow \min.$$

Обозначим линейные ограниченные функционалы:

$$\ell z_0(\cdot) : \mathbb{C}^1[\Delta, 2\Delta] \rightarrow \mathbb{R}^k,$$

$$\ell z_1(\cdot) : \mathbb{C}^1[2\Delta, 3\Delta] \rightarrow \mathbb{R}^k, \dots, \ell z_{q-1}(\cdot) : \mathbb{C}^1[q\Delta, T] \rightarrow \mathbb{R}^k$$

и матрицы:

$$\Phi_j(t) := A(t)\Psi'_j(t) - B(t)\Psi_j(t), \quad \Phi_{c_j}(t) := C(t)\Psi_j(t - \Delta),$$

$$\Omega_j := \ell \Psi_j(\cdot), \quad j = 0, 1, 2, \dots, q - 1.$$

Для фиксированных матриц $\Psi_i(t)$, $i = 0, 1, 2, \dots, q - 1$ минимум функции $F(\gamma)$ существует, поскольку непрерывная неотрицательная функция достигает минимума. Необходимое условие $F'_\gamma(\gamma) = 0$ минимизации функции $F(\gamma)$ приводит к системе уравнений

$$\int_{\Delta}^{2\Delta} \Phi_0^*(t)\Phi_0(t) dt \gamma_0 + \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_{c_0}^*(t)\Phi_{c_0}(t) dt \gamma_0 -$$

$$- \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_{c_0}^*(t)\Phi_1(t) dt \gamma_1 + \Omega_0^* \Omega_0 \gamma_0 + \Omega_0^* \Omega_1 \gamma_1 + \dots + \Omega_0^* \Omega_{q-1} \gamma_{q-1} = \lambda_q,$$

$$- \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_1^*(t)\Phi_{c_0}(t) dt \gamma_0 + \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_1^*(t)\Phi_1(t) dt \gamma_1 + \int_{3\Delta}^{4\Delta} \Phi_{c_1}^*(t)\Phi_{c_1}(t) dt \gamma_1 -$$

$$- \int_{3\Delta}^{4\Delta} \Phi_{c_1}^*(t)\Phi_2(t) dt \gamma_2 + \Omega_1^* \Omega_0 \gamma_0 + \Omega_1^* \Omega_1 \gamma_1 + \dots + \Omega_1^* \Omega_{q-1} \gamma_{q-1}$$

$$= \lambda_{q+1}, \dots, \int_{q\Delta}^T \Phi_{q-1}^*(t)\Phi_{q-1}(t) dt \gamma_{q-1} - \int_{q\Delta}^T \Phi_{q-1}^*(t)\Phi_{c_{q-2}}(t) dt \gamma_{q-2} +$$

$$+ \Omega_{q-1}^* \Omega_0 \gamma_0 + \Omega_{q-1}^* \Omega_1 \gamma_1 + \dots + \Omega_{q-1}^* \Omega_{q-1} \gamma_{q-1} = \lambda_{2q-1},$$

правые части которых:

$$\lambda_q := \int_{\Delta}^{2\Delta} \Phi_0^*(t)(f(t) + C(t)\varphi(t - \Delta)) dt - \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_{c_0}^*(t)f(t) dt + \Omega_0^*(\alpha - \ell\varphi(\cdot)),$$

$$\lambda_{q+1} := \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_1^*(t)f(t) dt - \int_{3\Delta}^{4\Delta} \Phi_{c_1}^*(t)f(t) dt + \Omega_1^*(\alpha - \ell\varphi(\cdot)), \dots,$$

$$\lambda_{2q-1} := \int_{q\Delta}^T \Phi_{q-1}^*(t)f(t) dt + \Omega_{q-1}^*(\alpha - \ell\varphi(\cdot)).$$

