



<http://dx.doi.org/10.15407/dopovidi2016.06.025>

УДК 519.7

О. А. Галкін

Київський національний університет ім. Тараса Шевченка

E-mail: galkin.o.a@gmail.com

## Асимптотичні властивості $\Sigma$ -класифікатора для багатокласових задач розпізнавання з нееліптичним розподілом даних

(Представлено членом-кореспондентом НАН України А. В. Анісімовим)

Досліджуються асимптотичні властивості  $\Sigma$ -класифікатора, що не вимагає попередньої інформації про розподіл або форму розділової кривої. Побудовано математичний апарат для розв'язання багатокласових задач розпізнавання з нееліптичним розподілом даних на основі методу мажоритарного голосування. Досліджено процедуру визначення форм розділових кривих  $\Sigma$ -класифікатора по геометричній структурі даних, що лежать в основі  $\Sigma$ -схеми. Визначено умови, при яких  $\Sigma$ -класифікатор є асимптотично еквівалентним правилу Байеса.

**Ключові слова:** правило Байеса,  $\Sigma$ -класифікатор, асимптотична збіжність.

**Постановка задачі.** Дана робота присвячена дослідженню результатів узгодженості  $\Sigma$ -класифікатора, який описано в [1], а також визначенню умов, при яких запропоноване правило класифікації буде асимптотично еквівалентним правилу Байеса. Враховуючи той факт, що досліджувані функції глибини є обмеженими, будемо вважати, що вони обмежені. Визначимо  $V_\tau(r_1, r_2) = 1$ , якщо  $r_2 > d_\tau(r_1)$  та  $V_\tau(r_1, r_2) = 0$ , якщо  $r_2 \leq d_\tau(r_1)$  при  $r_1, r_2 \in [0, 1]$  та  $\tau \in \mathbb{R}^{\Delta_0}$ . Вирази  $V_\tau(E_H(z), E_U(z))$  та  $V_{\bar{\tau}_M}(E_{H_n}(z), E_{U_m}(z))$  відповідають  $\Sigma$ -класифікатору та його емпіричному аналогу, що має таку форму при  $\bar{\tau}_M = \arg \min\{\bar{\Psi}_M(\tau)\}$ : а) якщо  $E_{U_m}(z) > d_{\bar{\tau}_M}(E_{H_n}(z))$ , тоді  $z \in U$ ; б) якщо  $E_{U_m}(z) < d_{\bar{\tau}_M}(E_{H_n}(z))$ , тоді  $z \in H$ .

Коефіцієнти помилкової класифікації для  $V_\tau(E_H(z), E_U(z))$  та  $V_{\bar{\tau}_M}(E_{H_n}(z), E_{U_m}(z))$  можна визначити таким чином:

$$\Psi(V_\tau) = p_1 P_H\{x: V_\tau(E_H(x), E_U(x)) = 1\} + p_2 P_U\{x: V_\tau(E_H(x), E_U(x)) = 0\} \quad (1)$$

та

$$\begin{aligned} \Psi_M(\bar{V}_M) = p_1 P_H\{x: V_{\tau_M}(E_{H_n}(x), E_{U_m}(x)) = 1\} + \\ + p_2 P_U\{x: V_{\tau_M}(E_{H_n}(x), E_{U_m}(x)) = 0\}, \end{aligned} \quad (2)$$

де  $\Psi_M(\bar{V}_M)$  є умовною ймовірністю помилкової класифікації, коли  $E_{U_m}(X)$  та  $d_{\tau_M}(E_{H_n}(X))$  використовуються для класифікації елемента  $X$ .

**Властивості  $\Sigma$ -класифікатора.** Розглянемо функцію  $V_\omega(r_1, r_2) = \omega(r_1)$ , де змінну  $\omega$  будемо використовувати у якості показника скінченного об'єднання інтервалів [2]. Після застосування даної функції до  $(E_H(x), E_U(x))$ , класифікація точки  $x$  відбуватиметься виключно на основі її глибини відносно  $H$ . Крім того, пов'язана із функцією  $\omega$  помилка невірної класифікації може бути визначена таким чином:

$$\Psi(V_\omega) = p_1 P_H\{x: V_\omega(E_H(x), E_U(x)) = 1\} + p_2 P_U\{x: V_\omega(E_H(x), E_U(x)) = 0\}. \quad (3)$$

Далі припустимо, що для  $a \in \mathbb{R}$  та  $\forall \tau \in \mathbb{R}^{\Delta_0}$

$$P_H\{x: E_U(x) = d_\tau(E_H(x))\} = P_U\{x: E_U(x) = d_\tau(E_H(x))\} = 0, \quad (4)$$

$$P_H\{x: E_H(x) = a\} = P_U\{x: E_H(x) = a\} = 0. \quad (5)$$

**Твердження 1 .**  $\exists V_0 \in G$ , що  $\Psi(V_0) = \inf_{V \in G} \Psi(V)$  при умові, якщо  $H$  та  $U$  задовольняють (4) та (5).

**Теорема 1.** Нехай  $E_H(\cdot)$  та  $E_U(\cdot)$  задовольняють асимптотичній збіжності  $\sup_z |E_{H_n}(z) - E_H(z)| \rightarrow 0$  та  $\sup_z |E_{U_m}(z) - E_U(z)| \rightarrow 0$  при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ , а також є неперервними. Крім того припустимо, що  $H$  та  $U$  задовольняють (4) та (5). Тоді  $\bar{\Psi}_M(V)$  асимптотично сходиться до  $\Psi(V)$  при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$  для  $\forall V \in G$ .

**Доведення.** Розглядаючи майже напевну збіжність послідовностей, ми використовуємо теорему Скорохода в сенсі розподільної збіжності для побудови відповідного представлення емпіричних розподілів [3]. Припустимо, що випадкові вибірки  $\{Z_n\}$  та  $\{X_m\}$  визначені на ймовірнісному просторі  $(E, \eta, \varepsilon)$ , а випадковість введених величин залежить від  $e \in E$ . Таким чином, ми приймаємо  $\{Z_n(e)\}$  та  $\{X_m(e)\}$  для послідовностей, а також  $H_n^e$  та  $U_m^e$  для емпіричних розподілів, що базуються на  $\{Z_1(e), \dots, Z_n(e)\}$  та  $\{X_1(e), \dots, X_m(e)\}$  відповідно. Для спрощення запису введемо позначення  $\bar{\Psi}_M^e$  та  $\bar{V}_M^e$ .

Можна стверджувати, що  $\exists$  множина  $E_0 \in \eta$ , яка  $\varepsilon(E_0) = 1$  та для  $\forall e \in E_0$  послідовності функцій розподілу  $\{H_n^e\}$  та  $\{U_m^e\}$  сходяться до  $H$  та  $U$  відповідно. Даний висновок слідує з  $r$ -вимірної теореми Гливленко–Кантеллі, оскільки  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ . Тоді  $\exists$  такий ймовірнісний простір  $(I, \eta, \varepsilon_I)$ , що якщо  $e \in E_0$ , тоді  $\exists$  такі послідовності випадкових величин  $\{X_n^{e,H}\}_{n \geq 0}$  та  $\{X_m^{e,U}\}_{m \geq 0}$ , що

а) розподілом  $X_n^{e,H} \in H_n^e$ , а розподілом  $X_m^{e,U} \in U_m^e$  для  $\forall n, m = 1, \dots$  Також розподілом  $X_0^{e,H} \in H$ , а розподілом  $X_0^{e,U} \in U$ .

б) послідовності  $\{X_n^{e,H}\}_{n \geq 1}$  та  $\{X_m^{e,U}\}_{m \geq 1}$  сходяться майже напевно до випадкових величин  $X_0^{e,H}$  та  $X_0^{e,U}$  відповідно.

Наступні результати мають місце при застосуванні доданих послідовностей теореми Скорохода.

Зазначимо, що множина  $E^* = E_0 \cap E_1$  має ймовірність 1, оскільки  $E_1$  є множиною одиничної ймовірності, в якій збіжності  $\sup_z |E_{H_n}(z) - E_H(z)| \rightarrow 0$  та  $\sup_z |E_{U_m}(z) - E_U(z)| \rightarrow 0$  задоволені. Отже ми маємо

$$\begin{aligned} \bar{\Psi}_M^e(V) &= p_1 P_{H_n^e} \{z : V(E_{H_n^e}(z), E_{U_m^e}(z)) = 1\} + p_2 P_{U_m^e} \{z : V(E_{H_n^e}(z), E_{U_m^e}(z)) = 0\} = \\ &= p_1 \varepsilon_1 \{V(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H})) = 1\} + p_2 \varepsilon_1 \{V(E_{H_n^e}(X_m^{e,U}), E_{U_m^e}(X_m^{e,U})) = 0\} = \\ &= W_n^e + Q_m^e. \end{aligned} \quad (6)$$

де  $e \in E^*$ .