Таким образом, непрерывность решения дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1) и необходимое условие минимизации функции $F(\gamma)$ обеспечивает уравнение

$$\Gamma\gamma = \lambda \tag{2.3}$$

с матрицей

$$\Gamma := \begin{pmatrix} \Gamma_{0,0} & \Gamma_{0,1} & \dots & \Gamma_{0,q-1} \\ \Gamma_{1,0} & \Gamma_{1,1} & \dots & \Gamma_{1,q-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \Gamma_{q-1,0} & \Gamma_{q-1,1} & \dots & \Gamma_{q-1,q-1} \\ \Gamma_{q,0} & \Gamma_{q,1} & \dots & \Gamma_{q,q-1} \\ \Gamma_{q+1,0} & \Gamma_{q+1,1} & \dots & \Gamma_{q+1,q-1} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \Gamma_{2q-1,0} & \Gamma_{2q-1,1} & \dots & \Gamma_{2q-1,q-1} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(qp+\mu) \times \mu},$$

где

$$\begin{aligned} \Gamma_{0,0} &:= \Psi_0(\Delta), \quad \Gamma_{0,1} := 0, \dots, \Gamma_{0,q-1} := 0, \quad \Gamma_{1,0} := \Psi_0(2\Delta), \\ \Gamma_{1,1} &:= -\Psi_1(2\Delta), \quad \Gamma_{1,2} := 0, \dots, \Gamma_{1,q-1} := 0, \dots, \Gamma_{2,(q-1)} := 0, \\ &\Gamma_{q-1,0} := 0, \dots, \Gamma_{q-1,q-3} := 0, \\ &\Gamma_{q-1,q-2} := \Psi_{q-2}(q\Delta), \quad \Gamma_{q-1,q-1} := -\Psi_{q-1}(q\Delta), \\ \Gamma_{q,0} &:= \int_{\Delta}^{2\Delta} \Phi_0^*(t)\Phi_0(t) dt + \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_{c_0}^*(t)\Phi_{c_0}(t) dt + \Omega_0^* \Omega_0, \quad \Gamma_{q,2} := \Omega_0^* \Omega_2, \\ \Gamma_{q,1} &:= \Omega_0^* \Omega_1 - \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_{c_0}^*(t)\Phi_1(t) dt, \dots, \Gamma_{q,(q-1)} := \Omega_0^* \Omega_{q-1}, \\ &\Gamma_{q+1,0} := \Omega_1^* \Omega_0 - \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_1^*(t)\Phi_{c_0}(t) dt, \\ &\Gamma_{q+1,1} := \Omega_1^* \Omega_1 + \int_{2\Delta}^{3\Delta} \Phi_1^*(t)\Phi_1(t) dt \\ &+ \int_{3\Delta}^{4\Delta} \Phi_{c_1}^*(t)\Phi_{c_1}(t) dt, \dots, \Gamma_{q+1,2} := \Omega_1^* \Omega_2 - \int_{3\Delta}^{4\Delta} \Phi_{c_1}^*(t)\Phi_2(t) dt, \\ \Gamma_{q+1,3} &:= \Omega_1^* \Omega_3, \dots, \Gamma_{q+1,q-1} := \Omega_1^* \Omega_{q-1}, \dots, \Gamma_{2q-1,0} := \Omega_{q-1}^* \Omega_0, \dots, \\ \Gamma_{2q-1,q-3} &:= \Omega_{q-1}^* \Omega_{q-3}, \Gamma_{2q-1,q-2} := \Omega_{q-1}^* \Omega_{q-2} - \int_{q\Delta}^T \Phi_{q-1}^*(t)\Phi_{c_{q-2}}(t) dt, \\ \Gamma_{2q-1,q-1} &:= \Omega_{q-1}^* \Omega_{q-1} + \int_{q\Delta}^T \Phi_{q-1}^*(t)\Phi_{q-1}(t) dt. \end{aligned}$$

Уравнение (2.3) разрешимо тогда и только тогда, когда [2]

$$P_{\Gamma^*} \lambda = 0; \tag{2.4}$$

здесь

$$\lambda := \text{col} \left(\lambda_0 \ \lambda_1 \ \dots \ \lambda_{q-1} \ \lambda_q \ \lambda_{q+1} \ \dots \ \lambda_{2q-1} \right),$$

$P_{\Gamma^*} : \mathbb{R}^{qn+\kappa} \rightarrow \mathbb{N}(\Gamma^*)$ — матрица-ортопроектор [2],

$$\lambda_0 := \varphi(\Delta), \quad \lambda_1 := 0, \dots, \quad \lambda_{q-1} := 0.$$