Крім того, має місце така рівність:

$$\begin{aligned} |E_{H_n^e}(X_n^{e,H}) - E_H(X_0^{e,H})| &= |E_{H_n^e}(X_n^{e,H}) - E_H(X_n^{e,H})| + |E_H(X_n^{e,H}) - E_H(X_0^{e,H})| = \\ &= W_{n,1}^e + W_{n,2}^e. \end{aligned} \quad (7)$$

Оскільки точка  $e$  розглядається як така, що належить до  $E_1$ , то  $\{W_{n,1}^e\}_n \rightarrow 0$ . Однак, оскільки  $e \in E_0$ ,  $\varepsilon_1 \xrightarrow{\text{ac}} X_0^{e,H}$ , де  $X_n^{e,H}$  є випадковими величинами, що визначені на  $I$ .

Отже,  $W_{n,2}^e \varepsilon_1 \xrightarrow{\text{ac}} 0$ , оскільки  $E_H$  є неперервною функцією. Використовуючи аналогічний підхід до  $E_{U_m^e}(X_n^{e,H})$ , ми отримуємо

$$(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H})) \xrightarrow{\text{ac}} (E_H(X_0^{e,H}), E_U(X_0^{e,H}))$$

відносно ймовірності  $\varepsilon_1$ . У даному випадку межею множини  $\{(t, b) : V(t, b) = 0\} \in \{(t, b) : t = d(b)\}$ , коли  $V = V_d$  ( $d$  є многочленом) та множиною вигляду  $\{\{a_i\} \times [0, 1] : i = 1, \dots, f+1\}$ , коли  $V$  є показником об'єднання  $f$  інтервалів.

Тому, як слідує з (4) та (5),

$$W_n^e \rightarrow p_1 \varepsilon_1 \{V(E_H(X_0^{e,H}), E_U(X_0^{e,H})) = 1\} = p_1 P_H(z : V(E_H(z), E_U(z)) = 1), \quad (8)$$

оскільки розподілом  $X_0^{e,H} \in H$ . Отже, результат має місце, оскільки (8) виконується для  $\forall e \in E^*$ , що є множиною одиничної ймовірності. Теорему доведено.

Далі наведено лему 1, з якої слідує, що  $\bar{V}_M \xrightarrow{\text{ac}} V_0$ , де  $\bar{V}_M$  мінімізує емпіричний коефіцієнт помилкової класифікації, а  $V_0$  — множинний коефіцієнт помилкової класифікації.

**Лема 1.** *Нехай  $\bar{V}_M = \arg \min_{V \in G} \{\bar{\Psi}_M(V)\}$  та  $V_0 = \arg \min_{V \in G} \{\Psi(V)\}$ . Крім того, нехай асимптотична збіжність розглядається, як*

$$P_H\{x : \bar{V}_M(E_H(x), E_U(x)) \rightarrow V_0(E_H(x), E_U(x))\} = 1 \quad (9)$$

та

$$P_U\{x : \bar{V}_M(E_H(x), E_U(x)) \rightarrow V_0(E_H(x), E_U(x))\} = 1. \quad (10)$$

Тоді, якщо  $V_0$  є унікальним, то  $\bar{V}_M \xrightarrow{\text{ac}} V_0$  при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ .

**Доведення.** Як слідує з теореми 1,  $\exists$  така множина одиничної ймовірності  $E^*$ , що  $\bar{\Psi}_M^e(V_0) \xrightarrow{\text{ac}} \Psi(V_0)$  для  $\forall e \in E^*$ . Крім того,  $E^*$  містить множину  $E_0$ , в якій виконується асимптотична збіжність  $\sup_z |E_{H_n}(z) - E_H(z)| \rightarrow 0$  та  $\sup_z |E_{U_m}(z) - E_U(z)| \rightarrow 0$ , а також має місце теорема Скорохода [4].

Розглянемо послідовність  $\{\bar{V}_M^e\}_M$ , де  $e \in E^*$  є фіксованою точкою. Для доведення даної леми необхідно показати, що вся послідовність сходиться до  $E_0$ . Дана збіжність буде мати місце, якщо кожна підпослідовність  $\{\bar{V}_M^e\}_M$  буде містити додаткову підпослідовність, що сходиться до  $E_0$ . Отже, розглянемо підпослідовність  $\{\bar{V}_M^e\}_M$ . Зазначимо, що дана підпослідовність містить асимптотично збіжну підпослідовність. Позначимо границю збіжної підпослідовності послідовності  $\{\bar{V}_M^e\}_M$ , як  $V^e$ .

Розглядаючи послідовність  $\{\bar{\Psi}_M^e(\bar{V}_M^e)\}_M$ , ми маємо

$$\begin{aligned} \bar{\Psi}_M^e(\bar{V}_M^e) &= p_1 \varepsilon_1 \{\bar{V}_M^e(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H})) = 1\} + \\ &+ p_2 \varepsilon_1 \{\bar{V}_M^e(E_{H_n^e}(X_m^{e,U}), E_{U_m^e}(X_m^{e,U})) = 0\}, \end{aligned} \quad (11)$$

як і в доведенні теореми 1.

Аналогічним чином ми отримуємо, що

$$(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H})) \xrightarrow{\text{ac.}} (E_H(X_0^{e,H}), E_U(X_0^{e,H})). \quad (12)$$

Зазначимо, що збіжність  $\bar{V}_M^e \rightarrow V^e$  означає, що  $\bar{V}_M^e(E_H(z), E_U(z)) = 1$  при умові, якщо  $V^e(E_H(z), E_U(z)) = 1$ , а  $(E_H(z), E_U(z))$  не належить межі множини  $\{V^e = 1\}$ .

Розглядаючи асимптотичну збіжність відносно ймовірності  $\varepsilon_1$ , ми отримуємо такі асимптотичні збіжності:

$$\Lambda_{\{\bar{V}_M^e(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H}))=1\}} \rightarrow \Lambda_{\{\bar{V}^e(E_H(X_0^{e,H}), E_U(X_0^{e,H}))=1\}} \quad (13)$$

та

$$\Lambda_{\{\bar{V}_M^e(E_{H_n^e}(X_n^{e,H}), E_{U_m^e}(X_n^{e,H}))=0\}} \rightarrow \Lambda_{\{\bar{V}^e(E_H(X_0^{e,H}), E_U(X_0^{e,H}))=0\}}, \quad (14)$$

оскільки ймовірність того, що  $X_0^{e,H}$  належить межі  $\{V^e = 1\}$  дорівнює нулю.

З рівності (11) та теореми Лебега про мажоровану збіжність слідує, що  $\bar{\Psi}_M^e(\bar{V}_M^e) \rightarrow \Psi(V^e)$  для точки  $e$ , оскільки всі випадкові величини є додатними та обмеженими 1 [5]. Крім того, в даній точці  $e$  має місце збіжність  $\bar{\Psi}_M^e(V_0) \xrightarrow{\text{ac.}} \Psi(V_0)$ , та як  $e \in E^*$ .

Таким чином,  $\Psi(V^e) = \Psi(V_0)$ , оскільки

$$\Psi(V_0) = \lim \bar{\Psi}_M^e(V_0) \geq \lim \bar{\Psi}_M^e(\bar{V}_M^e) = \Psi(V^e) \geq \Psi(V_0), \quad (15)$$

що слідує з визначення  $V_0$  та  $\bar{V}_M^e$ . Отже,  $V^e = V_0$ , враховуючи унікальність  $V_0$ . Лему доведено.

Далі наведемо основний результат роботи.

**Теорема 2.** Припустимо, що  $p_1 = p_2$ , а функції щільності  $h_1(\cdot)$  та  $h_2(\cdot)$  з  $H$  та  $U$  відповідно мають вигляд  $h_i(z) = v_i |\Xi_i|^{-1/2} f_i((z - \varepsilon_i)' \Xi_i^{-1} (z - \varepsilon_i))$  з  $h_1(\cdot) = h_2(\cdot)$  та  $\Xi_1 = \Xi_2$ , де  $i = 1, 2$ . Якщо  $\tau_1 = (1, 0, \dots, 0)$ , а функція глибини, що використовується в алгоритмі класифікації є глибиною Махаланобіса, напівпросторовою глибиною, симплексною глибиною, або проекційною глибиною, тоді ми маємо, що  $\Omega(\Psi_M(\bar{V}_M)) \rightarrow \Psi(V_{\tau_1})$  при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ .

**Доведення.** З леми 1 слідує, що  $\bar{V}_M \xrightarrow{\text{ac.}} V_{\tau_1}$  при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ . Крім того,  $V_0 = V_{\tau_1}$ .