При условии (2.4) наилучшее по методу наименьших квадратов приближение к решению дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1) представимо в виде

$$z_j^\dagger(t) := \Psi_j(t)\gamma_j^\dagger, \quad t \in [(1+j)\Delta, (2+j)\Delta], \quad \gamma_j \in \mathbb{R}^{\mu_j}, \quad j = 0, 1, 2, \dots, q-1;$$

здесь $\gamma^\dagger = \Gamma^+ \lambda$. При дополнительном условии $F(\gamma^\dagger) = 0$ наилучшее по методу наименьших квадратов приближение $z_1^\dagger(t)$ является решением дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1). Таким образом, приходим к следующему утверждению.

Теорема. *Для фиксированных матриц $\Psi_i(t)$, $i = 0, 1, 2, \dots, q-1$, при условии (2.4) наилучшее по методу наименьших квадратов приближение к решению дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1)*

$$z^\dagger(t) \in \mathbb{C}[0, T] \cap \mathbb{C}^1 \left\{ [0, T] \setminus \{j\Delta\}_I \right\}, \quad j = 1, 2, \dots, q$$

представимо в виде

$$z^\dagger(t) = \begin{cases} \varphi(t), & t \in [0; \Delta], \\ z_0^\dagger(t), & t \in [\Delta; 2\Delta], \\ \dots, & \dots, \\ z_{q-1}^\dagger(t), & t \in [q\Delta; T]. \end{cases}$$

При дополнительном условии $F(\gamma^\dagger) = 0$ наилучшее по методу наименьших квадратов приближение $z^\dagger(t)$ является решением дифференциально-алгебраической краевой задачи (1.1) с сосредоточенным запаздыванием.

Доказанная теорема является обобщением соответствующих утверждений [9,10] на случай нетеровой дифференциально-алгебраической краевой задачи с сосредоточенным запаздыванием. С другой стороны, последняя теорема является обобщением соответствующих утверждений [11,12], полученных для периодических дифференциально-алгебраических краевых задач.

Пример. Требованиям теоремы удовлетворяет краевая задача для дифференциально-алгебраической системы

$$A(t) \frac{dz(t)}{dt} = B(t)z(t) + C(t)z(t-1) + f(t), \quad t \in [0, 4], \quad lz(\cdot) = 0 \quad (2.5)$$

с начальной функцией $z(t) = \varphi(t)$, $t \in [0, 1]$, где

$$A(t) := C(t) := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B(t) := \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$M := \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\varphi(t) := (1 \ 0 \ 1)^*, \quad f(t) := (0 \ 0 \ t)^*, \quad lz(\cdot) := M(z(0) - z(4)).$$

Положим

$$\Psi_0(t) := \begin{pmatrix} 1 & t & t^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \Psi_1(t) := \begin{pmatrix} 1 & t & t^2 & t^3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

$$\Psi_2(t) := \begin{pmatrix} 1 & t & t^2 & t^3 & t^4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

при этом условие (2.4) выполнено. Матрицу $\Gamma \in \mathbb{R}^{27 \times 18}$ составляют блоки

$$\Gamma_{4,1} = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 60 & 90 & 140 & 0 & 0 \\ 90 & 200 & 405 & 0 & -60 \\ 140 & 405 & 932 & 0 & -180 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -60 & -180 & 0 & 60 \end{pmatrix},$$

$$\Gamma_{4,2} = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 0 & -60 & -300 & -1140 & 0 & 60 \\ 0 & -90 & -460 & -1785 & 0 & 90 \\ 0 & -140 & -730 & -2886 & 0 & 140 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \Gamma_{4,3} = 0,$$

$$\Gamma_{5,1} = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -60 & -90 & -140 & 0 & 0 \\ -300 & -460 & -730 & 0 & 0 \\ -1140 & -1785 & -2886 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 60 & 90 & 140 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\Gamma_{5,2} = \frac{1}{420} \begin{pmatrix} 420 & 1050 & 2660 & 6825 & 0 & 0 \\ 1050 & 3080 & 8925 & 25704 & 0 & -420 \\ 2660 & 8925 & 28364 & 87500 & 0 & -2100 \\ 6825 & 25704 & 87500 & 283056 & 0 & -7980 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -420 & -2100 & -7980 & 0 & 420 \end{pmatrix},$$

$$\Gamma_{5,3} = \frac{1}{420} \begin{pmatrix} 0 & -420 & -2940 & -15540 & -73500 & 0 & 420 \\ 0 & -1050 & -7420 & -39585 & -188916 & 0 & 1050 \\ 0 & -2660 & -18970 & -102102 & -491428 & 0 & 2660 \\ 0 & -6825 & -49098 & -266469 & -1292748 & 0 & 6825 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\Gamma_{6,1} = 0,$$

$$\Gamma_{6,2} = \frac{1}{420} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -420 & -1050 & -2660 & -6825 & 0 & 0 & 0 \\ -2940 & -7420 & -18970 & -49098 & 0 & 0 & 0 \\ -15540 & -39585 & -102102 & -266469 & 0 & 0 & 0 \\ -73500 & -188916 & -491428 & -1292748 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 420 & 1050 & 2660 & 6825 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\Gamma_{6,3} = \frac{1}{210} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 210 & 1470 & 7770 & 36750 & 0 & -210 \\ 0 & 1470 & 10360 & 55125 & 262416 & 0 & -1470 \\ 0 & 7770 & 55125 & 295218 & 1414140 & 0 & -7770 \\ 0 & 36750 & 262416 & 1414140 & 6814560 & 0 & -36750 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 210 & 0 \\ 0 & -210 & -1470 & -7770 & -36750 & 0 & 420 \end{pmatrix}.$$

Правую часть $\lambda \in \mathbb{R}^{27}$ уравнения (2.3) определяют векторы

$$\lambda_0 := \varphi(1), \quad \lambda_1 := 0, \quad \lambda_2 := 0,$$

$$\lambda_3 = \frac{1}{12} \begin{pmatrix} -30 \\ -16 \\ 19 \\ 0 \\ -30 \end{pmatrix}, \quad \lambda_4 = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} -210 \\ -380 \\ -595 \\ -582 \\ 0 \\ -150 \end{pmatrix}, \quad \lambda_5 = \frac{1}{60} \begin{pmatrix} 0 \\ 210 \\ 1480 \\ 7875 \\ 37488 \\ 0 \\ -150 \end{pmatrix}.$$

Таким образом, наилучшее по методу наименьших квадратов приближение к решению дифференциально-алгебраической системы (2.5), представимо в виде

$$z_0^\dagger(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -3 + 4t + t^2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad t \in [1, 2],$$

$$z_1^\dagger(t) = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 19 - 12t + 6t^2 + t^3 \\ 0 \\ 6 \end{pmatrix}, \quad t \in [2, 3],$$

$$z_2^\dagger(t) = \frac{1}{24} \begin{pmatrix} -167 + 168t - 30t^2 + 4t^3 + t^4 \\ 0 \\ 24 \end{pmatrix}, \quad t \in [3, 4].$$

Поскольку выполнено условие $F(\gamma^\dagger) = 0$, то наилучшее по методу наименьших квадратов приближение $z^\dagger(t)$ является решением дифференциально-алгебраической краевой задачи (2.5).

Полученные в статье результаты могут быть перенесены на дифференциально-алгебраические краевые задачи с отклонением аргумента общего вида [1, 2, 13], в том числе в случае параметрического резонанса [14, 15]. Предложенная в статье схема исследования дифференциально-алгебраических краевых задач аналогично [7, 16, 17] может быть перенесена также на матричные дифференциально-алгебраические краевые задачи. С другой стороны, предложенная в статье схема исследования дифференциально-алгебраических систем аналогично [18, 19] может быть перенесена на дифференциально-алгебраические краевые задачи в частных производных.