Зазначимо також, що

$$|\Psi_M(\bar{V}_M) - \Psi(V_{\tau_1})| \leq p_1 \int |\Lambda_{\{\bar{V}_M(E_{H_n}(x), E_{U_m}(x))=1\}} - \Lambda_{\{V_{\tau_1}(E_H(x), E_U(x))=1\}}| h_1(x) dx +$$

$$+ p_2 \int |\Lambda_{\{\bar{V}_M(E_{H_n}(x), E_{U_m}(x))=0\}} - \Lambda_{\{V_{\tau_1}(E_H(x), E_U(x))=0\}}| h_2(x) dx. \quad (16)$$

З теореми Лебега про мажоровану збіжність маємо

$$|\Psi_M(\bar{V}_M) - \Psi(V_{\tau_1})| \xrightarrow{ac} 0 \quad (17)$$

при  $\min(n, m) \rightarrow \infty$ . Даний результат має місце при об'єднанні емпіричних функцій глибини з множинними функціями глибини з майже напевною поточною збіжністю. Остаточний результат маємо при повторному застосуванні теореми Лебега про мажоровану збіжність. Теорему доведено.

Враховуючи припущення теореми 2, можна стверджувати, що правило Байєса еквівалентно такій схемі: 1) якщо  $E_U(z) > E_H(z)$ , тоді  $z$  належатиме  $U$ ; 2) якщо  $E_U(z) < E_H(z)$ , тоді  $z$  належатиме  $H$ . Таким чином,  $\Psi(V_{\tau_1})$  відповідає байєсівському ризику. Отже, на основі заданих припущень можна стверджувати, що запропонований  $\Sigma$ -класифікатор еквівалентний правилу Байєса.

### Цитована література

1. Галкин О. А. Непараметрический метод классификации для задач с неэллиптическим распределением данных на основе глубиннозависимой  $\Sigma$ -схемы // Вісн. Київ. нац. ун-ту ім. Тараса Шевченка. Сер. фіз.-мат. науки. – 2015. – № 3. – С. 60–65.
2. Lange T., Mosler K., Mozharovskyi P. Fast nonparametric classification based on data depth // Statist. Papers. – 2014. – **55**. – P. 53–67.
3. Cuesta-Albertos J. A., Nieto-Reyes A. The random Tukey depth // Computational Statistics & Data Analysis. – 2008. – **52**. – P. 4980–4987.
4. Li J., Zuo R. Y. New nonparametric tests of multivariate locations and scales using data depth // Statistical Sci. – 2004. – **19**. – P. 687–694.
5. Zuo Y. J. Projection-based depth functions and associated medians // The Annals of Statistics. – 2003. – **31**. – P. 1463–1484.

### References

1. Galkin O. A. Bull. of Taras Shevchenko National University of Kiev. Ser. Phys. & Math., 2015, No 3: 60–65 (in Ukrainian).
2. Lange T., Mosler K., Mozharovskyi P. Statist. Papers, 2014, **55**: 53–67.
3. Cuesta-Albertos J. A., Nieto-Reyes A. Computational Statistics & Data Analysis, 2008, **52**: 4980–4987.
4. Li J., Zuo R. Y. Statistical Sci., 2004, **19**: 687–694.
5. Zuo Y. J. The Annals of Statistics, 2003, **31**: 1463–1484.

Надійшло до редакції 14.09.2015

**А. А. Галкин**

Киевский национальный университет им. Тараса Шевченко

*E-mail*: galkin.o.a@gmail.com

### Асимптотические свойства $\Sigma$ -классификатора для многоклассовых задач распознавания с неэллиптическим распределением данных

*Исследуются асимптотические свойства  $\Sigma$ -классификатора, который не требует предварительной информации о распределении или форме разделительной кривой. Построен математический аппарат для решения многоклассовых задач распознавания с неэллиптическим распределением данных.*

ским распределением данных на основе метода мажоритарного голосования. Исследована процедура определения форм разделительных кривых  $\Sigma$ -классификатора по геометрической структуре данных, лежащих в основе  $\Sigma$ -схемы. Определены условия, при которых  $\Sigma$ -классификатор является асимптотически эквивалентным правилу Байеса.

**Ключевые слова:** правило Байеса,  $\Sigma$ -классификатор, асимптотическая сходимость.

**O. A. Galkin**

Taras Shevchenko National University of Kiev

E-mail: galkin.o.a@gmail.com

### **The asymptotic properties of a $\Sigma$ -classifier for multiclass recognition problems with non-elliptic distribution of data**

*The asymptotic properties of a  $\Sigma$ -classifier that does not require a priori information about the distribution or shape of a dividing curve are studied. A mathematical apparatus is built to solve multiclass recognition problems with a non-elliptic distribution of data on the basis of the majority voting method. The procedure is studied to determine the shapes of dividing curves of a  $\Sigma$ -classifier by the geometric structure of data that are the basis of the  $\Sigma$ -scheme. The conditions, under which the  $\Sigma$ -classifier is asymptotically equivalent to the Bayes rule, are defined.*

**Keywords:** Bayes rule,  $\Sigma$ -classifier, asymptotic convergence.