Литература

- [1] Н. В. Азбелев, В. П. Максимов, Л. Ф. Рахматуллина, *Введение в теорию функционально-дифференциальных уравнений*, М., Наука, 1991.
- [2] A. A. Boichuk, A. M. Samoilenko, *Generalized inverse operators and Fredholm boundary-value problems*, (2-th edition), Berlin, Boston, De Gruyter, 2016.
- [3] S. L. Campbell, *Singular Systems of differential equations*, San Francisco–London–Melbourne, Pitman Advanced Publishing Program, 1980.
- [4] Ю. Е. Бояринцев, В.Ф. Чистяков, *Алгебро-дифференциальные системы. Методы решения и исследования*, Новосибирск, Наук, 1998.
- [5] S. L. Campbell, L. R. Petzold, *Canonical forms and solvable singular systems of differential equations* // SIAM J. Alg. Descrete Methods, (1983), No. 4, 517–521.
- [6] А. М. Самойленко, М. І. Шкіль, В. П. Яковець, *Лінійні системи диференціальних рівнянь з вродженням*, К., Вища школа, 2000.
- [7] S. M. Chuiko, *The Green's operator of a generalized matrix linear differential-algebraic boundary value problem* // Siberian Mathematical Journal, **56** (2015), No. 4, 752–760.
- [8] S. M. Chuiko, *On a reduction of the order in a differential-algebraic system* // Ukrainian Mathematical Bulletin, **15** (2018), No. 1, 1–17 (in Russian); translation in J. Math. Sci. **235** (2018), No. 1, 2–14.
- [9] Н. И. Ахиезер, *Лекции по теории аппроксимации*, М., Наука, 1965.
- [10] S. M. Chuiko, *The method of least squares in the theory of Noetherian differential-algebraic boundary-value problems* // Ukrainian Mathematical Bulletin, **15** (2018), No. 4, 475–489 (in Russian); translation in J. Math. Sci. **242** (2019), No. 3, 381–392.
- [11] Ю. А. Митропольский, Д. И. Мартынюк, *Лекции по теории колебаний систем с запаздыванием*, К., Изд-во Киев. ун-та, 1969.
- [12] S. M. Chuiko, A. S. Chuiko, *On the approximate solution of periodic boundary value problems with delay by the least-squares method in the critical case* // Nonlinear Oscillations, **14** (2012), No. 3, 445–460.
- [13] Н. В. Азбелев, В. П. Максимов, *Уравнения с запаздывающим аргументом* // Дифференц. уравнения, **18** (1982), No. 12, 2027–2050.
- [14] S. M. Chuiko, D. V. Sysoev, *Periodic Matrix Boundary-Value Problems with Concentrated Delay* // Journal of Mathematical Sciences, **243** (2019), No. 2, 326–336.
- [15] С. М. Чуйко, *Нетеровы краевые задачи с сосредоточенным запаздыванием в случае параметрического резонанса* // Материалы конференции, посвященной 95-летию со дня рождения профессора Н. В. Азбелева (Пермь, 17–19 мая 2017 г.), 287–294.

-
- [16] A. A. Boichuk, S. A. Krivosheya, *A Critical Periodic Boundary Value Problem for a Matrix Riccati Equation* // *Differential Equations*, **37** (2001), No. 4, 464–471.
- [17] S. M. Chuiko, *A generalized matrix differential-algebraic equation* // *Ukrainian Mathematical Bulletin*, **12** (2015), No. 1, 11–26 (in Russian); translation in *J. Math. Sci.* **210** (2015), No. 1, 9–21.
- [18] V. Gutlyanskii, V. Ryazanov, A. Yefimushkin, *On the boundary-value problems for quasiconformal functions in the plane* // *Ukrainian Mathematical Bulletin*, **12** (2015), No. 3, 363–389; translation in *J. Math. Sci.* **214** (2015), No. 2, 200–219.
- [19] I. I. Skrypnik, *Removability of isolated singularities for anisotropic elliptic equations with gradient absorption* // *Israel Journal of Mathematics*, **215** (2016), No. 1, 163–179.

СВЕДЕНИЯ ОБ АВТОРАХ

**Сергей
Михайлович
Чуйко**

Донбасский государственный
педагогический университет,
Славянск, Украина
E-Mail: chujko-slav@inbox.ru